

BAB III

ANALISA VARIANSI MODEL I

PENGARUH TETAP

Dalam analisa variansi, nilai-nilai parameternya tidak diketahui. Nilai yang diperoleh adalah harga statistik, karena perhitungan-perhitungan dilakukan terhadap data sampel.

Situasi dasar Analisa Variansi model I pengaruh tetap adalah sebagai berikut :

Faktor-faktor yang dipelajari adalah A_1, A_2, \dots, A_n , masing-masing mempunyai a_1, a_2, \dots, a_n taraffaktor. Taraffaktor-taraffaktor inilah yang menjadi pusat perhatian, dengan perkataan lain, taraffaktor dari masing-masing faktor tidak dipandang sebagai sampel dari populasi taraffaktor dari faktor tersebut.

Seperti dijelaskan pada subbab (2.1), akan terdapat $a_1 x_1 + \dots + a_n x_n = K$ populasi yang mempunyai karakteristik berbeda. Dari masing-masing populasi diamati sampel dengan ukuran sama yaitu m , dimana $m > 1$. Setelah respon didefinisikan diperoleh m harga pengamatan dari masing-masing populasi, sehingga banyaknya pengamatan adalah :

$$K.m = a_1 x_1 + \dots + a_n x_n$$

Untuk menyatakan sampel dari populasi biasanya dengan menyebutkan karakteristik dari populasi tersebut yaitu perlakuan. Perlakuan untuk faktor A_1 pada taraf faktor i_1 , faktor A_2 pada taraf faktor i_2 dan sebagainya, artinya

dalah sampel dari populasi yang mempunyai karakteristik tersebut.

Pengamatan ke l ($l=1, 2, \dots, m$) dari perlakuan dimana faktor-faktor A_t ($t = 1, 2, \dots, n$), masing-masing pada taraf faktor i_t , dinotasikan dengan :

$$Y_{i_1 i_2 \dots i_n l} \text{ atau } Y_{i_1 \dots i_n l}$$

dengan i_t ($t = 1, 2, \dots, n$) = 1, 2, ..., a_t .

Contoh : ingin diketahui apakah ada pengaruh, empat metode mengajar pada tiga sekolah terhadap nilai ujian matematika. Disini hanya tertarik pada tiga sekolah tersebut, artinya kesimpulan yang diperoleh hanya berlaku untuk tiga sekolah tersebut, demikian juga untuk faktor metode mengajar, hanya berlaku untuk keempat metode tersebut. Terdapat dua faktor yaitu A_1 adalah faktor sekolah dengan banyak taraf faktor $a_1 = 3$, dan A_2 adalah faktor metode mengajar dengan banyak taraf faktor $a_2 = 4$. Sehingga banyaknya sampel atau perlakuan adalah $a_1 \times a_2 = 3 \times 4 = 12$ buah.

Misalnya ukuran sampel adalah 50 siswa, maka terdapat $50 \times 12 = 600$ observasi.

$Y_{1 \ 1 \ 1}$ adalah observasi pertama dari perlakuan siswa dari sekolah pertama yang diajar dengan metode 1.

$Y_{1 \ 3 \ 10}$ adalah observasi kesepuluh dari perlakuan siswa dari sekolah pertama yang diajar

dengan metode 3.

dan sebagainya.

3.1. Model Analisa Variansi

Suatu model analisa variansi tanpa memperhatikan struktur faktorial (dekomposisi rata-rata populasi) diberikan sebagai berikut :

$$Y_{i_1 \dots i_p} = \mu_{i_1 \dots i_p} + \varepsilon_{i_1 \dots i_p} \quad \dots \dots \dots \quad (3.1.1)$$

dimana :

$y_{i_1 \dots i_n l}$ adalah observasi ke l dari perlakuan faktor A_1 pada taraf faktor i_1 , A_2 pada i_2 dan sebagainya.

$\mu_{i_1 \dots i_n}$ adalah parameter-parameter (rata-rata populasi)

$\varepsilon_{i_1 \dots i_n}$ adalah variabel random independen berdistribusi normal dengan harga harapan (ditulis $E(\varepsilon_{i_1 \dots i_n})$) nol dan variansi σ^2 .

Model (3.1.1) belum cukup, karena secara eksplisit tidak menunjukkan struktur faktorial dari analisa multi-faktor. Sehingga jika memasukkan struktur dari persamaan (2.3.12) kedalam (3.1.1) diperoleh model :

$$\begin{aligned} Y_{i_1 \dots i_n} &= \dots \\ \mu_{(n)} &+ [(\alpha_1)_{i_1} + \dots + (\alpha_n)_{i_n}] + [(\alpha_1 \alpha_2)_{i_1 i_2} + \dots + \\ &(\alpha_{n-1} \alpha_n)_{i_{n-1} i_n}] + [(\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3)_{i_1 i_2 i_3} + \dots + \end{aligned}$$

dengan :

$\mu_{(n.)}$, konstanta

$$(\alpha_{t_1} \alpha_{t_2} \dots \alpha_{t_k})_{i_1 i_2 \dots i_k}, t_1, t_2, \dots, t_k = 1, 2, \dots, n,$$

`t1<tz<...<tk` adalah konstanta-konstanta dengan

$$\sum_{i_1 \dots i_k} (\alpha_{t_1} \dots \alpha_{t_k})_{i_1 i_2 \dots i_k} = 0, \quad t = t_1, t_2, \dots, t_k$$

Karena, suku-suku ruas kanan persamaan (3.1.2) merupakan konstanta kecuali suku sesatan $\varepsilon_{i_1 \dots i_n}$, maka harga harapan

$$E(Y_{i_1 \dots i_n}) = \mu_{(n.)} + ((\alpha_1)_{i_1} + \dots + (\alpha_n)_{i_n}) + \\ ((\alpha_1 \alpha_2)_{i_1 i_2} + \dots + (\alpha_{n-1} \alpha_n)_{i_{n-1} i_n}) + \\ ((\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3)_{i_1 i_2 i_3} + \dots \dots \dots \dots + \\ (\alpha_{n-2} \alpha_{n-1} \alpha_n)_{i_{n-2} i_{n-1} i_n}) + \dots \dots \dots + \\ (\alpha_1 \dots \alpha_n)_{i_1 \dots i_n} \quad \dots \dots \quad (3.1.3)$$

karena $E(\varepsilon_{i_1 \dots i_n}) = 0$

Dan variansi.

$$\begin{aligned}
 \text{Var} (Y_{i_1 \dots i_n l}) &= E (Y_{i_1 \dots i_n l} - E(Y_{i_1 \dots i_n l}))^2 \\
 &= E (\varepsilon_{i_1 \dots i_n l})^2 \\
 &= \text{Var} (\varepsilon_{i_1 \dots i_n l}^2) \\
 &= \sigma^2
 \end{aligned} \quad (3.1.4)$$

Karena $\epsilon_{i_1 \dots i_n}$ adalah satu-satunya suku random pada ruas kanan persamaan (3.1.2), dengan variansi σ^2 dan merupakan

variabel random normal imdependen maka $Y_{i_1 \dots i_n}$ juga merupakan variabel random normal independen, atau $Y_{i_1 \dots i_n}$ independen, $N(E(Y_{i_1 \dots i_n}), \sigma^2)$ (3.1.5)

3.2. Penotasian

Jumlah seluruh observasi ketika faktor-faktor A_t pada taraf faktor i_t , $t=1, 2, \dots, n$, dinotasikan dengan $Y_{i_1 \dots i_n}$, yaitu :

Dan rata-rata yang bersesuaian adalah

$$\bar{Y}_{i_1 \dots i_m} = \frac{Y_{i_1 \dots i_m}}{m} \dots \dots \dots \quad (3.2.1b)$$

Jumlah seluruh observasi dari faktor A_{t_1} , ketika faktor-faktor A_t pada taraf faktor i , ($t \neq t_1$) dinotasikan,

$$Y_{i_1 \dots i_{t_1-1} \cdot i_{t_1+1} \dots i_n} = \sum_{\substack{i_{t_1}=1 \\ t_1}}^a \sum_{l=1}^m Y_{i_1 \dots i_{t_1-1} \dots i_n l} \quad \dots \dots \dots \quad (3.2.2a)$$

Rata-rata yang bersesuaian adalah :

$$\bar{Y}_{i_1 \dots i_{t_1-1} \cdot i_{t_1+1} \dots i_n} = \frac{Y_{i_1 \dots i_{t_1-1} \cdot i_{t_1+1} \dots i_n}}{a_{t_1}} \quad \dots \dots \dots \quad (3.2.2b)$$

Jumlah seluruh observasi dari faktor A_{t1} dan A_{t2} ketika faktor-faktor A_i pada taraf faktor i_t ($t \neq t_1, t_2$), dinotasikan :

$$\sum_{i_{t_1}=1}^{a_{t_1}} \sum_{i_{t_2}=1}^{a_{t_2}} \dots \sum_{l=1}^m Y_{i_1 \dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots i_n l} \dots \dots \dots (3.2, 3a)$$

Rata-rata yang bersesuaian adalah :

$$\frac{Y_{i_1 \dots i_{t_1-1} \cdot i_{t_1+1} \dots i_{t_2-1} \cdot i_{t_2+1} \dots i_n}}{Y_{i_1 \dots i_{t_1-1} \cdot i_{t_1+1} \dots i_{t_2-1} \cdot i_{t_2+1} \dots i_n}} = \dots \dots \dots \quad (3.2.3b)$$

dan sebagainya.

