

TRANSFORMASI NILPOTEN .IV.1. RUANG INVARIAN.Difinisi IV.1.1.

$T : V \longrightarrow V$ transformasi linier pada-
ruang-vektor V lewat lapangan F .

Ruang-bagian $M \subseteq V$ disebut invarian terhadap
transformasi-linier T jika dan hanya jika
untuk setiap $\alpha \in M$ maka $T\alpha \in M$.

Atau,

$M \subseteq V$ disebut ruang bagian yang invarian -
terhadap transformasi $T \iff (\forall \alpha \in M) T\alpha \in M$

Ini berarti ruang-bagian yang invarian terhadap
transformasi-linier T mempunyai sifat :

Setiap vektor dari ruang-bagian tersebut
dipetakan ke ruang-bagian yang sama.

Pandang $T(M) = \{ \alpha \in R_T \mid \alpha = Tv, \forall v \in M \}$

yaitu himpunan semua peta dari vektor-vektor dalam
ruang-bagian M terhadap transformasi-linier T , maka
ruang-bagian M disebut invarian terhadap transformasi-
linier T jika dan jika $T(M) \subseteq M$.

Dan dengan menggunakan Teorema III.2.5. maka
 $T^2(M) \subseteq T(M)$, ini berarti $T(M)$ juga invarian ter-
hadap transformasi-linier T .

Kernel dari transformasi-linier T adalah
himpunan semua vektor-vektor dari V yang dipetakan ke
vektor nol, $K_T = \{ v \in V \mid Tv = 0 \}$

Dan karena K_T merupakan ruang-bagian dari V , maka

$$0 = T(K_T) \subseteq K_T$$

Ini berarti K_T invarian terhadap transformasi-linier T .

$T : V \longrightarrow V$ transformasi-linier pada V ruang-vektor berdimensi n lewat lapangan F .

Misal M ruang-bagian dari V yang invarian terhadap transformasi T , dengan basis $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$, dan misal $\{v_1, v_2, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_n\}$ basis dari V . Karena M invarian terhadap T , maka

$$\begin{aligned} Tv_1 &= a_{11}v_1 + a_{21}v_2 + \dots + a_{k1}v_k + \theta + \dots + \theta \\ Tv_2 &= a_{12}v_1 + a_{22}v_2 + \dots + a_{k2}v_k + \theta + \dots + \theta \\ &\vdots \\ Tv_k &= a_{1k}v_1 + a_{2k}v_2 + \dots + a_{kk}v_k + \theta + \dots + \theta \\ Tv_{k+1} &= a_{1k+1}v_1 + a_{2k+1}v_2 + \dots + a_{kk+1}v_k + a_{k+1k+1}v_{k+1} + \dots + a_{nk+1}v_n \\ &\vdots \\ Tv_n &= a_{1n}v_1 + a_{2n}v_2 + \dots + a_{kn}v_k + a_{k+1n}v_{k+1} + \dots + a_{nn}v_n \end{aligned}$$

Sehingga transformasi-linier T diwakili oleh matriks

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & a_{1k+1} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2k} & a_{2k+1} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kk} & a_{kk+1} & \dots & a_{kn} \\ \theta & \theta & \dots & \theta & a_{k+1k+1} & \dots & a_{k+1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \theta & \theta & \dots & \theta & a_{nk+1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Atau

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & A_2 \\ Z & A_3 \end{pmatrix} \text{ Dengan } A_1 \text{ matriks ukuran } k \times k \text{ yang mewakili transformasi-linier } T \text{ dibatasi pada ruang-bagian invarian } M.$$

$T : V \longrightarrow V$ transformasi-linier pada V ruang-vektor berdimensi n lewat lapangan F .

Misal M dan N ruang-ruang bagian dari V yang invarian terhadap T , dan $V = M \oplus N$.

Misal $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ basis dari M , dan $\{v_{k+1}, \dots, v_n\}$ basis N .

