

BAB III

DISTRIBUSI PROBABILITAS GELOMBANG LAUT

Pada bab ini akan dibahas mengenai beberapa jenis distribusi probabilitas gelombang laut yaitu distribusi Weibull 3, Weibull 2, Fisher 1 dan Fisher 3. Penentuan estimasi parameter dilakukan dengan 2 cara, yaitu menggunakan metode teoritik dengan metode estimasi maksimum likelihood pada distribusi Weibull 3, Weibull 2, Fisher 1 dan Fisher 3. Kemudian metode empiris dengan menggunakan pendekatan model regresi linier dengan metode kuadrat terkecil pada distribusi Weibull 3 dan Fisher 1.

3.1. Beberapa Jenis Distribusi Probabilitas Gelombang Laut

3.1.1. Distribusi Weibull 3

Distribusi ini diperkenalkan oleh Waloddi Weibull, seorang Fisikawan Swedia, yang menggunakan pertama kali tahun 1939. Sesuai dengan namanya distribusi ini memiliki 3 parameter, yaitu parameter A sebagai parameter skala, parameter B sebagai parameter lokasi dan parameter C sebagai parameter bentuk.

Fungsi densitas probabilitas variabel random X sebagai fungsi densitas Weibull 3 diberikan dalam bentuk :

$$f_x(x) = \begin{cases} \frac{c}{A} \left(\frac{x-B}{A} \right)^{c-1} \exp \left[- \left(\frac{x-B}{A} \right)^c \right] & ; B < x < \infty \\ 0 & ; \text{lainnya} \end{cases} \quad (1)$$

dengan : A disebut parameter skala dengan $A > 0$, B disebut parameter lokasi

dengan $-\infty < B < \infty$ dan C disebut parameter bentuk dengan $C > 0$.

Berdasarkan fungsi densitas probabilitas (1) maka fungsi distribusi kumulatif dari distribusi Weibull 3 dinyatakan dalam bentuk :

$$F_x(x) = \begin{cases} 1 - \exp\left[-\left(\frac{x-B}{A}\right)^c\right] & , A > 0, x > B \text{ dan } C > 0 \\ 0 & , X < B \end{cases} \quad (2)$$

(Tucker, 1991)

Fungsi pembangkit moment untuk variabel random kontinu X diperoleh dari $E(e^{tX})$ dan dinyatakan dengan $M_X(t)$, jadi:

$$M_X(t) = E(e^{tX}) \\ = \int_{-\infty}^{\infty} e^{tx} f(x) dx \quad , \text{ untuk } X \text{ kontinu dengan fungsi densitas } f(x)$$

Prinsip fungsi pembangkit moment $M_X(t)$ adalah semua kejadian X dapat diperoleh dengan menurunkan $M_X(t)$ jika diambil $t = 0$. Jika ingin menentukan moment pertama, maka:

$$M^1(t) = \frac{d}{dt} E(e^{tX}) \\ = E\left(\frac{d}{dt} e^{tX}\right) = E[X e^{tX}]$$

Jika diambil $t = 0$, maka $M^1(0) = E[X]$ (3)

Demikian pula untuk moment kedua, dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$M^2(t) = \frac{d}{dt} M^1(t) \\ = E\left[\frac{d}{dt} (X e^{tX})\right] = E[X^2 e^{tX}]$$

Jika diambil $t = 0$ maka $M^2(0) = E(X^2)$ (4)

BAB III DISTRIBUSI PROBABILITAS GELOMBANG LAUT

Berdasarkan fungsi-pembangkit moment ini, dapat ditentukan mean dan varian dari distribusi Weibull 3. Untuk mendapatkan mean dan varian ditentukan dahulu moment ke-n dengan substitusi $Z = \left(\frac{x - B}{A}\right)^c$, didapatkan moment ke-n dari variabel Z yang dinyatakan dalam bentuk :

$$M^n(t) = E(Z^n e^{tZ}), \text{ pada saat } t = 0 \text{ maka :}$$

$$M^n(0) = E(Z^n) \tag{5}$$

$$\begin{aligned} M^n(0) &= \int_0^{\infty} Z^n f(x) dx \\ &= \int_0^{\infty} Z^n \frac{C}{A} Z^{c-1} \exp(-Z^c) dx \\ &= \int_0^{\infty} Z^n C Z^{c-1} \exp(-Z^c) dZ \end{aligned}$$

Selanjutnya dengan mengambil $y = Z^c$ dan berdasarkan definisi fungsi Gamma, maka diperoleh :

$$\begin{aligned} M^n(0) &= \int_0^{\infty} y^{n/c} \exp(-y) dy \\ &= \Gamma\left(1 + \frac{n}{C}\right) \end{aligned}$$

