

KATA PENGANTAR

Syukur kehadiran Allah SWT, yang telah melimpahkan rahmat dan karunia-Nya kepada penulis sehingga penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini.

Keberhasilan penulis dalam menyelesaikan Tugas Akhir ini tidak bisa dipisahkan dari orang-orang yang telah berperan membantu penulis. Oleh karenanya, penulis menyampaikan ucapan terima kasih kepada:

1. Bapak Joga Dharma Setiawan, B.Sc, M.Sc., Ph.D., selaku dosen pembimbing utama, atas bantuan, bimbingan, pengarahan dan didikan kepada penulis, terutama dalam pengerjaan dan penyelesaian Tugas Akhir ini.
2. Bapak Dr. Eng. Munadi, ST, MT selaku Pembimbing II yang juga telah berperan besar membimbing, memberikan masukan, dan saran dalam penyelesaian Tugas Akhir ini.
3. Bapak Dr. Susilo Adi Widayanto, ST, MT selaku dosen penguji yang telah memberikan bimbingan dan pengarahan dalam penyempurnaan Tugas Akhir ini.
4. Bapak Dr. MSK Tony Suryo Utomo, ST, MT selaku dosen penguji yang telah memberikan bimbingan dan pengarahan dalam penyempurnaan Tugas Akhir ini.
5. Teman-teman di Laboratorium Sistem Kontrol dan Robotika, Sdr. Muchammad Ariyanto, ST, Faturrahman Khairan, ST, Yuhanes Dedy Setiawan, ST, dan Dimas Bimo, ST yang telah memberikan semangat dan ide untuk penulis.

Semoga laporan Tugas Akhir ini dapat menambah informasi bagi pembaca terutama di bidang ilmu sistem kontrol.

Semarang, Desember 2012

Penulis