Jumlah keseluruhan observasi, dinotasikan $Y(n)$, adalah :

$$Y_{(n.)} = \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m Y_{i_1 \dots i_n l} \dots \dots \dots (3.2.4a)$$

Dan rata-rata keseluruhan observasi adalah :

$$\bar{Y}_{(n+)} = \frac{Y_{(n+)}}{K_m} \dots \dots \dots (3.2.4b)$$

Dot menyatakan harga-harga indek yang diwakilinya, yang berarti, jumlahan atau rata-rata dengan indek dot tersebut menyatakan jumlah atau rata-rata observasi untuk semua harga indek yang diwakili dot tersebut.

Harga-harga yang diperoleh seperti yang dibicarakan pada sub-bab (3.2) ini, merupakan nilai statistik yang memberikan informasi mengenai parameter yang bersesuaian atau akan menjadi estimator suatu parameter.

3.3. Titik - Titik Estimator

Untuk mendapatkan estimator dari suatu parameter (yang dibicarakan pada bab II), digunakan metode kuadrat terkecil yaitu meminimumkan jumlah kuadrat deviasi observasi.

but adalah M.

$$M = \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m (Y_{i_1 \dots i_n l} - E(Y_{i_1 \dots i_n l}))^2 \quad \dots \dots \dots (3.3.1)$$

atau :

$$\begin{aligned} M &= \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m \left\{ Y_{i_1 \dots i_n l} - \mu(n.) - ((\alpha_1)_{i_1} + \dots + (\alpha_n)_{i_n}) - ((\alpha_1 \alpha_2)_{i_1 i_2} + \dots + (\alpha_{n-1} \alpha_n)_{i_{n-1} i_n}) - \dots - (\alpha_1 \dots \alpha_n)_{i_1 \dots i_n} \right\}^2 \end{aligned} \quad \dots \dots \dots (3.3.2)$$

Estimasi untuk $\mu(n.)$, diperoleh dengan mendeferasikan sebagian, M terhadap $\mu(n.)$,

$$\frac{\partial M}{\partial \mu(n.)} = -2 \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m \left\{ Y_{i_1 \dots i_n l} - \mu(n.) - ((\alpha_1)_{i_1} + \dots + (\alpha_n)_{i_n}) - ((\alpha_1 \alpha_2)_{i_1 i_2} + \dots + (\alpha_{n-1} \alpha_n)_{i_{n-1} i_n}) - \dots \right\}$$

karena, $\sum_{i_t=1}^{a_t} \alpha_{i_t} = 0$, $\sum_{i_t=1}^{a_t} (\alpha_{t1} \alpha_{tz})_{i_t t1 t2} = 0$, $t = t_1, t_2$

dan sebagainya, maka

$$\frac{\partial M}{\partial \mu(n.)} = -2 \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{i=1}^m (Y_{i_1 \dots i_n l} - \mu(n.))$$

supaya minimum, $\frac{\partial M}{\partial \mu(n.)} = 0$,

$$\text{atau } \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m Y_{i_1 \dots i_n l} - K.m.\mu(n.) = 0$$

$$\text{atau } \mu(n.) = \bar{Y}(n.).$$

Jadi estimator $\mu(n.)$ disimbulkan $\hat{\mu}_{(n.)}$ adalah

Untuk mencari estimasi $(\alpha_{tk})_{i_{tk}}$, $i_{tk} = 1, 2, \dots, a_{tk}$

harus diingat bahwa :

$$\sum_{i_{tk}}^{a_{tk}} (\alpha_{tk})_{i_{tk}} = (\alpha_{tk})_1 + (\alpha_{tk})_2 + \dots + (\alpha_{tk})_{a_{tk}}$$

dimana :

$(\alpha_{tk})_{i_{tk}}$ adalah pengaruh faktor A_{tk} pada taraffaktor

ke i_{tk} , $i_{tk} = 1, 2, \dots, a_{tk}$

Mencari estimator $(\alpha_{tk})_{i_{tk}}$ adalah sebagai berikut

$$\frac{\partial M}{\partial (\alpha_{tk})_{i_{tk}}} = -2 \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_{tk-1}=1}^{a_{tk-1}} \sum_{i_{tk+1}=1}^{a_{tk+1}} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m \left\{ Y_{i_1 \dots i_n l} - \right.$$

$$\mu(n.) - [(\alpha_1)_{i_1} + \dots + (\alpha_{tk})_{i_{tk}} + \dots + (\alpha_n)_{i_n}] -$$

$$[(\alpha_1 \alpha_2)_{i_1 i_2} + \dots + (\alpha_{n-1} \alpha_n)_{i_{n-1} i_n}] - \dots \left. \right\}$$

karena $\sum_{i_t=1}^{a_t} (\alpha_{t1} \dots \alpha_{tj})_{i_{t1} \dots i_{tj}} = 0$, $j = 1, 2, \dots, n$
 $t = t_1, t_2, \dots, t_n$
 $t \neq tk$

sehingga,

$$\frac{\partial M}{\partial (\alpha_{tk})_{i_{tk}}} = -2 \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_{tk-1}=1}^{a_{tk-1}} \sum_{i_{tk+1}=1}^{a_{tk+1}} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m \left\{ (Y_{i_1 \dots i_n l} - \right.$$

$$\mu(n.) - (\alpha_{tk})_{i_{tk}}) \left. \right\}$$

Supaya minimum, maka $\frac{\partial M}{\partial (\alpha_{tk})_{i_{tk}}} = 0$

atau, $Y_{\dots i_{tk} \dots} - \frac{K.m}{a_{tk}} \cdot \mu(n.) - \frac{K.m}{a_{tk}} (\alpha_{tk})_{i_{tk}} = 0$

atau, $(\alpha_{tk})_{i_{tk}} = \bar{Y}_{\dots i_{tk} \dots} - \bar{Y}(n.).$

sebab, $\mu(n.) = \bar{Y}(n.).$

Jadi estimator $(\alpha_{tk})_{i_{tk}}$ dinotasikan $(\hat{\alpha}_{tk})_{i_{tk}}$, adalah,

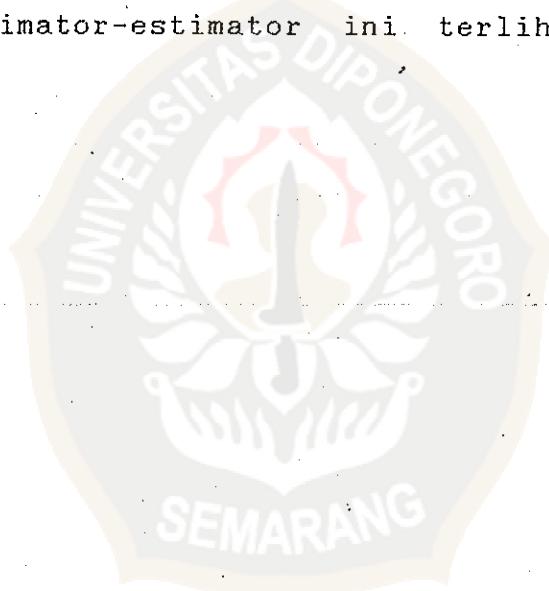
$$(\hat{\alpha}_{t_k})_{i_{t_k}} = \bar{Y}_{\dots i_{t_k} \dots} - \bar{Y}_{(n.)}. \quad \dots \dots \dots \quad (3.3.4)$$

secara umum estimator pengaruh faktor A_t pada taraf i_t adalah

$$(\hat{\alpha}_t)_{i_t} = \bar{Y}_{\dots i_t \dots} - \bar{Y}_{(n.)}. \quad \dots \dots \dots \quad (3.3.5)$$

$$t = 1, 2, \dots, n, \quad i_t = 1, 2, \dots, a_t$$

Dengan cara yang sama dapat dicari estimator kuadrat terkecil untuk interaksi dua faktor, tiga faktor dan sebagainya. Estimator-estimator ini terlihat dalam tabel (3.3.1).



