



UNIVERSITAS DIPONEGORO

**ANALISIS AKURASI DEM DAN FOTO TEGAK HASIL
PEMOTRETAN DENGAN PESAWAT NIR AWAK DJI PHANTOM 4
(STUDI KASUS : BUKIT PERUMAHAN
PERMATA HIJAU TEMBALANG SEMARANG)**

TUGAS AKHIR

**DITO SENO AJI
21110114120029**

**FAKULTAS TEKNIK
DEPARTEMEN TEKNIK GEODESI**

**SEMARANG
APRIL 2019**



UNIVERSITAS DIPONEGORO

**ANALISIS AKURASI DEM DAN FOTO TEGAK HASIL
PEMOTRETAN DENGAN PESAWAT NIR AWAK DJI PHANTOM 4
(STUDI KASUS : BUKIT PERUMAHAN
PERMATA HIJAU TEMBALANG SEMARANG)**

TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana (Strata – 1)

**DITO SENO AJI
21110114120029**

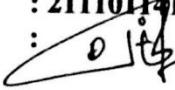
**FAKULTAS TEKNIK
DEPARTEMEN TEKNIK GEODESI**

**SEMARANG
APRIL 2019**

HALAMAN PERNYATAAN

HALAMAN PERNYATAAN

**Skripsi ini adalah hasil karya saya sendiri, dan semua sumber baik yang dikutip
maupun dirujuk
Telah saya nyatakan dengan benar**

Nama	: DITO SENO AJI
NIM	: 21110114120029
Tanda Tangan	
Tanggal	: 4 Maret 2019

HALAMAN PENGESAHAN

HALAMAN PENGESAHAN

Skripsi ini diajukan oleh :
NAMA : DITO SENO AJI
NIM : 21110114120029
Departemen : TEKNIK GEODESI
Judul Skripsi :

**ANALISIS AKURASI DEM DAN FOTO TEGAK HASIL PEMOTRETAN
DENGAN PESAWAT NIR AWAK DJI PHANTOM 4 (STUDI KASUS :
BUKIT PERUMAHAN PERMATA HIJAU TEMBALANG SEMARANG)**

***ANALYSIS ACCURACY OF DEM AND ORTHOPHOTO OF UNMANNED
AERIAL VEHICLE DJI PHANTOM 4 AERIAL PHOTOGRAPH (CASE
STUDY : BUKIT PERUMAHAN PERMATA HIJAU TEMBALANG
SEMARANG)***

Telah berhasil dipertahankan di hadapan Tim Penguji dan diterima sebagai bagian
persyaratan yang diperlukan untuk memperoleh gelar Sarjana/ S1 pada Departemen
Teknik Geodesi, Fakultas Teknik, Universitas Diponegoro.

TIM PEMBIMBING

Pembimbing 1 : DR. L. M. Sabri, ST., MT.

Pembimbing 2 : DR. Yudo Prasetyo, ST., MT.



Semarang, 4 Maret 2019

Departemen Teknik Geodesi
Ketua



DR. Yudo Prasetyo, ST., MT.
NIP : 197904232006041001

HALAMAN PERSEMPAHAN

“Tetapi aku, aku suka dekat pada Allah; aku menaruh tempat perlindunganku pada Tuhan ALLAH, supaya dapat menceritakan segala pekerjaan-Nya”
(Mazmur 73 : 28)

Karna hanya dari Dia kita hidup,
karna hanya untuk Dia kita hidup
dan karna hanya bagi Dia kita hidup.

Tugas akhir ini saya persembahkan untuk semua orang yang telah men-suport saya dalam segala hal, baik dalam suasana suka maupun duka, untuk mereka yang telah mengajarkan saya tentang apa arti dan tujuan kehidupan.

Sebuah proses yang rumit untuk sebuah hasil yang sederhana dalam penyusunan tugas akhir ini menggambarkan perjalanan hidup yang bagi banyak orang sangat rumit untuk digambarkan hanya untuk menuju sebuah tujuan yang sederhana.

“Kemuliaan Bagi Nama-Nya.”

-----Sebab ada tertulis “manusia seturut gambar dan rupa Allah”-----

Hiduplah menurut perintah-Nya.