Berdasarkan moment tersebut, maka mean dan varian variabel X dengan distribusi Weibull 3 dapat ditentukan. Mean merupakan moment pertama dari persamaan (5) sehingga diperoleh :

$$M^1(0) = E(Z^1)$$

$$\Gamma\left(1 + \frac{1}{C}\right) = E\left(\frac{X - B}{A}\right)$$

$$A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) = E(X) - E(B)$$

$$E(X) = A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) + B$$

Jadi mean dari distribusi Weibull 3 dapat dinyatakan dalam bentuk:

$$E(X) = A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) + B \quad (6)$$

Sedangkan moment kedua berdasarkan persamaan (5) diperoleh :

$$M^2(0) = E(Z^2)$$

$$\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) = E\left[\left(\frac{X-B}{A}\right)^2\right]$$

$$A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) = E[X^2 - 2XB + B^2]$$

$$A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) = E(X^2) - 2B[A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) + B] + B^2$$

$$E(X^2) = A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) + 2AB\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) + B^2$$

Sehingga varian untuk distribusi Weibull 3 dapat dinyatakan dalam bentuk:

$$\text{Var}(X) = E(X^2) - [E(X)]^2$$

$$= A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) + 2AB\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) + B^2 - \left[A^2\left(\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right)\right)^2 + B^2 + 2AB\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) \right]$$

$$\text{Var}(X) = A^2\left[\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) - \left(\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right)\right)^2\right] \quad (7)$$

3.1.2. Distribusi Weibull 2

Distribusi Weibull 2 hampir sama dengan distribusi Weibull 3, hanya saja pada distribusi Weibull 2 nilai B sebagai parameter lokasi sama dengan nol. Suatu random variabel X dikatakan mempunyai distribusi Weibull 2, jika terdapat suatu parameter C sebagai parameter bentuk dan A sebagai parameter skala.

Fungsi densitas probabilitas variabel X sebagai fungsi densitas Weibull 2 diberikan dalam bentuk :

$$f_x(x) = \begin{cases} \frac{C}{A} \left(\frac{x}{A}\right)^{C-1} \exp\left[-\left(\frac{x}{A}\right)^C\right] & ; -\infty < x < \infty \\ 0 & ; \text{lainnya} \end{cases} \quad (8)$$

dengan : A disebut parameter skala dengan $A > 0$ dan C disebut parameter bentuk dengan $C > 0$.

Berdasarkan fungsi densitas probabilitas (8), maka fungsi distribusi kumulatif dari distribusi Weibull 2 dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$F_x(x) = \begin{cases} 1 - \exp\left[-\left(\frac{x}{A}\right)^C\right] & , A > 0, x > 0 \text{ dan } C > 0 \\ 0 & , x < 0 \end{cases} \quad (9)$$

(Tucker, 1991)

Mean dan varian dapat diketahui dengan menggunakan fungsi pembangkit moment, ditentukan dahulu untuk moment ke-n dengan substitusi $Z = \left(\frac{x}{A}\right)^C$,

didapatkan moment ke-n dari variabel Z yang dinyatakan dalam bentuk :

$M^n(t) = E(Z^n e^{tZ})$, pada saat $t = 0$ maka :

$$M^n(0) = E(Z^n) \quad (10)$$

$$\begin{aligned} M^n(0) &= \int_0^{\infty} Z^n f(x) dx \\ &= \int_0^{\infty} Z^n \frac{C}{A} Z^{C-1} \exp(-Z^C) dx \\ &= \int_0^{\infty} Z^n C Z^{C-1} \exp(-Z^C) dZ \end{aligned}$$

Selanjutnya dengan mengambil $y = Z^C$ dan berdasarkan definisi fungsi Gamma, maka diperoleh :

$$\begin{aligned} M^n(0) &= \int_0^{\infty} y^{n/C} \exp(-y) dy \\ &= \Gamma\left(1 + \frac{n}{C}\right) \end{aligned}$$

Berdasarkan moment tersebut, maka mean dan varian variabel X dengan distribusi Weibull 2 dapat ditentukan. Mean merupakan moment pertama dari persamaan (10), sehingga diperoleh :

$$\begin{aligned} M^1(0) &= E(Z^1) \\ \Gamma\left(1 + \frac{1}{C}\right) &= E\left(\frac{X}{A}\right) \\ E(X) &= A\Gamma\left(1 + \frac{1}{C}\right) \end{aligned}$$

Jadi mean dari distribusi Weibull 2 dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$E(X) = A\Gamma\left(1 + \frac{1}{C}\right) \quad (11)$$