Tabel 3.3.1. Estimator dari parameter

| Parameter | Estimator |
|---|---|
| Rata-rata dari rata-rata populasi: $\mu_{(n.)}$ | $\hat{\mu}_{(n.)} = \bar{Y}_{(n.)}$ |
| Pengaruh faktor A_t $(\alpha_t)_{i_t}$ $t=1, 2, \dots, n, i_t = 1, \dots, a_t$ | $(\hat{\alpha}_t)_{i_t} = \bar{Y}_{\dots i_t \dots} - \bar{Y}_{(n.)}$ |
| Interaksi 2 faktor A_{t_1} dan A_{t_2} $(\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}}$ $i_{t_1}, i_{t_2} \in \{1, 2, \dots, n\} \dots$ $i_{t_1} = 1, 2, \dots, a_{t_1}$ $i_{t_2} = 1, 2, \dots, a_{t_2}$ | $(\overbrace{\alpha_{t_1} \alpha_{t_2}})_{i_{t_1} i_{t_2}} =$ $\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots}$ $\bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} + \bar{Y}_{(n.)}$. |
| Interaksi 3 faktor A_{t_1}, A_{t_2} dan A_{t_3} : $(\alpha_{t_1} \alpha_{t_2} \alpha_{t_3})_{i_{t_1} i_{t_2} i_{t_3}}$ $i_{t_1}, i_{t_2}, i_{t_3} \in \{1, 2, \dots, n\}$ $i_{t_1} = 1, 2, \dots, a_{t_1}$ $i_{t_2} = 1, 2, \dots, a_{t_2}$ $i_{t_3} = 1, 2, \dots, a_{t_3}$ | $(\overbrace{\alpha_{t_1} \alpha_{t_2} \alpha_{t_3}})_{i_{t_1} i_{t_2} i_{t_3}} =$ $\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots i_{t_3} \dots} -$ $\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_3} \dots}$ $- \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots i_{t_3} \dots} + \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots}$ $\bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} + \bar{Y}_{\dots i_{t_3} \dots} - \bar{Y}_{(n.)}$. |
| dan sebagainya, | |
| Rata-rata populasi, $\mu_{i_1 \dots i_n}$ $i_t = 1, 2, \dots, a_t$ $t = 1, 2, \dots, n$ | $\hat{\mu}_{i_1 \dots i_n} = \bar{Y}_{i_1 \dots i_n}$ |

Residual :

Residual adalah suatu ukuran untuk menyelidiki kecokan model analisa variansi. Residual dinotasikan e_1, \dots, e_n didefinisikan sebagai deviasi antara observasi dan estimasi harga harapannya.

$$e_{i_1 \dots i_n l} = Y_{i_1 \dots i_n l} - \bar{Y}_{i_1 \dots i_n} \quad \dots \quad (3.3.6)$$

3.4. Penguraian Jumlah Kuadrat Total

Yang dimaksud kuadrat total adalah kuadrat dari deviasi observasi $Y_{i_1} \dots Y_{i_n}$ terhadap rata-rata seluruh observasi $\bar{Y}_{(n.)}$. Deviasi total $Y_{i_1} \dots Y_{i_n} - \bar{Y}_{(n.)}$ dapat dinyatakan sebagai dikomposisi sebagai berikut :

dimana

$\bar{Y}_{i_1 \dots i_n} - \bar{Y}_{(n.)}$ adalah deviasi rata-rata perlakuan disekitar rata-rata keseluruhan.

$\bar{Y}_{i_1 \dots i_n 1} - \bar{Y}_{i_1 \dots i_n}$ adalah deviasi observasi disekitar rata-rata perlakuan.

Kemudian $\bar{Y}_{i_1 \dots i_n} - \bar{Y}_{(n.)}$ diuraikan dalam bentuk komponen-komponen yang merefleksikan pengaruh faktor dan interaksi faktor, sebagai berikut :

berdasarkan persamaan (2.3.12), diperoleh,

$$\begin{aligned} & ((\hat{\alpha}_1)_{i_1} + \dots + (\hat{\alpha}_n)_{i_n}) + ((\widehat{\alpha_1 \alpha_2})_{i_1 i_2} + \dots + \\ & (\widehat{\alpha_{n-1} \alpha_n})_{i_{n-1} i_n}) + \dots + (\widehat{\alpha_1 \dots \alpha_n})_{i_1 \dots i_n} \end{aligned} \quad \dots \dots \dots \quad (3.4.2)$$

Dengan estimator-estimator pada tabel 3.3.1.. diperoleh.

$$\begin{aligned} & \bar{Y}_{i_1 \dots i_n} = \bar{Y}_{(n.)} \\ & a_t \sum_{i_t} (\bar{Y}_{\dots i_t \dots} - \bar{Y}_{(n.)}) + \\ & \sum_{t_1 < t_2} (\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} \\ & + \bar{Y}_{(n.)}) + \sum_{t_1 < t_2 < t_3} (\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots i_{t_3} \dots} - \\ & \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_3} \dots} - \\ & \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots i_{t_3} \dots} + \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots} + \\ & \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} + \bar{Y}_{\dots i_{t_3} \dots} - \bar{Y}_{(n.)}) + \dots \dots \dots \end{aligned} \quad (3.4.3)$$

Apabila persamaan (3.4.1) dikuadratkan dan dijumlahkan, maka suku-suku perkalian silang akan berharga nol, dan diperoleh

$$SSTO = SSTR + SSE \quad \dots \dots \dots \quad (3.4.4)$$

dimana,

$$SSTO = \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m (\bar{Y}_{i_1 \dots i_n l} - \bar{Y}_{(n.)})^2 \quad \dots \dots \dots \quad (3.4.4a)$$

$$SSTR = m \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} (\bar{Y}_{i_1 \dots i_n} - \bar{Y}_{(n.)})^2 \quad \dots \dots \dots \quad (3.4.4b)$$

$$SSE = \sum_{i_1=1}^{a_1} \dots \sum_{i_n=1}^{a_n} \sum_{l=1}^m (\bar{Y}_{i_1 \dots i_n l} - \bar{Y}_{i_1 \dots i_n})^2 \quad \dots \dots \dots \quad (3.4.4c)$$

SSTR merefleksikan variasi antar perlakuan dan dise-

riasi antar observasi (pengamatan) dalam perlakuan yang sama dan disebut dengan jumlah kuadrat sesatan.

Apabila persamaan (3.4.3) dikuadratkan dan dijumlahkan untuk seluruh rata-rata perlakuan dan m pengamatan, maka suku perkalian silang akan berharga nol, dan akan diperoleh,

$$SSTR = \sum_{t=1}^n SSA_t + \sum_{t_1 < t_2} SSA_{t_1 t_2} + \dots + SSA_{t_1 \dots t_n} \quad \dots \dots \dots \quad (3.4.5)$$

dengan,

$\sum_{t=1}^n SSA_t$ adalah jumlah dari seluruh jumlah kuadrat pengaruh faktor, dengan,

$$SSA_t = \frac{K \cdot m}{a_t} \sum_{i_t=1}^{a_t} (\bar{Y}_{\dots i_t \dots} - \bar{Y}_{(n.)})^2$$

$\sum_{t_1 < t_2} SSA_{t_1 t_2}$ adalah jumlah dari seluruh jumlah kuadrat interaksi dua faktor, dengan

$$SSA_{t_1 t_2} = \frac{K \cdot m}{a_{t_1} \cdot a_{t_2}} \sum_{i_{t_1}=1}^{a_{t_1}} \sum_{i_{t_2}=1}^{a_{t_2}} (\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} + \bar{Y}_{(n.)})^2$$

dan sebagainya.

Selanjutnya SSA_t disebut jumlah kuadrat pengaruh faktor A_t . Besaran ini mengukur variasi estimator rata-rata taraf-faktor, $\bar{Y}_{\dots i_t \dots}$. Makin besar harga, $\bar{Y}_{\dots i_t \dots}$ makin besar harga SSA_t .

$SSA_{t_1 t_2}$ disebut jumlah kuadrat interaksi faktor A_{t_1} dan A_{t_2} , yang mengukur variasi estimator interaksi, $(\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} + \bar{Y}_{(n.)})$, dan sebagainya.