KATA PENGANTAR

Segala puji bagi Tuhan Yang Maha Esa, akhirnya Penulis dapat menyelesaikan tugas akhir ini, meskipun proses belajar sesungguhnya tak akan pernah berhenti. Penulis menyadari bahwa dalam proses penyusunan tugas akhir ini bukanlah sebuah kerja individual dan sangat membutuhkan bantuan dari banyak pihak. Dengan segala kerendahan hati, Penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Bapak DR. Yudo Prasetyo, S.T., M.T., selaku Ketua Departemen Teknik Geodesi, Fakultas Teknik, Universitas Diponegoro.
2. Bapak DR. L. M. Sabri, S.T., M.T., selaku Dosen Pembimbing I yang telah memberikan bimbingan dan pengarahan dalam penyelesaian tugas akhir ini.
3. Bapak DR. Yudo Prasetyo, S.T., M.T., selaku Dosen Pembimbing II yang telah memberikan bimbingan dan pengarahan dalam penyelesaian tugas akhir ini.
4. Seluruh Dosen Departemen Teknik Geodesi Universitas Diponegoro yang telah memberikan ilmu, bimbingan dan saran selama proses perkuliahan serta selama pembuatan Tugas Akhir ini.
5. Seluruh Staff Tata Usaha Teknik Geodesi Universitas Diponegoro yang telah banyak membantu dalam urusan bidang administrasi selama proses perkuliahan serta selama pembuatan Tugas Akhir ini.
6. Kedua orang tua tercinta Bapak Bambang Haryanto dan Ibu Bernadeta Enny Sugiyanti yang telah memberikan doa, semangat, motivasi, dan kasih sayang kepada saya dalam mengerjakan tugas akhir ini.
7. Kedua kakak saya tercinta Zepy Paramita Wulandari dan Yosua Grigo Pramusinta yang telah memberikan doa, semangat, motivasi, dan kasih sayang kepada saya dalam mengerjakan tugas akhir ini.
8. Om Dedyk Suwarto dan Bulik Andi Kurniawati yang selalu mengarahkan dan memberikan nasihat-nasihat agar selalu semangat dan hidup sesuai perintah Tuhan.
9. Sahabat sejati saya M. Malik Yusuf yang selalu setia menemani dan membantu saya dalam keadaan suka maupun duka.
10. Seluruh teman-teman Grup Sambatan Angga, Argnes, Bagas, Dony, Ghazian, Jauhari, Jorgie, Lukman,Nori, Ory, Alfi, Joko, Wikan, Yudit, Krisna yang telah sangat banyak membantu saya dalam proses pembuatan Tugas Akhir ini.

11. Seluruh sahabat saya Grup Mentoring dan PK Sekolahan Adri, Ahoy, Anis,Billy, David, Tanjung, Heru, Jackie, Kevin, Adi, Rizki, Oki, Patuan, Ryan, SupJay, Veri, Victor yang menemani saya selama masa studi perkuliahan.
12. Seluruh teman-teman Kontrakan Maniak dan KM Tembus Mas Reva, Jimmy, Sahlan, Apem, Iqbal, Hima, Wanto, Obik, Oman, Fahrul, Iip, Edo, Alven, Temu, Arifil, Bacil, Dandy, Fino, Ega, Pakde yang telah membantu saya dalam proses pembuatan Tugas Akhir ini dan membantu saya selama masa studi perkuliahan di Teknik Geodesi Universitas Diponegoro.

Akhirnya, Penulis berharap semoga penelitian ini menjadi sumbangsih yang bermanfaat bagi dunia sains dan teknologi di Indonesia, khususnya disiplin keilmuan yang Penulis dalami.

Semarang, 4 Maret 2019

Penyusun

HALAMAN PERNYATAAN PERSETUJUAN PUBLIKASI

HALAMAN PERNYATAAN PERSETUJUAN PUBLIKASI

Sebagai civitas akademika Universitas Diponegoro, saya yang bertanda tangan di bawah ini :

Nama : DITO SENO AJI
NIM : 21110114120029
Departemen : TEKNIK GEODESI
Fakultas : TEKNIK
Jenis Karya : SKRIPSI

demi pengembangan ilmu pengetahuan, menyetujui untuk memberikan kepada Universitas Diponegoro Hak Bebas Royalti Noneksklusif (*Noneeksklusif Royalty Free Right*) atas karya ilmiah saya yang berjudul :

ANALISIS AKURASI DEM DAN FOTO TEGAK HASIL PEMOTRETAN DENGAN PESAWAT NIR AWAK DJI PHANTOM 4 (STUDI KASUS : BUKIT PERUMAHAN PERMATA HIJAU TEMBALANG SEMARANG)

ANALYSIS ACCURACY OF DEM AND ORTHOPHOTO OF UNMANNED AERIAL VEHICLE DJI PHANTOM 4 AERIAL PHOTOGRAPH (CASE STUDY : BUKIT PERUMAHAN PERMATA HIJAU TEMBALANG SEMARANG)

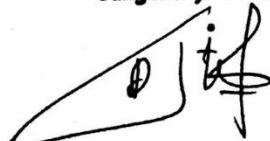
beserta perangkat yang ada (jika diperlukan). Dengan Hak Bebas Royalti/Noneksklusif ini Universitas Diponegoro berhak menyimpan, mengalihmedia/formatkan, mengelola dalam bentuk pangkalan data (*database*), merawat dan memublikasikan tugas akhir saya selama tetap mencantumkan nama saya sebagai penulis/pencipta dan sebagai pemilik Hak Cipta.