Sedangkan moment kedua dari persamaan (10) diperoleh :

$$M^2(0) = E(Z^2)$$

$$\Gamma\left(1 + \frac{2}{C}\right) = E\left[\left(\frac{X}{A}\right)^2\right]$$

$$E(X^2) = A^2 \Gamma\left(1 + \frac{2}{C}\right)$$

Sehingga varian untuk distribusi Weibull 2 dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$\begin{aligned} \text{Var}(X) &= E(X^2) - [E(X)]^2 \\ &= A^2 \Gamma\left(1 + \frac{2}{C}\right) - \left[A^2 \left(\Gamma\left(1 + \frac{1}{C}\right)\right)^2\right] \\ \text{Var}(X) &= A^2 \left[\Gamma\left(1 + \frac{2}{C}\right) - \left(\Gamma\left(1 + \frac{1}{C}\right)\right)^2 \right] \end{aligned} \quad (12)$$

3.1.3. Distribusi Fisher 1

Fungsi densitas probabilitas variabel X sebagai fungsi densitas Fisher 1 diberikan dalam bentuk :

$$f_X(x) = \frac{1}{A} \exp\left[-\frac{(x-B)}{A}\right] - \exp\left[-\frac{(x-B)}{A}\right]; \quad -\infty < x < \infty \quad (13)$$

dengan : A disebut parameter skala dengan $A > 0$ dan B disebut parameter lokasi

dengan $-\infty < B < \infty$

Berdasarkan fungsi densitas (13) maka fungsi distribusi kumulatif dari variabel X dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$F_X(x) = \exp\left[-\exp\left(\frac{x-B}{A}\right)\right] \quad ; A > 0, -\infty < B < \infty \quad (14)$$

Mean dan varian variabel X dengan distribusi Fisher 1, masing-masing dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$E(X) = B + \gamma A \quad (15)$$

$$\text{Var}(X) = A^2 \pi^2 / 6 \quad (16)$$

dengan γ adalah konstanta Euler yaitu 0,5772

(Tucker 1991).

3.1.4. Distribusi Fisher 3

Fungsi densitas probabilitas variabel random X sebagai fungsi densitas Fisher 3 diberikan dalam bentuk :

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{c}{A} \left(\frac{B-x}{A}\right)^{c-1} \exp\left[-\left(\frac{B-x}{A}\right)^c\right] & ; x < B \\ 0 & ; \text{lainnya} \end{cases} \quad (17)$$

dengan : A disebut parameter skala dengan $A > 0$, B disebut parameter lokasi

dengan $-\infty < B < \infty$ dan C disebut parameter bentuk dengan $C > 0$.

Berdasarkan fungsi densitas (17) maka fungsi distribusi kumulatif variabel X dari distribusi Fisher 3 dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$F_X(x) = \begin{cases} \exp\left[-\left(\frac{B-x}{A}\right)^c\right] & ; A > 0 \text{ dan } x < B \\ 1 & ; x > B \end{cases} \quad (18)$$

(Tucker 1991).

Berdasarkan fungsi pembangkit moment, dapat ditentukan mean dan varian dari distribusi Fisher 3. Untuk mendapatkan mean dan varian ditentukan dahulu moment ke-n dengan substitusi $Z = \left(\frac{B-x}{A}\right)$, didapatkan moment ke-n dari variabel Z yang dinyatakan dalam bentuk :

$$M^n(t) = E(Z^n e^{tZ}), \text{ pada saat } t = 0 \text{ maka :}$$

$$M^n(0) = E(Z^n) \quad (19)$$

$$\begin{aligned} M^n(0) &= \int_0^{\infty} Z^n f(x) dx \\ &= \int_0^{\infty} Z^n \frac{C}{A} Z^{C-1} \exp(-Z^C) dx \\ &= \int_0^{\infty} Z^n C Z^{C-1} \exp(-Z^C) dZ \end{aligned}$$

Selanjutnya dengan mengambil $y = Z^C$ dan berdasarkan definisi fungsi Gamma, maka diperoleh :

$$\begin{aligned} M^n(0) &= \int_0^{\infty} y^{n/C} \exp(-y) dy \\ &= \Gamma\left(1 + \frac{n}{C}\right) \end{aligned}$$

Berdasarkan moment tersebut, maka mean dan varian variabel X dengan distribusi Fisher 3 dapat ditentukan. Mean merupakan moment pertama berdasarkan persamaan (19), sehingga diperoleh:

$$M^1(0) = E(Z^1)$$

$$\Gamma\left(1 + \frac{1}{C}\right) = E\left(\frac{B-X}{A}\right)$$

$$A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) = E(B) - E(X)$$

$$E(X) = B - A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right)$$

Jadi mean dari distribusi Fisher 3 dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$E(X) = B - A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) \quad (20)$$

Sedangkan moment kedua berdasarkan persamaan (19), diperoleh:

$$M^2(0) = E(Z^2)$$

$$\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) = E\left[\left(\frac{B-x}{A}\right)^2\right]$$

$$A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) = E[X^2] - 2BE(X) + B^2$$

$$A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) = E(X^2) - 2B\left[B - A\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right)\right] + B^2$$

$$E(X^2) = A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) + 2AB\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) + B^2$$