Didalam kepentingan perhitungan digunakan rumus-rumus yang lebih sederhana, yang secara aljabar identik dengan rumus-rumus yang telah dibahas diatas,

$$SSTO = \sum_{i_1}^{a_1} \sum_{i_2}^{a_2} \cdots \sum_{i_n}^{a_n} \sum_{l=1}^m Y_{i_1 \dots i_n l} - \frac{\bar{Y}_{(n.)}}{K.m} \quad \dots \dots \dots (3.4.6)$$

$$SSTR = \frac{\sum_{i_1}^{a_1} \sum_{i_2}^{a_2} \cdots \sum_{i_n}^{a_n} Y_{i_1 \dots i_n}}{m} - \frac{\bar{Y}_{(n.)}}{K.m} \quad \dots \dots \dots (3.4.7)$$

$$SSE = \sum_{i_1}^{a_1} \sum_{i_2}^{a_2} \cdots \sum_{i_n}^{a_n} \sum_{l=1}^m Y_{i_1 \dots i_n l} - \frac{\sum_{i_1}^{a_1} \sum_{i_2}^{a_2} \cdots \sum_{i_n}^{a_n} Y_{i_1 \dots i_n}}{K.m} \quad \dots \dots \dots (3.4.8)$$

$$SSA_t = \frac{\sum_{i_t=1}^{a_t} Y_{\dots i_t \dots}^2}{K.m / a_t} - \frac{\bar{Y}_{(n.)}}{K.m} \quad \dots \dots \dots (3.4.9)$$

Jumlah kuadrat interaksi dua faktor $SSA_{t_1}A_{t_2}$ diperoleh dengan cara bekerja pada rata-rata taraf faktor,

$\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}$ Rata-rata ini dipandang sebagai rata-rata perlakuan untuk analisa dua faktor A_{t_1} dan A_{t_2} . Jumlah kuadrat perlakuan untuk dua faktor ini dinyatakan sebagai

$SSTR(A_{t_1}A_{t_2})$,

$$\begin{aligned} SSTR(A_{t_1}A_{t_2}) &= \frac{K.m}{a_{t_1} \cdot a_{t_2}} \sum_{i_{t_1}}^{a_{t_1}} \sum_{i_{t_2}}^{a_{t_2}} \left(\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{(n.)} \right)^2 \\ &= \frac{K.m}{a_{t_1} \cdot a_{t_2}} \sum_{i_{t_1}}^{a_{t_1}} \sum_{i_{t_2}}^{a_{t_2}} \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - K.m \bar{Y}_{(n.)}^2 \\ &= \frac{K.m}{a_{t_1} \cdot a_{t_2}} \sum_{i_{t_1}}^{a_{t_1}} \sum_{i_{t_2}}^{a_{t_2}} \left\{ \frac{\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}}{K.m / a_{t_2} a_{t_2}} \right\}^2 - \\ &\quad K.m \left\{ \frac{\bar{Y}_{(n.)}}{K.m} \right\}^2 \end{aligned}$$

Berdasarkan persamaan (3.4.5) dan (3.4.9) untuk A_{t_1} dan A_{t_2} diperoleh hubungan,

$$SSTR(A_{t_1} A_{t_2}) = SSA_{t_1} + SSA_{t_2} + SSA_{t_1 A_{t_2}} \dots \quad (3.4.11)$$

sehingga $SSA_{t_1} A_{t_2}$ dihitung dengan rumus,

Dengan jalan yang sama, jumlah kuadrat perlakuan untuk analisa tiga faktor A_{t_1} , A_{t_2} dan A_{t_3} adalah,

$$SSTR(A_{t_1} A_{t_2} A_{t_3}) = \frac{\sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} \sum_{i_{t_3}} Y_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots i_{t_3} \dots}^2}{K.m / a_{t_2} a_{t_2} a_{t_3}} - \frac{Y_{(n.)}^2}{K.m} \quad \dots \dots \dots \quad (3.4.13)$$

$$\begin{aligned} SSA_{t_1} A_{t_2} A_{t_3} &= \\ SSTR (A_{t_1} A_{t_2} A_{t_3}) - SSA_{t_1} - SSA_{t_2} - SSA_{t_3} - SSA_{t_1 t_2} - \\ SSA_{t_1 t_3} - SSA_{t_2 t_3} - SSA_{t_1 t_2 t_3}. \quad \dots \dots \dots (3.4.14) \end{aligned}$$

dan sebagainya.

Untuk jumlah kuadrat interaksi n-faktor digunakan hubungan pada persamaan (3.4.5) dengan

$$SSTR = \frac{\sum_{i=1}^n i^2 - \frac{(\sum_{i=1}^n i)^2}{n}}{m} = \frac{Y_{(n.)}^2 - \bar{Y}_{(n.)}^2}{K.m}$$

Tabel 3.4.1. memuat jumlah kuadrat dan SSTR yang bersesuaian

Tabel 3.4.1. Jumlah Kuadrat perlakuan

| Jumlah Kuadrat (MS) | SSTR |
|---|---|
| $SSA_t = SSTR(A_t)$ $t = 1, 2, \dots, n$ | $\frac{\sum Y^z \dots i_t \dots}{K.m/a_t} - \frac{Y(n.)^z}{K.m}$ |
| $SSA_{t_1} A_{t_2} =$ $SSTR(A_{t_1} A_{t_2}) - SSA_{t_1} -$ SSA_{t_2} $t_1, t_2 = 1, 2, \dots, n, t_1 \neq t_2$ | $\frac{a_{t_1} a_{t_2} z}{\frac{\sum \sum Y \dots i_{t_1} \dots i_{t_2}}{K.m/a_{t_2} a_{t_2}} - \frac{Y(n.)^z}{K.m}}$ |
| $SSA_{t_1} A_{t_2} A_{t_3} =$ $SSTR(A_{t_1} A_{t_2} A_{t_3}) - SSA_{t_1} -$ $SSA_{t_2} - SSA_{t_3} - SSA_{t_1} A_{t_2} -$ $SSA_{t_1} A_{t_3} - SSA_{t_2} A_{t_3} -$ $SSA_{t_1} A_{t_2} A_{t_3}.$ $t_1, t_2, t_3 = 1, 2, \dots, n$ $t_1 \neq t_2 \neq t_3$ | $\frac{a_{t_1} a_{t_2} a_{t_3} z}{\frac{\sum \sum \sum Y \dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots i_{t_3}}{K.m/a_{t_2} a_{t_2} a_{t_3}} - \frac{Y(n.)^z}{K.m}}$ |
| $SSA_{t_1} \dots A_{t_k} =$ $SSTR(A_{t_1} \dots A_{t_k}) - (SSA_{t_1} + \dots + SSA_{t_k}) - \dots -$ $(SSA_{t_1} \dots A_{t_{k-1}} + \dots +$ $SSA_{t_2} \dots A_{t_k})$ $t_1, t_2, \dots, t_k = 1, 2, \dots, n$ $t_1 \neq t_2 \neq \dots \neq t_k$ | $\frac{a_{t_1} a_{t_k} z}{\frac{\sum \dots \sum Y \dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots i_{t_{k-1}} \dots i_{t_k}}{K.m/a_{t_2} a_{t_2} a_{t_3}} - \frac{Y(n.)^z}{K.m}}$ |
| $SSA_1 \dots A_n =$ $SSTR - (SSA_1 + \dots + SSA_n) - (SSA_1 A_2 + \dots + SSA_{n-1} A_n) - \dots -$ $(SSA_1 \dots A_{n-1} + \dots + SSA_2 \dots A_n).$ | $\frac{a_1 a_2 \dots a_n z}{\frac{\sum \sum \dots \sum Y_{i_1 \dots i_n}}{m/z} - \frac{Y(n.)^z}{K.m}}$ |

3.5. Dekomposisi Derajad Kebebasan (DK)

Derajad kebebasan dari suatu jumlah kuadrat merupakan banyaknya elemen yang dijumlahkan dikurangi dengan banyaknya batasan yang independen. Yang dimaksud batasan independen adalah jumlahan elemen-elemen tersebut yang berharga nol, dan tidak tergantung batasan lain.

Derajad kebebasan yang bersesuaian dengan SSTO adalah $(K.m-1)$. Hal ini dapat dijelaskan sebagai berikut :

Banyaknya pengamatan adalah $K.m$ buah dan terdapat satu batasan yaitu,

$$\sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\bar{Y}_{i_1 \dots i_n} - \bar{Y}_{(n.)}) = 0$$

Jadi, $DKSSTO = K.m - 1$

Derajad kebebasan yang bersesuaian dengan SSTR adalah $K-1$, karena terdapat K rata-rata perlakuan dan terdapat batasan,

$$\sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\bar{Y}_{i_1 \dots i_n} - \bar{Y}_{(n.)}) = 0$$

Jadi, $DKSSTR = K - 1$.

SSA_t ($t=1,2,\dots,n$) masing-masing mempunyai derajad kebebasan $a_t - 1$, karena faktor A_t mempunyai a_t taraffaktor sehingga terdapat a_t rata-rata taraffaktor, $\bar{Y}_{\dots i_t \dots}$ dan mempunyai satu batasan,

$$\sum_{i_t}^{a_t} (\bar{Y}_{\dots i_t \dots} - \bar{Y}_{(n.)}) = 0$$

Jadi, $DKSSA_t = (a_t - 1)$.