Demikian pernyataan ini saya buat dengan sebenarnya.

Dibuat di : Semarang

Pada Tanggal : Semarang, 4 Maret 2019

Yang menyatakan



(Dito Seno Aji)

viii

viii

ABSTRAK

Pemetaan dan pengukuran tinggi diperlukan dalam perencanaan sebuah proyek pembangunan untuk menjadi bahan pertimbangan dalam pengambilan kebijakan dalam pelaksanaan proyek pembangunan. Perencanaan sebuah proyek pembangunan tentunya sangat memperhatikan efisiensi waktu, tenaga dan biaya agar seluruh pelaksanaan pekerjaan dapat berjalan lancar, berhasil dan sesuai rencana. Perkembangan dalam dunia teknologi juga sangat berpengaruh pada dunia survei dan pemetaan. Teknologi harus dimanfaatkan untuk membantu pekerjaan manusia agar mendapatkan hasil yang maksimal. Salah satu contoh perkembangan teknologi pemetaan adalah digunakannya *Unmanned Aerial Vehicle* (UAV) untuk kegiatan survei dan pemetaan. Metode yang digunakan dalam penelitian ini adalah ekstraksi DEM dan foto tegak hasil pemotretan udara dengan UAV DJI PHANTOM 4. Proses ekstraksi DEM dan foto tegak dibagi menjadi 3 metode pengolahan yaitu pengolahan dengan densitas *point cloud low, medium* dan *high*. Hasil pengolahan foto udara dari ketiga metode ini dibandingkan dengan hasil pengukuran lapangan, kemudian dihitung signifikansi perbandingan dari ketiga metode tersebut menggunakan uji F.

Berdasarkan perhitungan CE90 dan LE90 menurut Peraturan Kepala BIG Nomor 15 Tahun 2014 produk peta yang dihasilkan masuk dalam skala 1:1.000 kelas 3. Hasil perhitungan selisih jarak antara ukuran objek pada foto tegak hasil ekstraksi dengan pengukuran lapangan standar deviasi densitas *low* 0,0546, ^{densitas} *medium* 0,0183 dan densitas *high* 0,008. Hasil perhitungan selisih tinggi antara titik uji pada DEM hasil ekstraksi dengan pengukuran lapangan standar deviasi densitas *low* 0,563, densitas *medium* 0,380 dan densitas *high* 0,367.

Kata Kunci: DEM, Densitas *Point Cloud*, DJI PHANTOM 4, Foto Tegak, UAV.

ABSTRACT

Mapping and elevation measurement is needed in planning a development project to be taken into consideration in policy making in the implementation of development projects. Planning a development project is of course very concerned about the efficiency of time, energy and costs so that the entire implementation of the work can run smoothly, successfully and according to plan. Developments in the world of technology are also very influential in the world of surveys and mapping. Technology must be used to help human work to get maximum results. One example of the development of mapping technology is the use of Unmanned Aerial Vehicle (UAV) for survey and mapping activities. The method used in this study is the extraction of DEM and orthophoto results of aerial photography with DJI PHANTOM 4. UAV The extraction process of DEM and orthophoto is divided into 3 processing methods, namely processing with low, medium and high point cloud density. The results of aerial photo processing from these three methods are compared with the results of field measurements, then the significance of the comparisons of the three methods are calculated using the F test. Based on the calculations of CE90 and LE90 according to Head of BIG Regulation No. 15 of 2014 the map products produced are on a scale of 1: 1.000 class 3. The calculation results of the difference in distance between orthophoto object sizes extracted with a standard deviation field measurement of low density 0.0546, medium density 0.0183 and density high 0.008. The results of the calculation of the high difference between the test points on the DEM extracted with a standard deviation field measurement density low 0.563, medium density 0.380 and high density 0.367.