Karena $V = M \oplus N$, maka berdasar Teorema II.4.4.

$\{v_1, v_2, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_n\}$ basis dari V .

Maka,

$$\begin{aligned} Tv_1 &= a_{11}v_1 + a_{21}v_2 + \dots + a_{k1}v_k + \theta \dots \dots + \theta \\ Tv_2 &= a_{12}v_1 + a_{22}v_2 + \dots + a_{k2}v_k + \theta \dots \dots + \theta \\ &\vdots \\ &\vdots \\ Tv_k &= a_{1k}v_1 + a_{2k}v_2 + \dots + a_{kk}v_k + \theta \dots \dots + \theta \\ Tv_{k+1} &= \theta + \theta + \dots + \theta + a_{k+1,k+1}v_{k+1} + \dots \dots + a_{nk+1}v_n \\ &\vdots \\ T_n &= \theta + \theta + \dots + \theta + a_{k+1,k+1}v_{k+1} + \dots \dots + a_{nn}v_n \end{aligned}$$

Sehingga transformasi-linier T diwakili oleh matriks

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \theta & \dots & \theta \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2k} & \theta & \dots & \theta \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kk} & \theta & \dots & \theta \\ \theta & \theta & \dots & \theta & a_{k+1,k+1} & \dots & a_{k+1n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \theta & \theta & \dots & \theta & a_{nk+1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$A = \begin{pmatrix} A_1 & Z \\ Z & A_2 \end{pmatrix}$ Matriks A_1 mewakili transformasi-linier T yang dibatasi pada ruang-bagian invarian M .
Matriks A_2 mewakili transformasi-linier T yang dibatasi pada ruang-bagian invarian N .

IV.2. TRANSFORMASI NILPOTEN .

Difinisi IV.2.1.

Bila $T : V \longrightarrow V$ transformasi-linier dan untuk suatu bilangan bulat-positip k , berlaku $(\forall v \in V). T^k v = \theta$ & $(\exists \alpha \in V). T^{k-1} \alpha \neq \theta$ maka transformasi T disebut Nilpoten ber-indeks k .

Dari definisi diatas terlihat bahwa k bilangan-bulat positip terkecil sedemikian sehingga untuk setiap v dalam V berlaku $T^k v = \theta$.

Sehingga dapat diambil definisi yang ekuivalen dengan definisi diatas.

Difinisi IV.2.1'.

Transformasi-linier $T : V \longrightarrow V$ disebut Nilpoten ber-indeks k jika dan hanya jika k bilangan-bulat positip terkecil sedemikian sehingga untuk setiap v dalam V berlaku $T^k v = \theta$.

Teorema IV.2.1.

Misal V ruang-vektor lewat lapangan F , dan misal $T : V \longrightarrow V$ transformasi Nilpoten berindeks k . Bila $\alpha \in V$ sedemikian sehingga $T^{k-1} \alpha \neq \theta$ maka $\{ \alpha, T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha \}$ bebas-linier dalam V .

Bukti :

Andaikan $\{ \alpha, T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha \}$ bergantung-linier.

$\{ \alpha, T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha \}$ bergantung-linier, maka

$$(\exists a_1, \dots, a_{k-1} \in F). \sum_{i=1}^{k-1} a_i T^i \alpha = \theta \text{ \& } \overline{a_1 = \dots = a_{k-1} = \theta}$$