Derajad kebebasan dari jumlah kuadrat interaksi dua faktor $SSA_{t_1}A_{t_2}$ dipikirkan sebagai berikut :

Terdapat $a_{t_1} \times a_{t_2}$ interaksi. Ada a_{t_2} batasan yaitu :

$$\sum_{i_{t_2}}^{a_{t_2}} (\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} + \bar{Y}_{(n.)}) = 0$$

untuk setiap $i_{t_2} = 1, 2, \dots, a_{t_2}$

dan a_{t_1} batasan, yaitu,

$$\sum_{i_{t_1}}^{a_{t_1}} (\bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots} - \bar{Y}_{\dots i_{t_2} \dots} + \bar{Y}_{(n.)}) = 0,$$

untuk semua $i_{t_1} = 1, 2, \dots, a_{t_1}$,

akan tetapi a_{t_1} batasan ini hanya $a_{t_1}-1$ yang independen, karena batasan yang terakhir diakibatkan oleh a_{t_2} batasan yang terdahulu, jadi derajad kebebasan dari $SSA_{t_1} A_{t_2}$ adalah

$$a_{t_1} \times a_{t_2} - (a_{t_1} + a_{t_2} - 1) = (a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1)$$

atau

$$DKSSA_{t_1} A_{t_2} = (a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1) \dots \dots \dots (3.5.4)$$

Dengan pemikiran yang sama dapat dicarai DK dari $SSA_{t_1} A_{t_2} A_{t_3}$, $SSA_{t_1} A_{t_2} A_{t_3} A_{t_4}$, dan seterusnya. Derajad kebebasan tersebut termuat dalam tabel 4.5.1.

Tabel 3.5.1. Derajad Kebebasan

| Jumlah Kuadrat (SS) | Derajad Kebebasan (DK) |
|---|---|
| $SSA_t,$ $t=1, 2, \dots, n$ | $(a_t - 1)$ |
| $SSA_{t_1} A_{t_2},$ $t_1, t_2 = 1, 2, \dots, n$ | $(a_{t_1} - 1)(a_{t_2} - 1)$ |
| $SSA_{t_1} A_{t_2} A_{t_3}$ $t_1, t_2, t_3 = 1, 2, \dots, n$ | $(a_{t_1} - 1)(a_{t_2} - 1)(a_{t_3} - 1)$ |
| \vdots | |
| $SSA_{t_1} A_{t_2} \dots A_{t_k}$ $t_1, t_2, \dots, t_k =$ $1, 2, \dots, n$ | $(a_{t_1} - 1)(a_{t_2} - 1) \dots$ $(a_{t_k} - 1)$ |
| SSTR | $(K - 1)$ |
| SSE | $K(m - 1)$ |
| SSTO | $K.m - 1$ |

Dari tabel 3.5.1. terlihat bahwa,

$$DKSSTO = DKSSTR + DKSE \dots \dots \dots (3.5.5)$$

menunjukkan bahwa dekomposisi derajad kebebasan sesuai dengan dekomposisi jumlah kuadratnya.

3.6. Rata-Rata Kuadrat Dan Harga Harapan

Rata-rata kuadrat merupakan hasil bagi jumlah kuadrat (SS) dengan derajad kebebasan (DK) yang sesuai.

Rata-rata kuadrat total dinotasikan dengan MSTO adalah jumlah kuadrat total, SSTO, dibagi dengan DKSSTO, $(Km - 1)$, yaitu,

$$MSTO = \frac{SSTO}{DKSSSTO} = \frac{SSTO}{Km - 1} \quad \dots \dots \dots (3.6.1)$$

Rata-rata kuadrat perlakuan dinotasikan dengan MSTR, adalah jumlah kuadrat perlakuan, SSTR, dibagi dengan DKSSTR, (K-1),

$$MSTR = \frac{SSTR}{DKSSTR} = \frac{SSTR}{K - 1} \quad \dots \dots \dots (3.6.2)$$

Rata-rata kuadrat sesatan, dinotasikan dengan MSE, yaitu,

$$MSE = \frac{SSE}{DKSSE} = \frac{SSE}{K(m-1)} \quad \dots \dots \dots (3.6.3)$$

Rata-rata kuadrat untuk pengaruh faktor dan interaksi, masing-masing adalah,

Rata-rata kuadrat untuk pengaruh faktor, dinotasikan dengan MSA_t , yaitu,

$$MSA_t = \frac{SSA_t}{DKSSA_t} = \frac{SSA_t}{(a_t - 1)} \quad \dots \dots \dots (3.6.4)$$

Rata-rata kuadrat interaksi dua faktor A_{t1} dan A_{t2} , dinotasikan dengan $MSA_{t1}A_{t2}$, adalah,

$$MSA_{t1}A_{t2} = \frac{SSA_{t1}A_{t2}}{DKSSA_{t1}A_{t2}} = \frac{SSA_{t1}A_{t2}}{(a_{t1} - 1)(a_{t2} - 1)} \quad \dots \dots (3.6.5)$$

dan sebagainya.

Rata-rata kuadrat interaksi k-faktor, dinotasikan, $MSA_{t1} \dots A_{tk}$

$$MSA_{t1} \dots A_{tk} = \frac{SSA_{t1} \dots A_{tk}}{(a_{t1} - 1) \times \dots \times (a_{tk} - 1)} \quad \dots \dots (3.6.6)$$

Dan rata-rata kuadrat interaksi n-faktor, dinotasikan dengan $MSA_1 \dots A_n$, yaitu,

$$MSA_1 \dots A_n = \frac{SSA_1 \dots A_n}{(a_1 - 1) \times \dots \times (a_k - 1)} \quad \dots \dots (3.6.7)$$

Harga Harapan

Harga harapan dari rata-rata kuadrat adalah harga yang diharapkan dari suatu rata-rata kuadrat (nilai statistik) yang berlaku untuk populasi. Jadi harga harapan merupakan parameter .

Harga harapan rata-rata kuadrat sesatan , dinotasikan dengan $E(MSE)$, dicari sebagai berikut,

$$\begin{aligned} E(MSE) &= E \left(\frac{SSE}{K(m-1)} \right) \\ &= \frac{1}{K(m-1)} E(SSE) \end{aligned}$$

dari persamaan (3.4.4c) diperoleh,

$$E(MSE) = \frac{1}{K(m-1)} E \left(\sum_{i_1}^{n_1} \cdots \sum_{i_n}^{n_n} \sum_{l=1}^m (Y_{i_1 \dots i_n l} - \bar{Y}_{i_1 \dots i_n \cdot})^2 \right)$$

dengan mengingat bahwa,

$$Y_{i_1 \dots i_n l} = \mu_{i_1 \dots i_n} + \varepsilon_{i_1 \dots i_n l}$$

dan jika dijumlahkan untuk m pengamatan kemudian dibagi dengan m , didapat,

$$\bar{Y}_{i_1 \dots i_n \cdot} = \mu_{i_1 \dots i_n} + \bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n \cdot}$$

dimana,

$$\bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n \cdot} = \frac{\sum_{l=1}^m \varepsilon_{i_1 \dots i_n l}}{m}$$

akan diperoleh,

$$E(MSE) = \frac{1}{K(m-1)} E \left(\sum_{i_1}^{n_1} \cdots \sum_{i_n}^{n_n} \sum_{l=1}^m (\varepsilon_{i_1 \dots i_n l} - \bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n \cdot})^2 \right)$$

karena $\sum_l \varepsilon_{i_1 \dots i_n l} = m \bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n \cdot}$, diperoleh,

$$E(MSE) = \frac{1}{K(m-1)} E \left(\sum_{i_1}^{n_1} \cdots \sum_{i_n}^{n_n} \left(\sum_l \varepsilon_{i_1 \dots i_n l}^2 - m \bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n \cdot}^2 \right) \right)$$

karena $E(\epsilon_{i_1 \dots i_n}^2)$ sama untuk seluruh pengamatan, maka

berlaku,

$$E(MSE) = \frac{1}{K(m-1)} \sum_{i_1=1}^m \cdots \sum_{i_n=1}^m \left\{ E \sum_{l=1}^m \varepsilon_{i_1 \dots i_n l}^2 - \right. \\ \left. m \cdot E \left(\frac{1}{m} \sum_{i_1=1}^m \dots \sum_{i_n=1}^m \right)^2 \right\}$$

diketahui bahwa $E(\varepsilon_{i_1 \dots i_n}^2) = \sigma^2$ dan $\varepsilon_{i_1 \dots i_n}$ indepen-
den atau,

$E(-e_{i_1 \dots i_n l} \cdot e_{i'_1 \dots i'_n l'}),$ dimana $i_1 \dots i_n l \neq i'_1 \dots i'_n l,$

berharga nol maka,

$$E(\text{MSE}) = \frac{1}{K(m-1)} \left[\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^{n_i} (y_{ij} - \hat{y}_{ij})^2 \right] = \sigma^2 \quad \dots \quad (3.6.8)$$