Sehingga varian untuk distribusi Fisher 3 dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$\text{Var}(X) = E(X^2) - [E(X)]^2$$

$$= A^2\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) + 2AB\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right) + B^2 - \left[A^2\left(\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right)\right)^2 + B^2 + 2AB\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right)\right]$$

$$\text{Var}(X) = A^2\left[\Gamma\left(1+\frac{2}{C}\right) - \left(\Gamma\left(1+\frac{1}{C}\right)\right)^2\right] \quad (21)$$

3.2. Estimasi Parameter Distribusi Probabilitas Dengan Metode Teoritik

3.2.1. Distribusi Weibull 3

Metode teoritik yang dipakai untuk mengestimasi parameter A, B dan C adalah metode estimasi maksimum likelihood. Estimasi maksimum likelihood dapat diperoleh dengan menyelesaikan persamaan turunan pertama fungsi likelihood terhadap A, B dan C untuk distribusi Weibull 3. Fungsi likelihood dari fungsi densitas probabilitas Weibull 3 dinyatakan dalam bentuk:

$$\begin{aligned}
 L(A,B,C) &= \prod_{i=1}^N \frac{C}{A} \left(\frac{X_i - B}{A} \right)^{C-1} \exp \left(- \left(\frac{X_i - B}{A} \right)^C \right) \quad (22) \\
 &= \left(\frac{C}{A} \right)^N \left(\prod_{i=1}^N \left(\frac{X_i - B}{A} \right)^{C-1} \right) \exp \left(- \sum_{i=1}^N \left(\frac{X_i - B}{A} \right)^C \right) \\
 &= C^N A^{-N} \left(\prod_{i=1}^N (X_i - B) \right)^{C-1} A^{-NC} \left(\prod_{i=1}^N (X_i - B) \right)^{-1} A^N \exp \left(- \sum_{i=1}^N \left(\frac{X_i - B}{A} \right)^C \right)
 \end{aligned}$$

Dengan menggunakan logaritma natural maka fungsi likelihood dari persamaan (22) adalah :

$$\begin{aligned}
 K &= \ln L(A,B,C) \\
 &= \ln \left(C^N A^{-N} \left(\prod_{i=1}^N (X_i - B) \right)^{C-1} A^{-NC} \left(\prod_{i=1}^N (X_i - B) \right)^{-1} A^N \exp \left(- \sum_{i=1}^N \left(\frac{X_i - B}{A} \right)^C \right) \right) \\
 &= \ln C^N + \ln A^{-N} + \ln \left(\prod_{i=1}^N (X_i - B) \right)^{C-1} + \ln A^{-NC} + \ln \left(\prod_{i=1}^N (X_i - B) \right)^{-1} + \\
 &\quad \ln A^N + \left(- \sum_{i=1}^N \left(\frac{X_i - B}{A} \right)^C \right) \quad (23)
 \end{aligned}$$

Selanjutnya dibentuk persamaan likelihood dengan menyelesaikan $\frac{\partial K}{\partial A} = 0$,

$$\frac{\partial K}{\partial B} = 0 \text{ dan } \frac{\partial K}{\partial C} = 0.$$

$$\frac{\partial K}{\partial A} = \frac{-N}{A} + \frac{-NC}{A} + \frac{N}{A} - \left(\sum_{i=1}^N (X_i - B)^C (-C)(A)^{-C-1} \right) = 0$$

$$\frac{-NC}{A} \left(1 - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (X_i - B)^C \frac{1}{A^C} \right) = 0$$

$$NA^C = \sum_{i=1}^N (X_i - B)^C$$

$$\text{Jadi, } \hat{A} = \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (X_i - \hat{B})^{\hat{C}} \right)^{1/\hat{C}} \quad (24)$$

$$\frac{\partial K}{\partial B} = C \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{-1} (-1) - \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{-1} (-1) + CA^{-C} \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{C-1} = 0$$

$$-C \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{-1} + \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{-1} + CA^{-C} \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{C-1} = 0$$

$$C \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{-1} - \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{-1} = CA^{-C} \sum_{i=1}^N (X_i - B)^{C-1}$$

$$\text{Jadi, } (\hat{C} - 1) \sum_{i=1}^N (X_i - \hat{B})^{-1} = \hat{C} \hat{A}^{-\hat{C}} \sum_{i=1}^N (X_i - \hat{B})^{\hat{C}-1} \quad (25)$$

$$\frac{\partial K}{\partial C} = \frac{N}{C} + \sum_{i=1}^N \ln(X_i - B) - N \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (X_i - B)^C \right)^{1/C}$$

$$-(\ln A^{-1})(A^{-C}) \left(\sum_{i=1}^N (X_i - B)^C \ln(X_i - B) \right) = 0$$

$$\frac{N}{C} + \sum_{i=1}^N \ln(X_i - B) - \frac{N}{C} \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (X_i - B)^C \right)$$