Keywords: *DEM, DJI PHANTOM 4, Orthophoto, Point Cloud Density, UAV.*

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL	i
HALAMAN PERNYATAAN	iii
HALAMAN PENGESAHAN	iv
HALAMAN PERSEMBAHAN	v
KATA PENGANTAR	vi
HALAMAN PERNYATAAN PERSETUJUAN PUBLIKASI	viii
ABSTRAK	viii
ABSTRACT	x
DAFTAR ISI	xi
DAFTAR GAMBAR	xv
DAFTAR TABEL	xx
BAB I. PENDAHULUAN	I-1
I.1 Latar Belakang	I-1
I.2 Rumusan Masalah	I-2
I.3 Batasan Masalah	I-2
I.4 Tujuan dan Manfaat Penelitian	I-3
I.4.1 Tujuan Penelitian	I-3
I.4.2 Manfaat Penelitian	I-3
I.5 Ruang Lingkup Penelitian.....	I-4
I.5.1 Wilayah Penelitian	I-4
I.5.2 Alat dan Data Penelitian.....	I-4
I.6 Metodologi Penelitian.....	I-5
I.7 Sistematika Penulisan Tugas Akhir	I-6
BAB II. TINJAUAN PUSTAKA	II-1
II.1 Kajian Penelitian Terdahulu	II-1
II.2 Kondisi Umum Wilayah Penelitian	II-2
II.3 Fotogrametri.....	II-3
II.3.1 Foto Udara Tegak.....	II-4
II.3.2 Kemiringan Lereng / <i>Slope</i>	II-4
II.3.3 Kesalahan Foto Udara	II-6
II.3.4 GCP (<i>Ground Control Point</i>) dan ICP (<i>Independent Control Point</i>) ...	II-7

II.3.5 Restitusi Foto Udara.....	II-8
II.3.5.1 Orientasi Dalam.....	II-8
II.3.5.2 Orientasi Relatif.....	II-8
II.3.5.3 Orientasi Absolut.....	II-9
II.3.6 Triangulasi Udara.....	II-9
II.3.7 Pencocokan <i>Point Cloud</i> (<i>Point Cloud Matching</i>).....	II-10
II.3.7.1 Pencocokan Berbasis Fitur (PBF)	II-10
II.3.7.2 Pencocokan Berbasis Fitur (PBA).....	II-11
II.3.8 Orthorektifikasi	II-11
II.3.9 Ketelitian Foto Udara	II-13
II.3.10 <i>Unmanned Aerial Vehicle</i> (UAV).....	II-15
II.3.11 DJI Phantom 4.....	II-16
II.3.12 <i>Digital Elevation Model</i> (DEM)	II-17
II.4 <i>Global Navigation Satelite System</i> (GNSS).....	II-17
II.5 Pengukuran <i>Total Station</i> dan <i>Waterpass</i>	II-20
II.5.1 <i>Total Station</i>	II-20
II.5.2 <i>Waterpass</i>	II-21
II.5.3 Metode Pengukuran Beda Tinggi.....	II-22
II.5.3.1 Metode Sipat Datar.....	II-23
II.5.3.2 Metode <i>Trigonometris / Tachimetri</i>	II-23
II.5.4 Sistem Tinggi Geodesi	II-24
II.5.5 EGM 2008.....	II-24
II.5.6 Profil Pengukuran Beda Tinggi.....	II-25
II.5.6.1 Penampang Memanjang	II-25
II.5.6.2 Penampang Melintang	II-25
II.5.7 Ketelitian Pengukuran Beda Tinggi	II-26
II.6 Uji Statistik	II-27
II.6.1 Uji F (Distribusi <i>Fischer</i>).....	II-27
BAB III. METODOLOGI PENELITIAN	III-1
III.1 Tahapan Penelitian.....	III-1
III.1.1 Tahapan Persiapan	III-1
III.1.2 Tahapan Akuisisi Data	III-1
III.1.3 Tahapan Pengolahan	III-2

III.1.4 Tahapan Analisis	III-3
III.2 Studi Literatur dan Area.....	III-3
III.3 Metodologi Pengukuran GNSS.....	III-4
III.3.1 Pemasangan <i>Premark</i>	III-4
III.3.2 Pengukuran GNSS	III-5
III.3.3 Pengolahan Data GNSS	III-7
III.3.3.1 Pengolahan Titik Kontrol	III-7
III.3.3.2 <i>Quality Control</i> pada <i>Base Station</i>	III-13
III.3.3.3 Pengolahan data GNSS Titik GCP dan ICP	III-15
III.4 Metodologi Pemotretan Udara	III-21
III.4.1 Perencanaan GCP, ICP dan Jalur Terbang.....	III-21
III.4.2 Pembuatan Rencana Terbang	III-21
III.4.3 Pemotretan Udara.....	III-22
III.4.4 Pengolahan Foto Udara UAV	III-25
III.4.4.1 Pembentukan Foto Tegak	III-26
III.4.4.2 Pembentukan DEM	III-35
III.5 Metodologi Pengukuran <i>Total Station</i> dan <i>Waterpass</i>	III-36
III.5.1 Pemasangan Patok Titik Uji.....	III-36
III.5.2 Pengukuran <i>Total Station</i> dan Pengukuran <i>Waterpass</i>	III-37
III.5.3 Pengolahan Data <i>Total Station</i> dan <i>Waterpass</i>	III-39
III.5.3.1 Pengolahan Data <i>Total Station</i>	III-39
III.5.3.2 Pengolahan Data <i>Waterpass</i>	III-41
III.6 Penyamaan Sistem Tinggi.....	III-42
III.6.1 Transformasi Sistem Tinggi	III-42
III.6.2 Pembuatan <i>Slope</i>	III-49
III.7 Perbandingan Tinggi Titik Uji	III-54
III.8 Perbandingan Jarak Objek Orthofoto.....	III-60
III.9 Uji F	III-63
BAB IV. HASIL DAN ANALISIS.....	IV-1
IV.1 Hasil Pengolahan GNSS	IV-1
IV.1.1 Hasil Pengolahan Titik Kontrol	IV-1
IV.1.2 Hasil Pengolahan Titik GCP dan ICP	IV-2
IV.2 Hasil Pengolahan <i>Total Station</i> dan <i>Waterpass</i>	IV-4