Harga harapan rata-rata kuadrat perlakuan dinotasikan dengan $E(MSTR)$, dicari sebagai berikut

$$E(MSTR) = E \left(\frac{SSTR}{K-1} \right)$$

dari persamaan (3.4.4b) diperoleh,

$$\begin{aligned} E(\text{MSTR}) &= \frac{m}{K-1} E \left[\sum_{i_1}^{a_1} \cdots \sum_{i_n}^{a_n} \left(\bar{Y}_{i_1 \dots i_n} - \bar{Y}_{(n)} \right) \right] \\ &= \frac{m}{K-1} E \left[\sum_{i_1}^{a_1} \cdots \sum_{i_n}^{a_n} \left\{ \frac{\sum_{l=1}^m Y_{i_1 \dots i_n l}}{m} \right. \right. \\ &\quad \left. \left. - \frac{\sum_{i_1}^{a_1} \cdots \sum_{i_n}^{a_n} \sum_{l=1}^m (Y_{i_1 \dots i_n l})}{K \cdot m} \right\}^2 \right] \end{aligned}$$

dengan persamaan (3.4.1) dan (3.1.2) akan diperoleh,

$$E(MSTR) = \frac{m}{K-1} E \left[\sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} ((\mu_{i_1 \dots i_n} - \mu_{(n)}) + (\bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n} - \bar{\varepsilon}_{(n)}))^2 \right]$$

dengan,

$$\bar{\varepsilon}_{(n.)} = \frac{a_1 \dots a_n}{K \cdot m} \sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} \varepsilon_{i_1 \dots i_n},$$

karena $E \left(\sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\mu_{i_1 \dots i_n} - \mu_{(n.)}) (\bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n} - \bar{\varepsilon}_{(n.)}) \right)$

sama dengan nol, maka,

$$E(MSTR) = \frac{m}{K-1} \left\{ E \left(\sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\mu_{i_1 \dots i_n} - \mu_{(n.)})^2 + \sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n} - \bar{\varepsilon}_{(n.)})^2 \right) \right\}$$

karena $\mu_{i_1 \dots i_n}$ dan $\mu_{(n.)}$ merupakan konstanta maka,

$$E \left\{ \sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\mu_{i_1 \dots i_n} - \mu_{(n.)})^2 \right\} = \sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\mu_{i_1 \dots i_n} - \mu_{(n.)})^2$$

dan seperti dalam mencari $E(MSE)$, dapat dicari bahwa,

$$E \left(\sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\bar{\varepsilon}_{i_1 \dots i_n} - \bar{\varepsilon}_{(n.)})^2 \right) = \frac{K-1}{m} \sigma^2.$$

dengan demikian diperoleh,

$$E(MSTR) = \sigma^2 + \frac{m}{K-1} \sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_n}^{a_n} (\mu_{i_1 \dots i_n} - \mu_{(n.)})^2 \quad \dots \dots \dots \quad (3.6.9)$$

Harga harapan rata-rata kuadrat pengaruh faktor A_t ($t=1, 2, \dots, n$) dinotasikan $E(MSA_t)$ dicari sebagai berikut,

$$\begin{aligned} E(MSA_t) &= \frac{1}{a_t - 1} E(SSA_t) \\ &= \frac{K \cdot m}{a_t(a_t - 1)} E \left(\sum_{i_t}^{a_t} \left(\bar{Y}_{\dots i_t \dots} - \bar{Y}_{(n.)} \right)^2 \right). \end{aligned}$$

dengan mengingat bahwa,

$$\bar{Y}_{\dots i_t \dots} = \frac{\sum_{i_1}^{a_1} \dots \sum_{i_{t-1}}^{a_{t-1}} \sum_{i_{t+1}}^{a_{t+1}} \dots \sum_{i_n}^{a_n} Y_{i_1 \dots i_n}}{K \cdot m / a_t}$$

$$\bar{Y}_{(n.)} = \frac{i_1 \sum \cdots i_n \sum Y_{i_1 \dots i_n}}{K.m},$$

dan dengan persamaan (3.1.2) akan diperoleh,

$$E(MSA_t) = \frac{K.m}{a_t(a_t - 1)} E \left(\sum_{i_t}^z ((\alpha_t)_{i_t} + (\bar{\varepsilon}_{\dots i_t \dots} - \bar{\varepsilon}_{(n.)}))^2 \right)$$

dimana,

$$\bar{\varepsilon}_{\dots i_t \dots} = \frac{i_1 \sum \cdots i_{t-1} \sum i_{t+1} \dots i_n \sum \varepsilon_{i_1 \dots i_n}}{K.m/a_t}$$

karena $E \left(\sum_{i_t}^z ((\alpha_t)_{i_t} + (\bar{\varepsilon}_{\dots i_t \dots} - \bar{\varepsilon}_{(n.)}))^2 \right) = 0$, maka

$$E(MSA_t) = \frac{K.m}{a_t(a_t - 1)} (E \left(\sum_{i_t}^z (\alpha_t)_{i_t}^2 \right) + E \left(\sum_{i_t}^z (\bar{\varepsilon}_{\dots i_t \dots} - \bar{\varepsilon}_{(n.)})^2 \right)),$$

mudah dicari bahwa,

$$E \left(\sum_{i_t}^z (\alpha_t)_{i_t}^2 \right) = \sum_{i_t}^z (\alpha_t)_{i_t}^2$$

$$E \left(\sum_{i_t}^z (\bar{\varepsilon}_{\dots i_t \dots} - \bar{\varepsilon}_{(n.)})^2 \right) = \frac{a_t(a_t - 1)}{K.m} \cdot \sigma^2,$$

Sehingga diperoleh,

$$E(MSA_t) = \sigma^2 + \frac{K.m}{a_t(a_t - 1)} \cdot \sum_{i_t}^z (\alpha_t)_{i_t}^2 \quad \dots \dots (3.6.10)$$

Harga harapan rata-rata kuadrat interaksi dua faktor

A_{t_1} dan A_{t_2} , $t_1, t_2 = 1, 2, \dots, n$, $t_1 < t_2$, dinotasikan

$E(MSA_{t_1 A_{t_2}})$ dicari sebagai berikut :

$$E(MSA_{t_1 A_{t_2}}) = \frac{K.m}{(a_t - 1)(a_t - 1)} E(SSA_{t_1 A_{t_2}})$$

atau,

$$E(MSA_{t_1 A_{t_2}}) = \frac{K.m}{a_{t_1} a_{t_2} (a_{t_1} - 1)(a_{t_2} - 1)} \cdot E \left[\sum_{i_{t_1}}^{a_{t_1}} \sum_{i_{t_2}}^{a_{t_2}} \bar{Y}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2}} \right]$$

$$- \bar{Y}_{...i_{t_1}...} - \bar{Y}_{...i_{t_2}...} + \bar{Y}_{(n.)}]^2$$

Dengan definsi dari $\bar{Y}_{...i_{t_1}...i_{t_2}...}$, $\bar{Y}_{...i_{t_1}...}$, $\bar{Y}_{...i_{t_2}...}$ dan $\bar{Y}_{(n.)}$. serta dengan persamaan (3.1.2), diperoleh,

$$E(MSA_{t_1} A_{t_2}) =$$

$$\frac{K.m}{a_{t_1} a_{t_2} (a_{t_1}^{-1})(a_{t_2}^{-1})} E \sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} \left[(\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}} + (\bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...i_{t_2}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_2}...} + \bar{\varepsilon}_{(n.)}) \right]^2$$

dengan,

$$\bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...i_{t_2}...} = \frac{a_1 a_{t_1-1} a_{t_1+1} a_{t_2-1} a_{t_2+1} a_n m}{K.m / a_{t_1} a_{t_2}}$$

$$\sum_{i_1} \sum_{i_{t_1-1}} \sum_{i_{t_1+1}} \sum_{i_{t_2-1}} \sum_{i_{t_2+1}} \sum_{i_n} \sum_1^m \varepsilon_{i_1 ... i_n}$$

karena,

$$E \left[\sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}} (\bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...i_{t_2}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_2}...} + \bar{\varepsilon}_{(n.)}) \right] = 0$$

maka ,

$$E(MSA_{t_1} A_{t_2}) =$$

$$\frac{K.m}{a_{t_1} a_{t_2} (a_{t_1}^{-1})(a_{t_2}^{-1})} \left[E \left(\sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}} \right)^2 + \sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} (\bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...i_{t_2}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_2}...} + \bar{\varepsilon}_{(n.)})^2 \right]$$

