

## ABSTRACT

Calculations of likelihood with state space model representative and Kalman filter have special characteristic, that calculation is done recursively. In this description would calculate likelihood from rocket slide, where the mathematic's equations have to be formulated into state space model, so that Kalman filter be able to use calculation methods.

## **ABSTRAKS**

Suatu perhitungan likelihood dengan menggunakan penyajian model state space dan tapis Kalman mempunyai ciri khusus, yaitu perhitungannya dilakukan secara rekursi. Dalam skripsi ini akan dihitung likelihood dari peluncuran roket, yang persamaan matematikanya harus diformulasikan ke dalam model state space, sehingga tapis Kalman dapat digunakan sebagai metode perhitungannya