IV.2.1 Hasil Pengolahan <i>Total Station</i>	IV-4
IV.2.2 Hasil Pengolahan <i>Waterpass</i>	IV-5
IV.2.3 Hasil Koordinat dan Beda Tinggi Tinggi Titik Uji	IV-6
IV.3 Hasil Akusisi Foto Udara	IV-7
IV.4 Hasil Pengolahan Foto Udara	IV-8
IV.4.1 Hasil Proses Triangulasi Udara	IV-8
IV.4.2 Hasil Pembentukan Orthofoto	IV-9
IV.4.3 Hasil Pembentukan DEM	IV-10
IV.5 Hasil dan Analisis Uji Ketelitian Orthofoto dan Uji Akurasi DEM	IV-12
IV.5.1 Hasil dan Analisis Uji Ketelitian Produk Peta Orthofoto	IV-12
IV.5.2 Hasil dan Analisis Perbandingan Jarak Orthofoto	IV-14
IV.5.3 Hasil dan Analisis Perbandingan Tinggi DEM	IV-15
IV.5.4 Uji F Perbandingan Jarak	IV-15
IV.5.5 Uji F Perbandingan Tinggi	IV-16
BAB V. KESIMPULAN DAN SARAN	V-1
V.1 Kesimpulan	V-1
V.2 Saran	V-2
DAFTAR PUSTAKA	xxii
LAMPIRAN	L-1
LAMPIRAN I. LEMBAR ASISTENSI	L-1
LAMPIRAN II. PERHITUNGAN GNSS	L-1
LAMPIRAN III. DOKUMENTASI ORIENTASI ARAH PENGUKURAN GNSS ..	L-7
LAMPIRAN IV. PERHITUNGAN TOTAL STATION DAN WATERPASS	L-22
LAMPIRAN V. PENGOLAHAN FOTO UDARA	L-33
LAMPIRAN VI. PERHITUNGAN UJI F	L-58
LAMPIRAN VII. DOKUMENTASI	L-61

DAFTAR GAMBAR

Gambar I-1 Rencana Titik GCP dan ICP	I-5
Gambar I-2 Diagram Alir Penelitian	I-8
Gambar II-1 Kondisi Topografi Lokasi Penelitian.....	II-2
Gambar II-2 Kondisi Geografi Lokasi Penelitian.....	II-3
Gambar II-3 Orientasi pada 3 Jenis Foto Udara	II-4
Gambar II-4 Petak Bujur Sangkar Tergambar Menurut Orientasi Kamera.....	II-4
Gambar II-5 Kenampakan 2DFoto Udara Tegak di Atas Medan Datar.....	II-5
Gambar II-6 Kenampakan 2DFoto Udara Tegak di Atas Medan Kasar	II-5
Gambar II-7 Kesalahan Foto Udara.....	II-7
Gambar II-8 Orientasi Dalam	II-8
Gambar II-9 Orientasi Relatif dan Orientasi Absolut.....	II-9
Gambar II-10 Ilustrasi Persebaran GCP dan ICP	II-10
Gambar II-11 Proyeksi Perspektif dan Proyeksi Orthogonal	II-12
Gambar II-12 Konsep Foto Udara Vertikal	II-13
Gambar II-13 DJI Phantom 4	II-16
Gambar II-14 Sistem Penentuan Posisi GNSS	II-18
Gambar II-15 Bagian - Bagian <i>Total Station</i>	II-20
Gambar II-16 Waterpass	II-21
Gambar II-17 Konsep Metode Sipat Datar.....	II-23
Gambar II-18 Konsep Metode <i>Trigonometris</i>	II-23
Gambar II-19 Pengukuran Penampang Memanjang	II-25
Gambar II-20 Pengukuran Penampang Melintang	II-26
Gambar III-1 Diagram Alir Tahapan Persiapan	III-1
Gambar III-2 Diagram Alir Tahapan Akuisisi Data.....	III-2
Gambar III-3 Diagram Alir Tahapan Pengolahan Data.....	III-2
Gambar III-4 Diagram Alir Tahapan Analisis.....	III-3
Gambar III-5 Area Penelitian	III-3
Gambar III-6 Model <i>Premark</i>	III-4
Gambar III-7 <i>Premark GCP</i>	III-4
Gambar III-8 <i>Premark ICP</i>	III-5
Gambar III-9 Diagram Alir Pengukuran GNSS	III-5
Gambar III-10 Pengukuran GNSS pada Titik GCP dan ICP	III-6