Misal $a_t \neq \theta, 1 \leq t \leq k-1$, sedemikian sehingga

$$T^t \alpha = -a_t^{-1} \sum_{i=t+1}^{k-1} a_i T^i \alpha$$

$$\begin{aligned}
T^{k-1} \alpha &= T^{k-1-t+t} \alpha = T^{k-1-t} T^t \alpha \\
&= T^{k-1-t} \left(-a_t^{-1} \sum_{i=t+1}^{k-1} a_i T^i \alpha \right) \\
&= -a_t^{-1} \left(T^{k-1-t} \sum_{i=t+1}^{k-1} a_i T^i \alpha \right) \\
&= -a_t^{-1} \left(\sum_{j=k}^{2k-2-t} a_{j-k+1+t} T^j \alpha \right) \\
&= -a_t^{-1} \left(a_{t+1} T^k \alpha + a_{t+2} T^{k+1} \alpha + \dots \right) \\
&\doteq -a_t^{-1} \left(\theta + \theta + \dots + \theta \right) \\
&= \theta. \quad \text{kontradiksi dengan yang diketahui,}
\end{aligned}$$

Pengandaian salah yang benar $\{\alpha, T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha\}$ bebas-linier.

Teorema IV.2.2.

V ruang-vektor berdimensi n lewat lapangan F .

Misal $T : V \longrightarrow V$ transformasi nilpoten berindek k , dan $T^{k-1} \alpha \neq \theta$.

Bila ruangbagian $M = [\alpha, T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha]$

maka dapat diketemukan ruang-bagian N yang invarian

terhadap T , sedemikian sehingga $V = M \oplus N$.

Bukti: Terlebih dulu, diperlihatkan M invarian terhadap T .

Menurut Teorema IV.2.1., $\{\alpha, T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha\}$

adalah bebas-linier, maka sistim-generator dari M ini

juga merupakan basis dari M . Ini berarti,

$$(\forall \beta \in M) (\exists! a_0, a_1, \dots, a_{k-1} \in F) \beta = a_0 \alpha + a_1 T\alpha + \dots + a_{k-1} T^{k-1} \alpha$$

$$T\beta = T(a_0 \alpha + a_1 T\alpha + \dots + a_{k-1} T^{k-1} \alpha)$$

$$= a_0 T\alpha + a_1 T^2\alpha + \dots + a_{k-2} T^{k-1} \alpha \in M$$

Ini berarti $T(M) \subseteq M$, jadi M invarian terhadap T

Selanjutnya, untuk membuktikan teorema digunakan induksi pada indeks nilpotennya.

i) Untuk $k = 1$.

Ini berarti T merupakan transformasi nol, $(\forall v \in V). T v = \theta$

Jadi $M = [\alpha]$

Misal $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ basis dari V .

Dengan menggunakan Teorema Penukaran dari GRASSMANN - STEINITZ, maka $\{\alpha, v_2, \dots, v_n\}$ juga merupakan basis V .

Ambil ruang-bagian $N = [v_2, v_3, \dots, v_n]$

Karena $\{\alpha, v_2, \dots, v_n\}$ merupakan basis dari V , maka

$$(\forall v \in V) (\exists! a_1, b_2, \dots, b_n \in F). v = a_1 \alpha + b_2 v_2 + \dots + b_n v_n$$

Dan karena $\{v_2, v_3, \dots, v_n\}$ sistem generator yang bebas-linier maka merupakan basis dari N , ini berarti terdapat

dengan tunggal vektor δ dalam N

$$\delta = b_2 v_2 + b_3 v_3 + \dots + b_n v_n$$

Sehingga $(\forall v \in V) (\exists! \alpha \in M \ \& \ \delta \in N). v = \alpha + \delta$

Ini berarti $V = M \oplus N$.

Ambil sebarang $\delta \in N$.

Karena T transformasi nol, maka $T \delta = \theta \in N$.

Ini berarti $T(N) \subseteq N$, Jadi N invarian terhadap T .

ii) Misalkan teorema benar untuk indeks-nilpoten $k-1$, akan dibuktikan teorema benar untuk indeks k .

Diketahui T transformasi-linier Nilpoten berindek k maka $(\exists \alpha \in V). T^{k-1} \alpha \neq \theta$.

