

## BAB II

### MATERI PENUNJANG

Untuk menyelesaikan permasalahan clustering diberikan analisa cluster dan graph berarah yang memberikan dasar yang kuat dalam menyelesaikan BAB III

#### 2.1. Analisa Cluster

Secara umum, jika membicarakan tentang permasalahan clustering harus dianggap bahwa untuk setiap elemen didalam himpunan  $N$  diberikan ukuran vektor dengan karakteristik yang digunakan sebagai informasi awal untuk pengelompokkan.

Sehingga dibutuhkan asumsi bahwa  $x_i = (x_{i1}, \dots, x_{zi}) \in \mathbb{R}^z$  dengan  $i \in N$ . Selanjutnya diberikan definisi jarak antara dua elemen dari  $N$ .

##### Definisi 2.1.

Fungsi bernilai riil  $d_{ij}$  dengan  $i$  dan  $j \in N$  dinamakan jarak euclid yang didefinisikan dalam  $N$ , jika memenuhi

$$(1) d_{ij} \geq 0, \quad d_{ij} = 0 \text{ jika } i = j$$

$$(2) d_{ij} = d_{ji}$$

$$(3) d_{ik} + d_{kj} \geq d_{ij}$$

Dengan menganggap beberapa jarak yang biasanya digunakan

$$1. d_{ij} = \left[ \sum_{k=1}^z |x_{ik} - x_{jk}|^r \right]^{1/r}$$

$$2. d_{ij} = \left[ \sum_{k=1}^z w_k |x_{ik} - x_{jk}|^r \right]^{1/r}$$

$$3. d_{ij} = (x_i - x_j)' p (x_i - x_j)$$

dengan  $p$  adalah  $Z \times Z$  matriks simetri semidefinit positif. jarak ini disebut jarak euclid umum, dengan diberikan pasangan karakteristik yang dipelajari. kasus khususnya adalah

$$d_{ij} = (x_i - x_j)' \sum_z^{-1} (x_i - x_j) \text{ dengan } \sum_z \text{ adalah matriks varian-covarian yang}$$

menghubungkan karakteristik  $z$  yang dipelajari. jarak ini lebih umum dari jarak euclid

berat dimana didapat  $\sum_z = I_z$  jarak ini disebut mahalanobis  $D^2$ . dengan menotasikan

$d_{ij}$  sebagai jarak antara  $i$  dan  $j$  untuk  $i, j \in N$ .

jika diberikan  $N$  obyek dengan  $p$  variabel maka dapat diberikan jajaran matrik

$$x = (x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{in}) \quad R^p \text{ dimana } i \in N. \text{ matriks } x \text{ yang diberikan sebagai berikut}$$

$$x = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1p} \\ x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2p} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{n1} & x_{n2} & \cdots & x_{np} \end{bmatrix}_{n \times p}$$

Berdasarkan data tersebut dan jarak Euclid didapat Matriks Mahalanobis  $d_{ij}^2$  diberikan

dalam bentuk

$$\begin{aligned} D^2(x_j, x_k) &= \sum_{i=1}^n \left[ \frac{x_{ij} - x_j}{s_j} - \frac{x_{ik} - x_k}{s_k} \right]^2 \\ &= \frac{1}{s_j^2 - s_k^2} \left[ s_j^2 s_k^2 - 2s_j s_k \sum_{i=1}^n (x_{ij} - x_j)(x_{ik} - x_k) + s_j^2 s_k^2 \right] \\ &= 2 \left[ 1 - \frac{\sum_{i=1}^n (x_{ij} - x_j)(x_{ik} - x_k)}{s_j s_k} \right] \\ &= 2(1 - r_{jk}) \end{aligned}$$

$$d_{ij}^2 = \begin{bmatrix} 0 & d_{12}^2 & \cdots & d_{1n}^2 \\ d_{21}^2 & 0 & \cdots & d_{2n}^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ d_{n1}^2 & d_{n2}^2 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

Selanjutnya diberikan ilustrasi

Diberikan suatu matriks data yang terdiri atas himpunan subyek(n baris) dan himpunan variabel (p kolom). Sel (i,j) mendaftarkan gambaran nilai dari subyek (12 jenis mobil) dan variabel (3 sifat: bentuk, ukuran ban, kecepatan). Matriks data disajikan dalam tabel kontingensi

Observasi	X <sub>1</sub>	X <sub>2</sub>	X <sub>3</sub>
1	2	1	2
2	4	3	1
3	6	7	5
4	7	6	3
5	5	4	7
6	8	9	6
7	9	8	7
8	7	10	9
9	10	11	11
10	8	9	8
11	12	11	10
12	9	13	14
$\Sigma X_j$	87	92	83
$\bar{X}_j$	7,25	7,67	6,92
$S_j$	2,620	3,448	3,660