Gambar III-11 Lokasi Sebaran Titik Pengukuran GNSS	III-7
Gambar III-12 Tampilan <i>Icon</i> Topcon Tools	III-8
Gambar III-13 Tampilan <i>Create a New Job</i>	III-8
Gambar III-14 Tampilan <i>Job Configuration Display</i>	III-8
Gambar III-15 Tampilan <i>Job Configuration Coordinate System</i>	III-9
Gambar III-16 Tampilan <i>Job Configuration Adjusment</i>	III-9
Gambar III-17 Tampilan <i>Job Configuration Quality Control</i>	III-10
Gambar III-18 Tampilan <i>Toolbox Import</i>	III-10
Gambar III-19 Tampilan <i>Baseline</i> Data Pengamatan.....	III-11
Gambar III-20 Tampilan <i>GPS Occupations</i>	III-11
Gambar III-21 Tampilan Jendela <i>Properties</i>	III-11
Gambar III-22 Tampilan Jendela Pengisian Koordinat Benar	III-12
Gambar III-23 Tampilan <i>Baseline</i> Data Pengamatan dan <i>Base</i> Metode <i>Radial</i>	III-12
Gambar III-24 Hasil <i>Post Processing</i>	III-12
Gambar III-25 Perintah <i>Compute Coordinate</i>	III-13
Gambar III-26 Tampilan Jendela Proses <i>Compute Coordinate</i>	III-13
Gambar III-27 Tampilan Awal <i>Command Prompt</i>	III-13
Gambar III-28 <i>Command</i> untuk Menghubungkan ke <i>Folder Data</i>	III-14
Gambar III-29 <i>Syntax</i> untuk Proses <i>Quality Control</i>	III-14
Gambar III-30 Proses <i>Quality Control</i>	III-14
Gambar III-31 Tampilan Hasil <i>Quality Control</i>	III-15
Gambar III-32 Tampilan <i>Toolbox Import</i>	III-16
Gambar III-33 Tampilan <i>Baseline</i> Data Pengamatan.....	III-16
Gambar III-34 Tampilan <i>GPS Occupations</i>	III-17
Gambar III-35 Tampilan Jendela <i>Properties</i>	III-17
Gambar III-36 Tampilan Jendela Pengisian Koordinat Benar	III-17
Gambar III-37 Tampilan <i>Baseline</i> Data Pengamatan dan <i>Base</i> Metode <i>Radial</i>	III-18
Gambar III-38 Hasil <i>Post Processing</i>	III-18
Gambar III-39 Hasil Proses <i>Adjusment</i>	III-19
Gambar III-40 <i>Occupation View</i>	III-19
Gambar III-41 Tampilan <i>Occupation View</i>	III-19
Gambar III-42 Tampilan <i>Occupation View</i> untuk Dikoreksi	III-20
Gambar III-43 Tampilan <i>Occupation View</i> untuk Menghilangkan Titik	III-20