Pandang T sebagai transformasi (dibatasi) pada ruang-

peta R_{T^k} .

$$T_{R_T} : R_T \longrightarrow V.$$

maka $(\forall x \in R_T) (\exists! y \in V). x = Ty$.

T transformasi nilpoten berindek k , maka

$$T^{k-1} x = T^{k-1} (Ty) = T^k y = \theta, \quad x \in R_T$$

$$T^{k-2} (T\alpha) = T^{k-1} \alpha \neq \theta, \quad T\alpha \in R_T$$

Ini berarti $T_{R_T} : R_T \longrightarrow V$ nilpoten berindek $k-1$.

Ambil ruang-bagian $M_0 = [T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha]$

Karena menurut hipotesa induksi, teorema benar untuk indeks nilpoten $k-1$, maka dapat diketemukan N_0 ruang bagian dari R_T , sedemikian sehingga :

$$R_T = M_0 \oplus N_0 \quad \text{dengan} \quad T(M_0) \subseteq M_0 \quad \& \quad T(N_0) \subseteq N_0$$

Dan ambil $N_1 = \{v \in V \mid Tv \in N_0\}$.

Karena $T(N_0) \subseteq N_0$ maka $(\forall x \in N_0). Tx \in N_0$

ini berarti $x \in N_1$, sehingga $N_0 \subseteq N_1$ & $T(N_1) \subseteq N_0$

Akan diperlihatkan bahwa $V = M + N_1$

Ambil sebarang $v \in V$, maka $Tv \in R_T$,

karena $R_T = M_0 \oplus N_0$ $(\exists! \beta_0 \in M_0 \ \& \ \xi_0 \in N_0) Tv = \beta_0 + \xi_0$.

Dan karena $\beta_0 \in M_0$, maka terdapat a_1, \dots, a_{k-1} dalam F

$$\text{sehingga} \quad \beta_0 = \sum_{i=1}^{k-1} a_i T^i \alpha$$

$$= T \left(\sum_{i=1}^{k-1} a_i T^{i-1} \alpha \right)$$

$$= T (a_1 \alpha + a_2 T\alpha + \dots + a_{k-1} T^{k-2} \alpha + 0 T^{k-1} \alpha)$$

$$= T \beta \quad \text{untuk} \quad \beta \in M.$$

$$Tv = \beta_0 + \xi_0 = T\beta + \xi_0$$

$$\delta_0 = Tv - T\beta = T(v - \beta) \in N_0$$

ini berarti $v - \beta \in N_1$

Misal $v - \beta = \gamma_1$ untuk $\gamma_1 \in N_1$

sehingga $v = \beta + \gamma_1$ dengan $\beta \in M$ & $\gamma_1 \in N_1$

v sebarang vektor dalam V ,

$$\text{jadi } V = M + N_1$$

Ambil sebarang $\beta' \in (M \cap N_1)$.