Kemudian dicari matriks ( $d_{ij}^2$ ) sebagai berikut

$$d_{11}^2 = D^2 (\hat{X}_{i1}, \hat{X}_{i1}) = 2(1 - r_{11})$$

$$= 2(1 - 1)$$

$$= 0$$

$$d_{22}^2 = D^2 (\hat{X}_{i2}, \hat{X}_{i2}) = 2(1 - r_{22})$$

$$= 2(1 - 1)$$

$$= 0$$

$$\begin{aligned}
 d_{33}^2 &= D^2(\hat{X}_{i3}, \hat{X}_{i3}) = 2(1 - r_{33}) \\
 &= 2(1 - 1) \\
 &= 0
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 d_{12}^2 &= D^2(\hat{X}_{i1}, \hat{X}_{i2}) = 2(1 - r_{12}) \\
 &= 2(1 - 0,886) \\
 &= 0,228
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 d_{13}^2 &= D^2(\hat{X}_{i1}, \hat{X}_{i3}) = 2(1 - r_{13}) \\
 &= 2(1 - 0,749) \\
 &= 0,502
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 d_{23}^2 &= D^2(\hat{X}_{i2}, \hat{X}_{i3}) = 2(1 - r_{23}) \\
 &= 2(1 - 0,889) \\
 &= 0,222
 \end{aligned}$$

$$d_{ij}^2 = \begin{bmatrix} 0 & d_{12}^2 & d_{13}^2 \\ d_{21}^2 & 0 & d_{23}^2 \\ d_{31}^2 & d_{32}^2 & 0 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 0,228 & 0,502 \\ 0,228 & 0 & 0,222 \\ 0,502 & 0,222 & 0 \end{bmatrix}$$

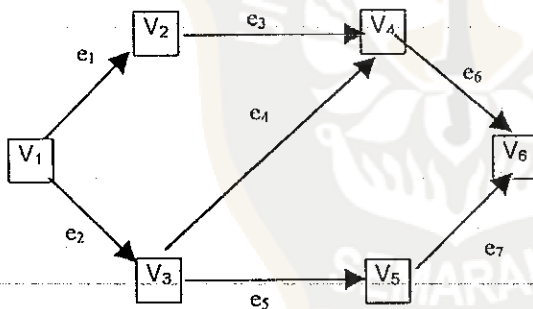
## 2.2. Graph berarah

Diberikan definisi dari Graph berarah dan aliran dari sebuah jaringan yang digunakan untuk menunjang dalam pembahasan BAB III

### Definisi 2.2.

Graph berarah  $G$  dinotasikan dengan  $G(V,E)$  terdiri dari himpunan titik  $V$  dan himpunan garis  $E$  yang merupakan pasangan berurutan  $(x,y)$  dengan  $(x,y) \in E$ . selanjutnya  $x$  disebut titik awal dan  $y$  disebut titik akhir dari garis  $(x,y)$ . Arah dari suatu garis  $(x,y)$  ditunjukkan dengan tanda panah pada garis tersebut.

*Contoh:*

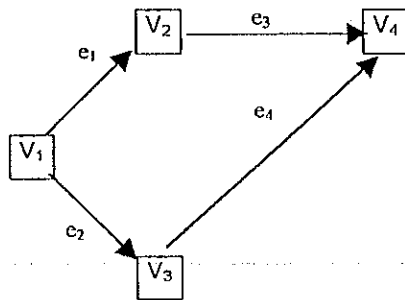


Gambar 1. Suatu graph dengan himpunan titik  $\{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5, v_6\}$  dan himpunan garis  $\{e_1, e_2, e_3, e_4, e_5, e_6\}$ .

### Definisi 2.3.

Graph  $g$  dikatakan subgraph dari graph  $G$  bila seluruh titik dan garisnya berada dalam  $G$ .

contoh



Gambar 2. salah satu subgraph dari graph dalam gambar .1.

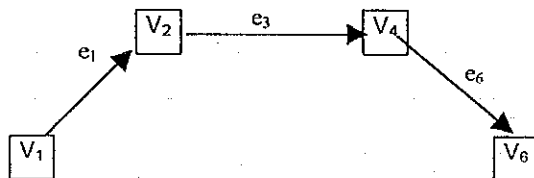
#### Definisi 2.4.

Path dari graph berarah  $G(V,E)$  adalah suatu subgraph dari graph berarah  $G(V,E)$  yang terdiri dari barisan titik dan garis  $\{v_1-e_1-v_2-e_2-\dots-v_{r-1}-e_{r-1}-v_r\}$  tanpa pengulangan garis.

Untuk setiap  $1 \leq k \leq r-1$ ,  $e_k = (v_k, v_{k+1}) \in E$  disebut garis maju, dan  $e_k = (v_{k+1}, v_k) \in E$  disebut garis balik.