$$-\left(\ln\left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)^{-1/c}\right)\left(\left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)\right)^{-1}\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c \ln(X_i - B)\right) = 0$$

$$\frac{1}{C} + \frac{1}{N}\sum_{i=1}^N \ln(X_i - B) - \frac{1}{C}\ln\left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)$$

$$-\left(\ln\left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)^{-1/c}\right)\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)^{-1}\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c \ln(X_i - B)\right) = 0$$

$$\frac{1}{C} + \frac{1}{N}\sum_{i=1}^N \ln(X_i - B) - \frac{1}{C}\ln\left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right) + \frac{1}{C}\left(\ln\left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)\right)$$

$$-\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)^{-1}\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c \ln(X_i - B)\right) = 0$$

$$\frac{1}{C} + \frac{1}{N}\sum_{i=1}^N \ln(X_i - B) - \left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)^{-1}\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c \ln(X_i - B)\right) = 0$$

$$\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c\right)^{-1}\left(\sum_{i=1}^N(X_i - B)^c \ln(X_i - B)\right) - \left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N \ln(X_i - B)\right) = \frac{1}{C}$$

$$\text{Jadi, } \hat{C} = \left(\left(\sum_{i=1}^N(X_i - \hat{B})^c\right)^{-1}\left(\sum_{i=1}^N(X_i - \hat{B})^c \ln(X_i - \hat{B})\right) - \left(\frac{1}{N}\sum_{i=1}^N \ln(X_i - \hat{B})\right)\right)^{-1} \quad (26)$$

3.2.2. Distribusi Weibull 2

Metode teoritik yang dipakai untuk mengestimasi parameter A dan C adalah metode estimasi maksimum likelihood. Estimasi maksimum likelihood dapat diperoleh dengan menyelesaikan persamaan turunan pertama fungsi likelihood terhadap A dan C untuk distribusi Weibull 2. Fungsi likelihood dari fungsi densitas probabilitas Weibull 2 diperoleh :

$$\begin{aligned}
 L(A,C) &= \prod_{i=1}^N \frac{C}{A} \left(\frac{X_i}{A}\right)^{C-1} \exp\left(-\left(\frac{X_i}{A}\right)^C\right) \\
 &= C^N A^{-N} \left(\prod_{i=1}^N (X_i)\right)^C A^{-NC} \left(\prod_{i=1}^N (X_i)\right)^{-1} A^N \exp\left(-\sum_{i=1}^N \left(\frac{X_i}{A}\right)^C\right) \quad (27)
 \end{aligned}$$

dengan menggunakan logaritma natural maka fungsi likelihood persamaan (27)

dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$\begin{aligned}
 K &= \ln L(A,C) \\
 &= \ln \left(C^N A^{-N} \left(\prod_{i=1}^N (X_i)\right)^C A^{-NC} \left(\prod_{i=1}^N (X_i)\right)^{-1} A^N \exp\left(-\sum_{i=1}^N \left(\frac{X_i}{A}\right)^C\right) \right) \\
 &= \ln C^N + \ln A^{-N} + \ln \left(\prod_{i=1}^N (X_i)\right)^C + \ln A^{-NC} + \ln \left(\prod_{i=1}^N (X_i)\right)^{-1} + \ln A^N + \\
 &\quad \left(-\sum_{i=1}^N \left(\frac{X_i}{A}\right)^C\right) \quad (28)
 \end{aligned}$$

Selanjutnya dibentuk persamaan likelihood dengan menyelesaikan $\frac{\partial K}{\partial A} = 0$ dan

$$\frac{\partial K}{\partial C} = 0.$$

$$\frac{\partial K}{\partial A} = \frac{-N}{A} + \frac{-NC}{A} + \frac{N}{A} - \left(\sum_{i=1}^N (X_i)^C (-C)(A)^{-C-1}\right) = 0$$

$$\frac{-NC}{A} \left(1 - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (X_i)^C \frac{1}{A^C}\right) = 0$$

$$NA^C = \sum_{i=1}^N (X_i)^C$$

$$\hat{A} = \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (X_i)^C\right)^{1/\hat{C}} \quad (29)$$

Sedangkan estimasi parameter C didapat dalam persamaan :

$$\begin{aligned} \frac{\partial K}{\partial C} &= \frac{N}{C} + \sum_{i=1}^N \ln X_i - N \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right)^{1/C} - (\ln A^{-1}) (A^{-C}) \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \ln X_i \right) = 0 \\ \frac{N}{C} + \sum_{i=1}^N \ln X_i - \frac{N}{C} \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right) - \left(\ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right)^{-1/C} \right) \left(\left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right) \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \ln X_i \right) &= 0 \\ \frac{1}{C} + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln X_i - \frac{1}{C} \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right) - \left(\ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right)^{-1/C} \right) \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \ln X_i \right) &= 0 \\ \frac{1}{C} + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln X_i - \frac{1}{C} \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right) + \frac{1}{C} \left(\ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i^C \right) \right) - \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \ln X_i \right) &= 0 \\ \frac{1}{C} + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln X_i - \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \ln X_i \right) &= 0 \\ \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N X_i^C \ln X_i \right) - \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln X_i \right) &= \frac{1}{C} \\ \text{Jadi, } \hat{C} &= \left(\left(\sum_{i=1}^N X_i^{\hat{C}} \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N X_i^{\hat{C}} \ln X_i \right) - \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln X_i \right) \right)^{-1} \end{aligned} \quad (30)$$