Harga harapan dari suku pertama adalah,

$$E \sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}}^2 = \sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}}^2$$

dan harga harapan suku kedua dicari sebagai berikut,

$$E \sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} (\bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...i_{t_2}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_1}...} - \bar{\varepsilon}_{...i_{t_2}...} + \bar{\varepsilon}_{(n.)})^2$$

$$\begin{aligned}
 &= E \sum_{i_{t_1} i_{t_2}}^z (\bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z + \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots}^z + \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_2} \dots}^z + \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z) \\
 &- 2 \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots}^z - 2 \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_2} \dots}^z \\
 &+ 2 \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z \cdot \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z + 2 \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots}^z \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_2} \dots}^z - \\
 &2 \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots}^z \cdot \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z - 2 \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_2} \dots}^z \cdot \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z
 \end{aligned}$$

dengan mengingat bahwa,

$$\begin{aligned}
 a_{t_2} \sum_{i_{t_2} \dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z &= a_{t_2} \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots}^z \\
 a_{t_1} \sum_{i_{t_1} \dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z &= a_{t_1} \cdot \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_2} \dots}^z \\
 a_{t_1} \sum_{i_{t_1} \dots i_{t_1} \dots}^z &= a_{t_1} \cdot \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z \\
 a_{t_2} \sum_{i_{t_2} \dots i_{t_2} \dots}^z &= a_{t_2} \cdot \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z \\
 a_{t_1} a_{t_2} \sum_{i_{t_1} i_{t_2} \dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z &= a_{t_1} \cdot a_{t_2} \cdot \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z
 \end{aligned}$$

akan diperoleh

$$\begin{aligned}
 &E \sum_{i_{t_1} i_{t_2}}^z (\bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z + \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots}^z + \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_2} \dots}^z + \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z)^2 \\
 &= E \left(\sum_{i_{t_1} i_{t_2}}^z \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z - a_{t_2} \cdot \sum_{i_{t_1} \dots i_{t_1} \dots}^z - a_{t_1} \cdot \right. \\
 &\quad \left. \sum_{i_{t_2} \dots i_{t_2} \dots}^z + a_{t_1} \cdot a_{t_2} \cdot \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z \right)
 \end{aligned}$$

karena $E(\varepsilon_{i_1 \dots i_n 1} \cdot \varepsilon_{i'_1 \dots i'_n 1})$, dimana $i_1 \dots i_n 1 \neq i'_1 \dots i'_n 1$, berharga nol, maka,

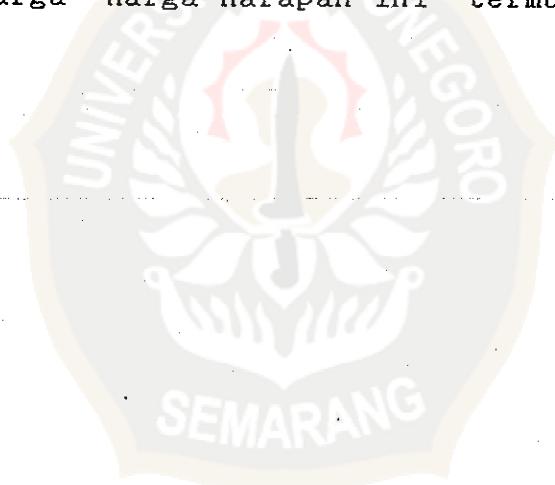
$$E \sum_{i_{t_1} i_{t_2}}^z \left\{ \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots i_{t_2} \dots}^z - \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_1} \dots}^z - \bar{\varepsilon}_{\dots i_{t_2} \dots}^z + \bar{\varepsilon}_{(n.)}^z \right\}^2$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{a_{t_1}^2 \cdot a_{t_2}^2}{K \cdot m} \cdot \sigma^2 - \frac{a_{t_1}^2 \cdot a_{t_2}}{K \cdot m} \cdot \sigma^2 - \frac{a_{t_1} \cdot a_{t_2}^2}{K \cdot m} \cdot \sigma^2 + \\
 &\quad \frac{a_{t_1} \cdot a_{t_2}}{K \cdot m} \cdot \sigma^2, \\
 &= \frac{a_{t_1} \cdot a_{t_2} (a_{t_1} - 1)(a_{t_2} - 1)}{K \cdot m} \cdot \sigma^2
 \end{aligned}$$

Diperoleh harga harapan , $E(\text{MSA}_{t_1 A_{t_2}})$,

$$E(\text{MSA}_{t_1 A_{t_2}}) = \sigma^2 + \frac{K \cdot m}{a_{t_1} a_{t_2} (a_{t_1} - 1)(a_{t_2} - 1)} \sum_{i_{t_1}} \sum_{i_{t_2}} (a_{t_1} a_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}}$$

Dengan jalan yang sama dapat dicari harga harapan rata-rata kuadrat interaksi tiga faktor, empat faktor dan sebagainya. Harga-harga harapan ini termuat dalam tabel 3.6.2.



Tabel 3.6.2. Harga Harapan

| Rata-Rata Kuadrat (MS) | Harga Harapan E(MS) |
|--|---|
| Perlakuan, SSTR | $\sigma^2 + \frac{m}{K-1} \sum_{i_1}^m \cdots \sum_{i_n}^n (\mu_{i_1} \cdots i_n - \mu_{(n.)})^2$ |
| Pengaruh faktor A_t $t=1, 2, \dots, n$ | $\sigma^2 + \frac{K.m}{a_t(a_t-1)} \cdot \sum_{i_t}^{a_t} (\alpha_{t,i_t})^2$ |
| Interaksi dua faktor A_{t_1} dan A_{t_2} $t_1, t_2 = 1, 2, \dots, n$ | $\sigma^2 + \frac{K.m}{a_{t_1} a_{t_2} (a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1)} \times$ $\sum_{i_{t_1} i_{t_2}}^{a_{t_1} a_{t_2}} (\sum_{i_{t_1} i_{t_2}} (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2}))^2$ |
| Interaksi tiga faktor A_{t_1}, A_{t_2} dan A_{t_3} $t_1, t_2, t_3 = 1, 2, \dots, n$ $t_1 < t_2 < t_3$ | $\sigma^2 + \frac{K.m}{a_{t_1} a_{t_2} a_{t_3} (a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1)(a_{t_3}-1)} \times$ $\sum_{i_{t_1} i_{t_2} i_{t_3}}^{a_{t_1} a_{t_2} a_{t_3}} (\sum_{i_{t_1} i_{t_2} i_{t_3}} (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2} \alpha_{t_3}))^2$ |
| Interaksi k-faktor $A_{t_1}, A_{t_2}, \dots, A_{t_k}$ $t_1, t_2, \dots, t_k = 1, 2, \dots, n$ $t_1 < t_2 < \dots < t_k$ SSA $_{t_1 \dots t_k}$ | $\sigma^2 + \frac{K.m}{a_{t_1} \dots a_{t_k} (a_{t_1}-1) \dots (a_{t_k}-1)} \times$ $\sum_{i_{t_1} \dots i_{t_k}}^{a_{t_1} \dots a_{t_k}} (\sum_{i_{t_1} \dots i_{t_k}} (\alpha_{t_1} \dots \alpha_{t_k}))^2$ |
| Interaksi n-faktor SSA $_{i_1 \dots i_n}$ | $\sigma^2 + \frac{m}{(a_{t_1}-1) \dots (a_{t_n}-1)} \times$ $\sum_{i_{t_1} \dots i_{t_n}}^{a_{t_1} \dots a_{t_n}} (\sum_{i_{t_1} \dots i_{t_n}} (\alpha_{t_1} \dots \alpha_{t_n}))^2$ |
| Sesatan SSE | σ^2 |

Harga harapan rata-rata kuadrat pengaruh faktor A_t , $E(MSA_t)$, menunjukkan bahwa, apabila tidak ada pengaruh faktor, yaitu apabila $\mu_{i_1 \dots i_t} \dots i_t = 1, 2, \dots, a_t$, atau seluruh $(\alpha_{t_i})_{i=1, 2, \dots, a_t} = 0$, rata-rata kuadrat, MSA_t dan MSE mempunyai harga harapan yang sama. Tetapi apabila ada pengaruh, harga harapan MSA_t , cenderung akan lebih besar dari pada harga harapan MSE. Demikian juga untuk harga harapan rata-rata kuadrat interaksi, $E(MSA_{t_1 t_2})$. Jika tidak ada interaksi antara faktor A_{t_1} dan A_{t_2} atau seluruh $(\alpha_{t_1 t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}} = 0$, $t_1, t_2 = 1, 2, \dots, n$, $E(MSA_{t_1 t_2})$ sama dengan $E(MSE)$, dan apabila ada interaksi, $E(MSA_{t_1 t_2})$ cenderung lebih besar dari pada $E(MSE)$. Hal yang sama terjadi untuk interaksi tiga faktor, empat faktor dan sebagainya. Sehingga didapatkan perbandingan - perbandingan MSA_t / MSE , $MSA_{t_1 t_2} / MSE$, $MSA_{t_1 t_2 t_3} / MSE$ dan sebagainya, yang merupakan suatu nilai statistik yang mengindikasikan adanya pengaruh faktor atau interaksi. Sedangkan nilai statistik yang mengindikasikan adanya perbedaan dari K perlakuan (populasi) adalah $MSTR / MSE$, karena apabila tidak ada perbedaan dari K perlakuan atau seluruh rata-rata populasi $\mu_{i_1 \dots i_n}$ untuk setiap $i_t = 1, 2, \dots, a_t$, $t = 1, 2, \dots, n$ sama, harga harapan MSTR sama dengan MSE, sebaliknya jika tidak semua rata-rata populasi sama, harga harapan MSTR cenderung lebih besar dari pada $E(MSE)$.