Jika  $v_1 = v_r$ , maka disebut path tertutup atau cycle dan jika  $v_1 \neq v_r$ , maka disebut path terbuka.

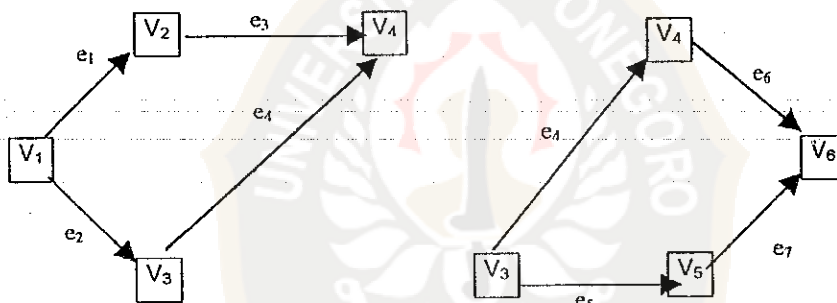
Contoh:



Gambar 3. Path terbuka dari graph dalam gambar1  $\{v_1-e_1-v_2-e_3-v_4-e_6-v_6\}$ .

**Definisi 2.5.**

Graph  $G_1 (V_1, E_1)$  dan  $G_2 (V_2, E_2)$  adalah subgraph dari  $G_3$ , gabungan dari  $G_1$  dan  $G_2$  ditulis sebagai  $G_3 = G_1 \cup G_2$  dengan himpunan titiknya  $V_3 = V_1 \cup V_2$  dan himpunan garisnya  $E_3 = E_1 \cup E_2$ . Selanjutnya  $G_1 \cup G_2$  disebut jumlah dari graph  $G_1$  dan  $G_2$  yang mempunyai sifat  $G_1 \cup G_2 = G_2 \cup G_1$ .

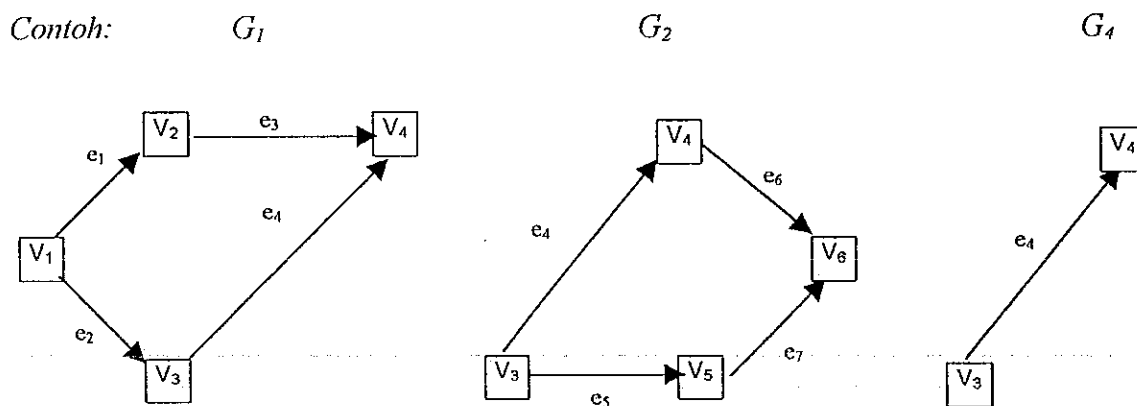
*Contoh*

Gambar 4. subgraph dari jaringan dalam gambar 1 gabungan dari 2 subgraph membentuk graph dalam gambar 1.

**Definisi 2.6.**

Graph  $G_4$  adalah subgraph dari  $G_1 (V_1, E_1)$  dan  $G_2 (V_2, E_2)$  sehingga irisan dari  $G_1$  dan  $G_2$  yang ditulis dengan  $G_4 = G_1 \cap G_2$  dengan himpunan titiknya  $V_4 = V_1 \cap V_2$  dan himpunan garisnya  $E_4 = E_1 \cap E_2$ . Selanjutnya  $G_1 \cap G_2$  disebut irisan dari  $G_1$  dan  $G_2$  yang mempunyai sifat  $G_1 \cap G_2 = G_2 \cap G_1$ .





Gambar 5. Irisan dari dua buah graph.

## Definisi 2.7.

Suatu pola aliran  $\{f(x,y)\}$  dikatakan fisibel dalam  $G(V,E,c,f)$  dan mempunyai nilai aliran  $f_s$  dari titik sumber  $s$  ke titik terminal  $t$  jika untuk setiap  $x \in V$  terpenuhi

$$\sum_y f(x,y) - \sum_y f(y,x) = f_{st}, x = s$$

$$= 0, x \neq s, t$$

$$= -f_{st}, x = t$$

$$c(x,y) \geq f(x,y) \geq 0, (x,y) \in E$$