3.2.3. Distribusi Fisher 1

Metode teoritik yang dipakai untuk mengestimasi parameter A dan B adalah metode estimasi maksimum likelihood. Estimasi maksimum likelihood dapat diperoleh dengan menyelesaikan persamaan turunan pertama fungsi likelihood terhadap A dan B untuk distribusi Fisher 1. Fungsi likelihood dari fungsi densitas probabilitas Fisher 1 diperoleh :

$$L(A,B) = \prod_{i=1}^N \frac{1}{A} \exp \left(-\frac{(X_i - B)}{A} - \exp \left(-\frac{(X_i - B)}{A} \right) \right)$$

$$= A^{-N} \exp\left(-\sum_{i=1}^N \left(\frac{(X_i - B)}{A}\right) - \sum_{i=1}^N \exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right)\right) \quad (31)$$

dengan menggunakan logaritma natural maka fungsi likelihood persamaan (31)

dapat diperoleh dalam bentuk :

$$\begin{aligned} K &= \ln L(A,B) \\ &= -N \ln A - \sum_{i=1}^N \left(\frac{(X_i - B)}{A}\right) - \sum_{i=1}^N \exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right) \end{aligned} \quad (32)$$

Selanjutnya dibentuk persamaan likelihood dengan menyelesaikan $\frac{\partial K}{\partial A} = 0$ dan

$$\frac{\partial K}{\partial B} = 0.$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial K}{\partial B} &= \frac{N}{A} - \sum_{i=1}^N \left(\frac{1}{A} \exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right)\right) = 0 \\ \left(N - \sum_{i=1}^N \left(\exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right)\right)\right) &= 0 \\ \ln \sum_{i=1}^N \left(\exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right)\right) + \ln \exp \frac{B}{A} &= \ln N \\ \ln \sum_{i=1}^N \left(\exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right)\right) - \ln N &= -\frac{B}{A} \end{aligned}$$

$$\text{Jadi, } \hat{B} = -\hat{A} \ln \left(N^{-1} \sum_{i=1}^N \left(\exp\left(-\frac{(X_i - B)}{\hat{A}}\right)\right) \right) \quad (33)$$

Sedangkan parameter A diperoleh dari persamaan :

$$\begin{aligned} \frac{\partial K}{\partial A} &= \frac{-N}{A} + \sum_{i=1}^N \left(\frac{(X_i - B)}{A^2}\right) - \sum_{i=1}^N \left(\frac{(X_i - B)}{A^2}\right) \exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right) = 0 \\ \sum_{i=1}^N \left(\frac{(X_i - B)}{A}\right) - \sum_{i=1}^N \left(\frac{(X_i - B)}{A}\right) \exp\left(-\frac{(X_i - B)}{A}\right) &= N \end{aligned}$$

$$\sum_{i=1}^N (X_i - B) \left(1 - \exp\left(\frac{-(X_i - B)}{A}\right) \right) = NA$$

$$\sum_{i=1}^N X_i - \sum_{i=1}^N X_i \exp\left(\frac{-(X_i - B)}{A}\right) - NB + B \sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i - B)}{A}\right) = NA$$

$$\sum_{i=1}^N X_i - \exp\left(\frac{B}{A}\right) \left[\sum_{i=1}^N X_i \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) - B \sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i)}{B}\right) \right] - NB = NA$$

substitusi: $\hat{B} = -\hat{A} \ln \left(N^{-1} \sum_{i=1}^N \left(\exp\left(\frac{-(X_i)}{\hat{A}}\right) \right) \right)$

$$N^{-1} \sum_{i=1}^N X_i - N^{-1} \exp \left(\ln \left(N^{-1} \sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) \right)^{-1} \right) \left[\sum_{i=1}^N X_i \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) - B \sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) \right] - B = A$$

$$N^{-1} \sum_{i=1}^N X_i - \left(\sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) \right)^{-1} \left[\sum_{i=1}^N X_i \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) - B \sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) \right] - B = A$$

$$N^{-1} \sum_{i=1}^N X_i - \left(\sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N X_i \exp\left(\frac{-(X_i)}{A}\right) \right) = A$$

$$\text{Jadi, } \hat{A} = N^{-1} \sum_{i=1}^N X_i - \left(\sum_{i=1}^N X_i \exp\left(\frac{-(X_i)}{\hat{A}}\right) \right) \left(\sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{-(X_i)}{\hat{A}}\right) \right)^{-1} \quad (34)$$