$$T\beta' \in T(M \cap N_1) \subseteq T(M) \cap T(N_1) \subseteq M_0 \cap N_0$$

Dan karena $R_T = M_0 \oplus N_0$ maka $M_0 \cap N_0 = \emptyset$

Jadi $T\beta' \in \{\emptyset\}$ atau $T\beta' = \emptyset$

$\beta' \in (M \cap N_1)$, maka $\beta' \in M$

$\beta' \in M$ maka terdapat b_0, b_1, \dots, b_{k-1} dalam F , sehingga

$$\beta' = b_0\alpha + b_1T\alpha + \dots + b_{k-1}T^{k-1}\alpha$$

$$T\beta' = T(b_0\alpha + b_1T\alpha + \dots + b_{k-1}T^{k-1}\alpha)$$

$$\emptyset = b_0T\alpha + b_1T^2\alpha + \dots + b_{k-1}T^k\alpha$$

Dan karena T Nilpoten ber-indeks k , maka $T^k\alpha = \emptyset$

Sehingga $b_0T\alpha + b_1T^2\alpha + \dots + b_{k-2}T^{k-1}\alpha = \emptyset$

Dan karena $\{T\alpha, T^2\alpha, \dots, T^{k-1}\alpha\}$ bebas-linier,

maka $b_0 = b_1 = \dots = b_{k-2} = 0$

Jadi $\beta' = b_{k-1}T^{k-1}\alpha$, sehingga $\beta' \in M_0$

Sebarang $\beta' \in (M \cap N_1)$, maka $\beta' \in M_0$

Ini berarti $(M \cap N_1) \subseteq M_0$

$$(M \cap N_1) \cap N_0 \subseteq M_0 \cap N_0 = \{\emptyset\}$$

Jadi $(M \cap N_1) \cap N_0 = \{\emptyset\}$

Dibentuk S ruang-bagian dari N_1

$$S = (M \cap N_1) \oplus N_0 \subseteq N_1$$

Ambil ruang N'_0 sedemikian sehingga $S \oplus N'_0 = N_1$

Dan ambil $N_0 \oplus N'_0 = N$.

Akan dibuktikan bahwa $V = M \oplus N$ dengan M dan N invarian terhadap transformasi nilpoten T .

Pada awal pembuktian sudah diperlihatkan bahwa

M invarian terhadap T .

Karena $N = N_0 \oplus N'_0$ & $N_1 = (M \cap N_1) \oplus N_0 \oplus N'_0$

maka $N_0 \subseteq N \subseteq N_1$ sehingga $T(N) \subseteq T(N_1)$

Dan karena $N_1 = \{v \in V \mid T v \in N_0\}$, maka $T(N_1) \subseteq N_0$

sehingga $T(N) \subseteq N_0 \subseteq N$.

Ini berarti N invarian terhadap T .

Tinggal dibuktikan bahwa $V = M \oplus N$.

$$\begin{aligned} M \cap N &= M \cap (N \cap N_1) \\ &= (M \cap N_1) \cap N \\ &= (M \cap N) \cap (N_0 \oplus N'_0) \\ &= \{0\} \end{aligned}$$

Ambil sebarang $v \in V$.

Karena $V = M + N_1$,

maka $v = \beta + \alpha_1$ dengan $\beta \in M$ & $\alpha_1 \in N$

Dan karena $N_1 = (M \cap N_1) \oplus N_0 \oplus N'_0$

maka $\alpha_1 = \beta' + \alpha_0 + \alpha'_0$ dengan $\beta' \in (M \cap N_1)$, $\alpha_0 \in N_0$, $\alpha'_0 \in N'_0$

Sehingga $v = \beta + (\beta' + \alpha_0 + \alpha'_0) = (\beta + \beta') + (\alpha_0 + \alpha'_0)$

$= \beta'' + \alpha$ dengan $\beta'' \in M$ dan $\alpha \in N$.

Maka $V = M + N$, dan karena $M \cap N = \{0\}$

Jadi $V = M \oplus N$, dengan M dan N ruang-ruang

bagian yang invarian terhadap transformasi nilpoten T .

$T : V \longrightarrow V$ transformasi-linier pada V ruang-vektor berdimensi n lewat lapangan F . Misal M dan N ruang-ruang bagian dari V yang invarian terhadap T , dan $V = M \oplus N$.

Misal $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ basis dari M dan $\{v_{k+1}, \dots, v_n\}$ basis dari N .

Karena $V = M \oplus N$, maka $\{v_1, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_n\}$ basis dari V .

Terhadap basis ini transformasi T diwakili oleh matriks

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \theta & \dots & \theta \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2k} & \theta & \dots & \theta \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kk} & \theta & \dots & \theta \\ \theta & \theta & \dots & \theta & a_{k+1k+1} & \dots & a_{k+1n} \\ \theta & \theta & \dots & \theta & a_{k+2k+2} & \dots & a_{k+2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \theta & \theta & \dots & \theta & a_{nk+1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Atau,

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & Z \\ Z & A_2 \end{pmatrix}$$

A_1 matriks ukuran $k \times k$ yang mewakili transformasi-linier T yang dibatasi pada ruang-bagian invarian M .