Gambar III-44 Standar Deviasi Metode <i>Radial</i>	III-20
Gambar III-45 Tampilan <i>Toolbar</i> Proses <i>Compute Coordinate</i>	III-21
Gambar III-46 Persebaran Titik GCP dan ICP	III-21
Gambar III-47 Diagram Alir Akuisisi Foto Udara	III-23
Gambar III-48 Persiapan Komponen UAV	III-23
Gambar III-49 Kalibrasi Kompas Secara Horizontal	III-24
Gambar III-50 Kalibrasi Kompas Secara Vertikal	III-24
Gambar III-51 Kalibrasi <i>Gymbal</i> dengan Meletakkan UAV pada Tempat Datar	III-24
Gambar III-52 Foto Hasil Pemotretan Udara Jalur Terbang 1	III-25
Gambar III-53 Foto Hasil Pemotretan Udara Jalur Terbang 2	III-25
Gambar III-54 Diagram Alir Pembentukan Orthofoto	III-26
Gambar III-55 Penyusunan Posisi Menurut Koordinat Foto.....	III-27
Gambar III-56 Proses <i>Align Photos</i>	III-27
Gambar III-57 Hasil <i>Align Photos</i>	III-28
Gambar III-58 <i>Import</i> Koordinat Titik GCP dan ICP	III-29
Gambar III-59 Proses <i>Marking</i>	III-29
Gambar III-60 Proses <i>Optimize Cameras</i>	III-30
Gambar III-61 Pembentukan <i>Dense Cloud</i>	III-31
Gambar III-62 Model <i>Mesh</i>	III-32
Gambar III-63 Pembentukan <i>Mesh</i> untuk Orthofoto.....	III-33
Gambar III-64 Pembentukan Orthofoto	III-33
Gambar III-65 Hasil Orthofoto.....	III-34
Gambar III-66 Diagram Alir Pembentukan DEM	III-35
Gambar III-67 Proses Pembentukan DEM	III-35
Gambar III-68 Hasil DEM.....	III-36
Gambar III-69 Patok Titik Uji	III-37
Gambar III-70 Persebaran Titik Uji.....	III-37
Gambar III-71 Diagram Alir Pengukuran <i>Total Station</i> dan <i>Waterpass</i>	III-38
Gambar III-72 Pengukuran <i>Total Station</i> dan <i>Waterpass</i>	III-38
Gambar III-73 Tampilan Kotak Dialog <i>Open</i>	III-39
Gambar III-74 Data Hasil Pengukuran	III-39
Gambar III-75 Hasil <i>Compute Coordinate</i>	III-40
Gambar III-76 Sebaran Titik Uji dan GCP.....	III-40

Gambar III-77 Buka <i>ArcGIS</i>	III-43
Gambar III-78 Tampilan Awal <i>ArcGIS</i>	III-43
Gambar III-79 Mengatur Sistem Koordinat UTM Datum WGS 84.....	III-44
Gambar III-80 <i>Add Data Geoid EGM 2008</i>	III-44
Gambar III-81 Tampilan EGM 2008.....	III-45
Gambar III-82 <i>Add Data Titik Uji dan Tampilkan XY</i>	III-45
Gambar III-83 Pengisian parameter XYZ titik uji.....	III-46
Gambar III-84 Tampilan Titik Uji diatas EGM 2008	III-46
Gambar III-85 Tahap Pencarian Nilai Undulasi Titik Uji.....	III-47
Gambar III-86 <i>Open Attribut Table Titik Uji</i>	III-47
Gambar III-87 <i>ExportTabel Nilai Undulasi</i>	III-48
Gambar III-88 Grafik Nilai Zellipsoid dengan Zorthometrik Data <i>Total Station</i>	III-48
Gambar III-89 <i>Add Data DEM</i>	III-49
Gambar III-90 Tampilan DEM.....	III-49
Gambar III-91 Pengaturan Perintah <i>Slope</i>	III-50
Gambar III-92 <i>Input Titik Uji</i>	III-50
Gambar III-93 Hasil Proses <i>Slope</i>	III-50
Gambar III-94 Tampilan Titik Uji diatas Data <i>Slope DEM</i>	III-51
Gambar III-95 <i>Export Data Titik Uji</i>	III-51
Gambar III-96 <i>Toolbox Add Surface Information</i>	III-52
Gambar III-97 Perintah Pembuatan Nilai <i>Slope</i> Titik Uji.	III-52
Gambar III-98 Tampilan Nilai <i>Slope</i>	III-52
Gambar III-99 Export Data Tabel menjadi Data Excel	III-53
Gambar III-100 Grafik Nilai <i>Slope</i>	III-54
Gambar III-101 <i>Add Data DEM</i>	III-54
Gambar III-102 Tampilan DEM.....	III-55
Gambar III-103 <i>Add Data Titik Uji dan Tampilkan XY</i>	III-55
Gambar III-104 Pengisian Parameter XY Titik Uji.....	III-55
Gambar III-105 Tampilan Titik Uji diatas DEM	III-56
Gambar III-106 <i>Export Titik Uji menjadi Shapefile</i>	III-56
Gambar III-107 Tahap Pencarian Nilai Ketinggian Titik Uji pada DEM	III-57
Gambar III-108 <i>Open Attribut Table Titik Uji</i>	III-57
Gambar III-109 <i>Export Tabel Nilai Ketinggian</i>	III-57

Gambar III-110 Grafik Nilai Zellipsoid dengan Zorthometrik Data DEM	III-58
Gambar III-111 <i>Add Data Orthofoto</i>	III-61
Gambar III-112 Tampilan Data Orthofoto	III-61
Gambar III-113 Perintah <i>Measure</i>	III-61
Gambar III-114 <i>Toolbox Measure</i>	III-62
Gambar IV-1 Desain <i>baseline</i> terikat pada CORS UDIP dan GD 16 UNDIP dengan pengolahan <i>radial</i>	IV-1
Gambar IV-2 Grafik Nilai RMS titik GCP dan ICP.....	IV-3
Gambar IV-3 Elevasi dan Tinggi Orthometrik Titik Uji	IV-7
Gambar IV-4 Hasil Orthofoto menurut Densitas <i>Point Cloud</i>	IV-10
Gambar IV-5 Perbandingan visualisasi <i>benchmark</i> pada foto dan lapangan	IV-10
Gambar IV-6 Hasil DEM menurut Densitas <i>Point Cloud</i>	IV-11