3.7. Pengujian

menutuskan ada tidaknya pengaruh suatu faktor serta interaksi dari faktor-faktor yang dipelajari.

Uji pengaruh faktor

Jika suatu faktor tidak ada pengaruhnya atau pengaruhnya nol, maka semua rata-rata taraffaktor ketika pada taraf-taraf dari faktor tersebut sama. Sebaliknya jika tidak semua rata-rata taraffaktor pada taraf-taraf dari faktor tersebut sama maka faktor tersebut mempunyai pengaruh. Misalnya ingin mengetahui pengaruh faktor A_t , apabila semua rata-rata taraffaktor $\mu_{...i_t...} (i_t=1,2,...a_t)$ sama maka pengaruh faktor A_t sama dengan nol atau $(\alpha_t)_{i_t}=0$ untuk semua i_t . Sehingga terdapat dua pernyataan (misalnya S_1 dan S_2) yaitu :

S_1 : semua $\mu_{...i_t...}, i_t=1,2,...a_t$ sama

S_2 : Tidak semua $\mu_{...i_t...}, i_t=1,2,...a_t$ sama

atau,

$S_1 : (\alpha_t)_1 = (\alpha_t)_2 = \dots = (\alpha_t)_{a_t} = 0$

$S_2 : \text{tidak semua } (\alpha_t)_{i_t} = 0$

Jika dilihat harga harapan, $E(MSA_t)$ pada tabel 3.6.2. bahwa apabila semua $(\alpha_t)_{i_t} = 0, i_t=1,2,...a_t$, maka $E(MSA_t)$ sama dengan $E(MSE)$, sehingga statistik, F^* , yang digunakan adalah,

$$F^* = \frac{MSA_t}{MSE}, \text{ atau } F^* = \frac{SSA_t/(a_t-1)}{SSE/K(m-1)}$$

.....(3.7.1)

Harga harapan penyebut F^* adalah σ^2 dan harga harapan pembilang lebih besar atau sama dengan σ^2 . Jika suatu hipotesa nol (H_0) mengatakan bahwa tidak ada pengaruh faktor A_t , atau,

$$H_0 : (\alpha_t)_1 = (\alpha_t)_2 = \dots = (\alpha_t)_{a_t} = 0,$$

maka terdapat daerah penolakan H_0 , disimbulkan H_1 , yang mempunyai arti ada pengaruh faktor A_t , atau,

$$H_1 : \text{tidak semua } (\alpha_t)_i = 0, i_t = 1, 2, \dots, a_t.$$

Kesamaan harga harapan pembilang dan penyebut statistik F^* dicapai bilamana H_0 benar. Dengan demikian daerah penolakan H_0 diambil kejadian $F^* > C_0$, dengan C_0 suatu konstanta yang lebih besar dari satu, sebab harga F^* yang besar lebih mungkin terjadi apabila H_0 salah dari pada H_0 benar. Untuk menentukan C_0 digunakan kenyataan bahwa pembilang dan penyebut F^* adalah variabel random independen sedemikian sehingga,

SSE / σ^2 berdistribusi chi-kuadrat dengan derajad kebebasan (DK) sama dengan $K(m-1)$,

Jika H_0 benar maka SSA_t / σ^2 juga berdistribusi chi-kuadrat dengan derajad kebebasan $a_t - 1$.

Sehingga jika H_0 benar, variabel

$$F^* = \frac{SSA_t / (a_t - 1)}{SSE / K(m-1)} = \frac{SSA_t / [\sigma^2(a_t - 1)]}{SSE / [\sigma^2 K(m-1)]},$$

berdistribusi F dengan derajad kebebasan $[(a_t - 1); K(m-1)]$.

Dengan demikian jika $F[1-\alpha; (a_t - 1); K(m-1)]$ adalah menunjukkan harga dimana probabilitas F^* lebih besar dari harga

tersebut adalah α , maka untuk $C_o = F[1-\alpha; (a_t - 1); K(m-1)]$ kejadian $F^* > C_o$ akan mempunyai probabilitas α jika H_0 benar.

Jadi aturan keputusan untuk mengontrol kesalahan menolak H_0 , H_0 benar pada taraf signifikan α atau dengan kepercayaan $100(1-\alpha)\%$ adalah,

$$F^* \leq F[1-\alpha; (a_t - 1); K(m-1)], \text{ disimpulkan } H_0$$

$$F^* > F[1-\alpha; (a_t - 1); K(m-1)], \text{ disimpulkan } H_1.$$

Jika disimpulkan H_0 berarti pengaruh faktor untuk semua taraf faktor $((\alpha_t)_{i_t}, i_t = 1, 2, \dots, a_t)$ adalah nol. Dan jika disimpulkan H_1 berarti tidak semua pengaruh $(\alpha_t)_{i_t}$ sama dengan nol.

C_o biasanya disebut dengan titik kritis. Jika besar taraf signifikan sudah ditentukan, harga C_o dapat dicari pada daftar distribusi F (lihat lampiran).

Uji interaksi dua faktor

Untuk mengetahui adanya interaksi dua faktor sembarang, A_{t_1} dan A_{t_2} , $t_1, t_2 = 1, 2, \dots, n$, $t_1 \neq t_2$, diadakan pengujian dengan mengingat bahwa besar interaksi $(\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}}$ adalah nol untuk semua $i_{t_1} = 1, 2, \dots, a_{t_1}$ dan $i_{t_2} = 1, 2, \dots, a_{t_2}$, apabila tidak ada interaksi. Sehingga hipotesa nol (H_0) dan hipotesa alternatif (H_1) adalah,

$$H_0 = \text{semua } (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}} = 0$$

$$H_1 = \text{tidak semua } (\alpha_{t_1} \alpha_{t_2})_{i_{t_1} i_{t_2}} = 0$$

Dengan melihat harga harapan pada tabel 3.6.2., statistik F^* yang sesuai adalah,

Dengan analisa yang sama seperti pada uji pengaruh faktor, F^* akan berdistribusi $F[(a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1); K(m-1)]$, dan titik kritis C_o sedemikian sehingga probabilitas $F^{*} > C_o$ sama dengan α jika H_0 benar adalah $F[1-\alpha; (a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1); K(m-1)]$. Sehingga aturan keputusan yang sesuai untuk mengkontrol kesalahan H_0 ditolak dengan H_0 benar pada taraf signifikan α adalah :

$F^* \leq F[1-\alpha; (a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1); K(m-1)]$ disimpulkan H_0

$F^* > F[1-\alpha; (a_{t_1}-1)(a_{t_2}-1); K(m-1)]$ disimpulkan H_1

Jika disimpulkan H_0 berarti dengan kepercayaan $100(1-\alpha)\%$ kedua faktor A_{t1} dan A_{tz} tidak berinteraksi dan jika di-simpulkan H_1 berarti dengan kepercayaan $100(1-\alpha)\%$ disim-pulkan faktor A_{t1} dan A_{tz} berinteraksi.

Dengan cara yang sama bisa diuji adanya interaksi tiga faktor, empat faktor dan sebagainya.

Uji perbedaan populasi

Untuk mengetahui apakah dari K populasi yang dipelajari berbeda edilakukan pengujian sebagai berikut, Jika tidak ada perbedaan populasi maka rata-rata populasi, $\mu_{i_1}, \dots, \mu_{i_n}$, seluruhnya akan berharga sama, sehingga harga harapan rata-rata kuadrat perlakuan $E(MSTR)$ akan sama dengan $E(MSE)$. Dari sini statistik pengujian yang sesuai adalah,

Hipotesa nol (H_0) dan hipotesa alternatif (H_1) adalah,

H_0 : semua $\mu_{i_1 \dots i_n}$ sama,

H_1 : tidak semua $\mu_{i_1 \dots i_n}$ sama,

dengan, $i_1 = 1, 2, \dots, a_1$, $i_2 = 1, 2, \dots, a_2$, ..., $i_n = 1, 2, \dots, a_n$.

Seperti pada uji pengaruh faktor, jika H_0 benar F^* akan berdistribusi $F[(K-1:K(m-1))]$, dengan $(K-1)$ adalah DKMSTR dan $K(m-1)$ adalah DKMSE. Sedangkan titik kritis C_0 dengan probabilitas $F^* > C_0$, α , jika H_0 benar adalah $F[1-\alpha ; (K-1); K(m-1)]$, sehingga aturan keputusan untuk mengontrol kesalahan menolak H_0 dengan H_0 benar dengan taraf signifikan α adalah;

$F^* \leq F[1-\alpha ; (K-1:K(m-1))]$, disimpulkan H_0 ,

$F^* > F[1-\alpha ; (K-1:K(m-1))]$, disimpulkan H_1 .

Jika disimpulkan H_0 , yang berarti semua rata-rata populasi sama, maka disimpulkan tidak terdapat perbedaan dari K populasi tersebut, dan jika disimpulkan H_1 , maka disimpulkan terdapat perbedaan dari K populasi tersebut.