A_2 matriks ukuran $(n-k) \times (n-k)$ yang mewakili transformasi-linier T yang dibatasi pada ruang-bagian invarian N .

Akan diselidiki bentuk matriks A khususnya matriks A_1 , jika T transformasi Nilpoten.

Teorema IV.2.3.

$T : V \longrightarrow V$ transformasi-linier pada ruang-vektor V lewat lapangan F .

Jika T Nilpoten berindek k_1 , maka dapat diketemukan bilangan bulat positif t , dan t buah vektor $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_t$ dan t buah bilangan bulat positif $k_1 \geq k_2 \geq \dots \geq k_t$ sedemikian sehingga :

$$1). \{ \alpha_1, T\alpha_1, \dots, T^{k_1-1}\alpha_1, \\ \alpha_2, T\alpha_2, \dots, T^{k_2-1}\alpha_2, \\ \dots, \\ \dots, \\ \alpha_t, T\alpha_t, \dots, T^{k_t-1}\alpha_t \}$$

merupakan basis dari ruang-vektor V .

2). Untuk setiap i , $i = 1, 2, \dots, t$

$$M_i = \left[\alpha_i, T\alpha_i, \dots, T^{k_i-1}\alpha_i \right]$$

merupakan ruang-ruang bagian dari V yang invarian terhadap transformasi nilpoten T .

$$3). V = M_1 \oplus M_2 \oplus \dots \oplus M_t$$

Bukti :

Misal: $\{v_1, v_2, \dots, v_{k_1}, \dots, v_n\}$ basis ruang-vektor V .

Karena $T : V \longrightarrow V$ transformasi Nilpoten

berindek k_1 , maka $(\exists \alpha_1 \in V) \cdot T^{k_1-1} \alpha_1 \neq 0$.

Misal M_1 ruang-bagian dari V , dan ambil basis dari M_1

$\{v_1, v_2, \dots, v_{k_1}\}$ dengan $v_j = T^{j-1} \alpha_1$ untuk setiap j ,
 $j = 1, 2, \dots, k_1$.

Untuk $j = 1, 2, \dots, k_1$, $v_j = T^{j-1} \alpha_1$ maka $v_{j+1} = T^j \alpha_1$

sehingga $Tv_j = T(T^{j-1} \alpha_1) = T^j \alpha_1 = v_{j+1}$.

Jadi $Tv_j = v_{j+1}$ untuk setiap j , $j = 1, 2, \dots, k_1$.

$$Tv_1 = 0 + v_2 + 0 + 0 + 0 + \dots + 0$$

$$Tv_2 = 0 + 0 + v_3 + 0 + 0 + \dots + 0$$

\vdots

$$Tv_{k_1-1} = 0 + 0 + 0 + v_{k_1} + 0 + \dots + 0$$

$$Tv_{k_1} = 0 + 0 + 0 + 0 + v_{k_1+1} + \dots + 0$$

Ini berarti $T(M_1) \subseteq M_1$, yaitu M_1 invariant terhadap T .

Dan karena $\{v_1, v_2, \dots, v_{k_1}\}$ basis M_1 dengan $v_j = T^{j-1} \alpha_1$

untuk $j = 1, 2, \dots, k_1$, maka

$M_1 = [\alpha_1, T\alpha_1, \dots, T^{k_1-1} \alpha_1]$ merupakan ruang-bagian

dari V yang invarian terhadap transformasi Nilpoten T .

Dan, transformasi Nilpoten T (dibatasi) pada M_1 akan di

wakili oleh matriks

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Jika $k_1 = n$, maka $M_1 = V$, bukti selesai.