3.2.4. Distribusi Fisher 3

Metode teoritik yang dipakai untuk mengestimasi parameter A, B dan C adalah metode estimasi maksimum likelihood. Estimasi maksimum likelihood dapat diperoleh dengan menyelesaikan persamaan turunan pertama fungsi likelihood terhadap A, B dan C untuk distribusi Fisher 3. Fungsi likelihood dari fungsi densitas Fisher 3 diperoleh :

$$\begin{aligned}
 L(A,B,C) &= \prod_{i=1}^N \frac{C}{A} \left(\frac{B-X_i}{A} \right)^{C-1} \exp \left(- \left(\frac{B-X_i}{A} \right)^C \right) \\
 &= C^N A^{-N} \left(\prod_{i=1}^N (B-X_i) \right)^C A^{-NC} \left(\prod_{i=1}^N (B-X_i) \right)^{-1} A^N \exp \left(- \sum_{i=1}^N \left(\frac{B-X_i}{A} \right)^C \right) \quad (35)
 \end{aligned}$$

dengan menggunakan logaritma natural maka fungsi likelihood pada persamaan (35) dapat dinyatakan dalam bentuk :

$$\begin{aligned}
 K &= \ln L(A,B, C) \\
 &= \ln \left(C^N A^{-N} \left(\prod_{i=1}^N (B-X_i) \right)^C A^{-NC} \left(\prod_{i=1}^N (B-X_i) \right)^{-1} A^N \exp \left(- \sum_{i=1}^N \left(\frac{B-X_i}{A} \right)^C \right) \right) \\
 &= \ln C^N + \ln A^{-N} + \ln \left(\prod_{i=1}^N (B-X_i) \right)^C + \ln A^{-NC} + \ln \left(\prod_{i=1}^N (B-X_i) \right)^{-1} + \ln A^N \\
 &\quad + \left(- \sum_{i=1}^N \left(\frac{B-X_i}{A} \right)^C \right) \quad (36)
 \end{aligned}$$

Selanjutnya dibentuk persamaan likelihood dengan menyelesaikan $\frac{\partial K}{\partial A} = 0$,

$$\frac{\partial K}{\partial B} = 0 \text{ dan } \frac{\partial K}{\partial C} = 0$$

$$\frac{\partial K}{\partial A} = \frac{-N}{A} - \frac{NC}{A} + \frac{N}{A} - \left(\sum_{i=1}^N (B-X_i)^C (-C)(A)^{-C-1} \right) = 0$$

$$\frac{-NC}{A} \left(1 - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \frac{1}{A^C} \right) = 0$$

$$NA^C = \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C$$

$$\text{Jadi, } \hat{A} = \left[N^{-1} \sum_{i=1}^N (\hat{B}-X_i)^c \right]^{1/c} \quad (37)$$

BAB III DISTRIBUSI PROBABILITAS GELOMBANG LAUT

Estimasi parameter B didapat dari :

$$\begin{aligned}\frac{\partial K}{\partial B} &= C \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{-1} - \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{-1} CA^{-C} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{C-1} = 0 \\ C \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{-1} - \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{-1} &= CA^{-C} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{C-1} \\ (C-1) \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{-1} &= CA^{-C} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^{C-1}\end{aligned}$$

$$\text{Jadi, } (\hat{C}-1) \sum_{i=1}^N (\hat{B}-X_i)^{-1} = \hat{C} \hat{A}^{-\hat{C}} \sum_{i=1}^N (\hat{B}-X_i)^{\hat{C}-1} \quad (38)$$

Sedangkan estimasi parameter C diperoleh dari :

$$\begin{aligned}\frac{\partial K}{\partial C} &= \frac{N}{C} + \sum_{i=1}^N \ln(B-X_i) - N \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right)^{1/C} \\ &\quad - (\ln A^{-1}) (A^{-C}) \left(\sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \ln(B-X_i) \right) = 0 \\ \frac{N}{C} + \sum_{i=1}^N \ln(B-X_i) - \frac{N}{C} \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right) \\ &\quad - \left(\ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right)^{-1/C} \right) \left(\left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right) \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \ln(B-X_i) \right) = 0 \\ \frac{1}{C} + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln(B-X_i) - \frac{1}{C} \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right) \\ &\quad - \left(\ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right)^{-1/C} \right) \left(\sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \ln(B-X_i) \right) = 0 \\ \frac{1}{C} + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln(B-X_i) - \frac{1}{C} \ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right) + \frac{1}{C} \left(\ln \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right) \right) \\ &\quad - \left(\sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N (B-X_i)^C \ln(B-X_i) \right) = 0 \\ \text{Jadi, } \hat{C} &= \left(\left(\sum_{i=1}^N (\hat{B}-X_i)^{\hat{C}} \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N (\hat{B}-X_i)^{\hat{C}} \ln(\hat{B}-X_i) \right) - \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \ln(\hat{B}-X_i) \right) \right)^{-1} \quad (39)\end{aligned}$$

