

ABSTRAK

Sebuah pendekatan untuk meminimalkan program taklinier berkendala ketidaksamaan dengan cara membentuk barisan masalah tanpa kendala yaitu dengan menggabungkan fungsi-fungsi kendala itu ke dalam fungsi tujuan. kemudian barisan masalah tanpa kendala tersebut diselesaikan dengan cara iterasi sampai diperoleh nilai minimal yang konvergen.

$$\begin{aligned} & \min_{\mathbb{X} \in \mathbb{R}^n} f(\mathbb{X}) \\ & \text{dengan kendala :} \\ & g_i(\mathbb{X}) \geq 0, \quad i = 1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

Diubah menjadi bentuk :

$$\min_{\mathbb{X} \in \mathbb{R}^0} L(\mathbb{X}, r_k) = f(\mathbb{X}) - r_k \sum_{i=1}^m \ln g_i(\mathbb{X})$$

di mana :

\mathbb{R}^0 adalah daerah interior fisibel.

r_k parameter positif dengan $k=1, 2, \dots$