DAFTAR TABEL

Tabel I-1 Data Penelitian	I-5
Tabel II-1 Tinjauan Penelitian	II-1
Tabel II-2 Kelas Kemiringan Relief Topografi / <i>Slope</i>	II-5
Tabel II-3 <i>US Soil Survey Manual</i>	II-6
Tabel II-4 <i>Universal Soil Loss Equation</i>	II-6
Tabel II-5 Panjang Lereng	II-6
Tabel II-6 Jumlah Titik Uji Akurasi Berdasarkan Luasan	II-10
Tabel II-7 Standar Akurasi untuk Pembentukan Orthofoto.....	II-13
Tabel II-8 Ketelitian Geometri Peta	II-13
Tabel II-9 Ketentuan Ketelitian Geometri Peta RBI Berdasarkan Kelas	II-14
Tabel II-10 Spesifikasi DJI Phantom 4	II-16
Tabel II-11 Lama Pengamatan GPS	II-19
Tabel II-12 Standar Kesalahan Penutup Pergi-Pulang	II-26
Tabel II-13 Standar Kesalahan Tinggi.....	II-27
Tabel III-1 Rencana Jalur Terbang	III-22
Tabel III-2 Parameter <i>Optimize Cameras</i>	III-30
Tabel III-3 Hasil Perhitungan Koordinat dengan <i>Total Station</i>	III-40
Tabel III-4 Topo 01 <i>Waterpass</i> Titik Uji Kring 1	III-41
Tabel III-5 Topo 02 <i>Waterpass</i> Titik Uji.....	III-42
Tabel III-6 Nilai Undulasi pada Titik Uji dan Tinggi Orthometrik <i>Total Station</i>	III-48
Tabel III-7 Nilai <i>Slope</i> Titik Uji	III-53
Tabel III-8 Nilai Ketinggian Titik Uji pada DEM.....	III-58
Tabel III-9 Uji Akurasi DEM Densitas <i>Point Cloud Low</i>	III-58
Tabel III-10 Uji Akurasi DEM Densitas <i>Point Cloud Medium</i>	III-59
Tabel III-11 Uji Akurasi DEM Densitas <i>Point Cloud High</i>	III-60
Tabel III-12 Perbandingan Jarak Objek di Orthofoto dan di Lapangan	III-62
Tabel III-13 Uji F Perbandingan Jarak	III-63
Tabel III-14 Uji F Perbandingan Tinggi	III-63
Tabel IV-1 Simpangan baku pengolahan titik kontrolUDIP	IV-2
Tabel IV-2 Koordinat Definitif Titik GCP dan ICP	IV-2
Tabel IV-3 Nilai RMS titik GCP dan ICP	IV-2
Tabel IV-4 Koordinat Titik Uji Hasil Pengukuran <i>Total Station</i>	IV-4

Tabel IV-5 Beda Tinggi dan Elevasi Titik Uji	IV-5
Tabel IV-6 Tinggi Orthometrik Titik Uji	IV-5
Tabel IV-7 Koordinat dan Elevasi Titik Uji.....	IV-6
Tabel IV-8 Hasil Akuisisi Foto Udara.....	IV-7
Tabel IV-9 Kelas Standar Akurasi untuk Orthofoto.....	IV-8
Tabel IV-10 Nilai RMSEHorizontal Titik GCP	IV-8
Tabel IV-11 Nilai RMSEVertikal Titik GCP	IV-8
Tabel IV-12 RMSE Horizontal titik ICP <i>Premark</i>	IV-12
Tabel IV-13 RMSE Vertikal titik ICP <i>Premark</i>	IV-12
Tabel IV-14 Perhitungan CE90 Titik ICP <i>Premark</i>	IV-12
Tabel IV-15 Perhitungan LE90 Titik ICP <i>Premark</i>	IV-12
Tabel IV-16 RMSE Horizontal Titik Uji <i>Postmark</i>	IV-13
Tabel IV-17 RMSE Vertikal Titik Uji <i>Postmark</i>	IV-13
Tabel IV-18 Perhitungan CE90 Titik Uji <i>Postmark</i>	IV-14
Tabel IV-19 Perhitungan LE90 Titik Uji <i>Postmark</i>	IV-14