3.3. Estimasi Parameter Distribusi Probabilitas Dengan Metode Empiris

3.3.1. Distribusi Weibull 3

Metode empiris yang digunakan untuk menduga parameter A, B dan C berdasarkan data observasi dengan menggunakan metode kuadrat terkecil dalam model regresi linier :

$$X^{(m)} = \hat{A}Y^{(m)} + \hat{B} \quad (40)$$

dengan $X^{(m)}$ adalah data tinggi gelombang laut terurut dan variabel $Y^{(m)}$ dinyatakan dalam bentuk :

$$Y^{(m)} = \left[-\ln \left\{ 1 - P(x \leq X^{(m)}) \right\} \right]^{1/c} \quad (41)$$

Probabilitas P dalam persamaan (41) diberikan dalam bentuk :

$$P(x \leq X^{(m)}) = 1 - \frac{m - 0,2 - \frac{0,27}{\sqrt{c}}}{N_T + 0,2 + \frac{0,23}{\sqrt{c}}} \quad (42)$$

dimana m adalah nomor urut nilai tinggi gelombang signifikan dan N_T adalah jumlah observasi tinggi gelombang signifikan (Triatmodjo,1999). Selanjutnya, dengan metode kuadrat terkecil, maka penduga parameter A dan B pada model regresi linier (40) dinyatakan dalam bentuk :

$$\hat{A} = \frac{N \sum_{i=1}^N X_i^{(m)} Y_i^{(m)} - \sum_{i=1}^N X_i^{(m)} \sum_{i=1}^N Y_i^{(m)}}{N \sum_{i=1}^N (Y_i^{(m)})^2 - \left(\sum_{i=1}^N Y_i^{(m)} \right)^2} \quad (43)$$

$$\hat{B} = \bar{X}^{(m)} - \hat{A} \bar{Y}^{(m)} \quad (44)$$

BAB III *DISTRIBUSI PROBABILITAS GELOMBANG LAUT*

Sedangkan estimasi parameter C dilakukan dengan memasukkan berbagai nilai C yang mungkin. Kemudian nilai C yang menghasilkan jumlah kuadrat residu terkecil diambil sebagai estimasi parameter C.

Jumlah kuadrat residu model regresi linier diberikan dalam bentuk :

$$JKR = \sum_{i=1}^n [X_i^{(m)} - (\hat{A}Y_i^{(m)} + \hat{B})]^2 \quad (45)$$

yang berguna untuk memberikan tingkat kecocokan (a good fit) pada model regresi linier.

3.3.2. Fungsi Distribusi Fisher 1

Metode empiris yang digunakan untuk menduga parameter A dan B berdasarkan data observasi menggunakan metode kuadrat terkecil dalam bentuk model regresi linier :

$$X^{(m)} = \hat{A}Y^{(m)} + \hat{B} \quad (46)$$

dimana $X^{(m)}$ adalah data terurut tinggi gelombang laut dan variabel $Y^{(m)}$ dinyatakan dalam bentuk :

$$Y^{(m)} = -\ln[-\ln P(x \leq X^{(m)})] \quad (47)$$

Probabilitas P dalam persamaan (47) dinyatakan dalam bentuk :

$$P(x \leq X^{(m)}) = 1 - \frac{m - 0,44}{N_T + 0,12} \quad (48)$$

dimana m adalah nomor urut nilai tinggi gelombang laut dan N_T adalah jumlah observasi tinggi gelombang laut (Triatmodjo, 1999). Selanjutnya, dengan metode kuadrat terkecil, maka penduga parameter A dan B pada model regresi linier (46) dinyatakan dalam bentuk :

BAB III DISTRIBUSI PROBABILITAS GELOMBANG LAUT

$$\hat{A} = \frac{N \sum_{i=1}^N X_i^{(m)} Y_i^{(m)} - \sum_{i=1}^N X_i^{(m)} \sum_{i=1}^N Y_i^{(m)}}{N \sum_{i=1}^N (Y_i^{(m)})^2 - \left(\sum_{i=1}^N Y_i^{(m)} \right)^2} \quad (49)$$

$$\hat{B} = \bar{X}^{(m)} - \hat{A} \bar{Y}^{(m)} \quad (50)$$

Jumlah kuadrat residu model regresi linier dinyatakan dalam bentuk :

$$JKR = \sum_{i=1}^n \left[X_i^{(m)} - (\hat{A} Y_i^{(m)} + \hat{B}) \right]^2 \quad (51)$$

yang berguna untuk memberikan tingkat kecocokan (a good fit) pada model regresi linier.