Jika $k_1 < n$, karena M_1 ruang-bagian invarian terhadap T , maka menurut teorema IV.2.2., dapat diketemukan ruang-bagian $N_1 = [v_{k_1+1}, v_{k_1+2}, \dots, v_n]$ yang invarian terhadap T , sedemikian sehingga

$$V = M_1 \oplus N_1.$$

Pandang T transformasi Nilpoten (dibatasi) pada ruang invarian N_1 , $T : N_1 \longrightarrow N_1$ dengan indeks nilpoten $k_2 \leq k_1$.

Karena $T : N_1 \longrightarrow N_1$ transformasi Nilpoten berindek k_2 , maka $(\exists \alpha_2 \in N_1 \subseteq V)$. $T^{k_2-1} \alpha_2 \neq 0$.

Misal M_2 ruang-bagian dari N_1 , dan ambil basis dari M_2

$\{v_{k_1+1}, v_{k_1+2}, \dots, v_{k_2}\}$ dengan $v_j = T^{j-1} \alpha_2$ untuk setiap j , $j = k_1+1, k_1+2, \dots, k_2$.

Untuk $j = k_1+1, k_1+2, \dots, k_2$, $v_j = T^{j-1} \alpha_2$, maka

$$v_{j+1} = T^j \alpha_2, \text{ sehingga } Tv_j = T(T^{j-1} \alpha_2) = T^j \alpha_2 = v_{j+1}.$$

Jadi $Tv_j = v_{j+1}$ untuk $j = k_1+1, k_1+2, \dots, k_2$.

$$Tv_{k_1+1} = 0 + v_{k_1+2} + 0 + 0 + 0 + 0 + \dots + 0$$

$$Tv_{k_1+2} = 0 + 0 + v_{k_1+3} + 0 + 0 + 0 + \dots + 0$$

:

$$Tv_{k_2-1} = 0 + 0 + 0 + v_{k_2} + 0 + 0 + \dots + 0$$

$$Tv_{k_2} = 0 + 0 + 0 + 0 + v_{k_2+1} + 0 + \dots + 0$$

Ini berarti $T(M_2) \subseteq M_2$, yaitu M_2 invarian terhadap T .

Dan karena $\{v_{k_1+1}, v_{k_1+2}, \dots, v_{k_2}\}$ basis M_2 dengan $v_j = T^{j-1}\alpha_2$, untuk $j = k_1+1, k_1+2, \dots, k_2$, maka $M_2 = [\alpha_2, T\alpha_2, \dots, T\alpha_2]$ merupakan ruang-bagian dari V yang invarian terhadap transformasi Nilpoten T . Dan, transformasi Nilpoten T (dibatasi) pada M_2 akan diwakili oleh matriks

$$A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Jika $k_2 = n$, maka $M_2 = N_1$

Ini berarti $V = M_1 \oplus M_2$ dengan

$$M_1 = [\alpha_1, T\alpha_1, \dots, T^{k_1-1}\alpha_1] \text{ dan } M_2 = [\alpha_2, T\alpha_2, \dots, T^{k_2-1}\alpha_2]$$

masing-masing merupakan ruang-bagian dari V yang invarian terhadap transformasi Nilpoten T .

Karena $V = M_1 \oplus M_2$ maka

$$\{ \alpha_1, T\alpha_1, \dots, T^{k_1-1}\alpha_1, \alpha_2, T\alpha_2, \dots, T^{k_2-1}\alpha_2 \}$$

merupakan basis dari ruang-vektor V . (bukti selesai)

Jika $k_2 < n$, maka $M_2 \neq N_1$, dan karena M_2 ruang-bagian invarian terhadap T , maka menurut teorema IV.2.2 dapat diketemukan ruang bagian $N_2 = [v_{k_2-1}, v_{k_2-2}, \dots, v_n]$ yang invarian terhadap T , sedemikian sehingga

$$N_1 = M_2 \oplus N_2.$$

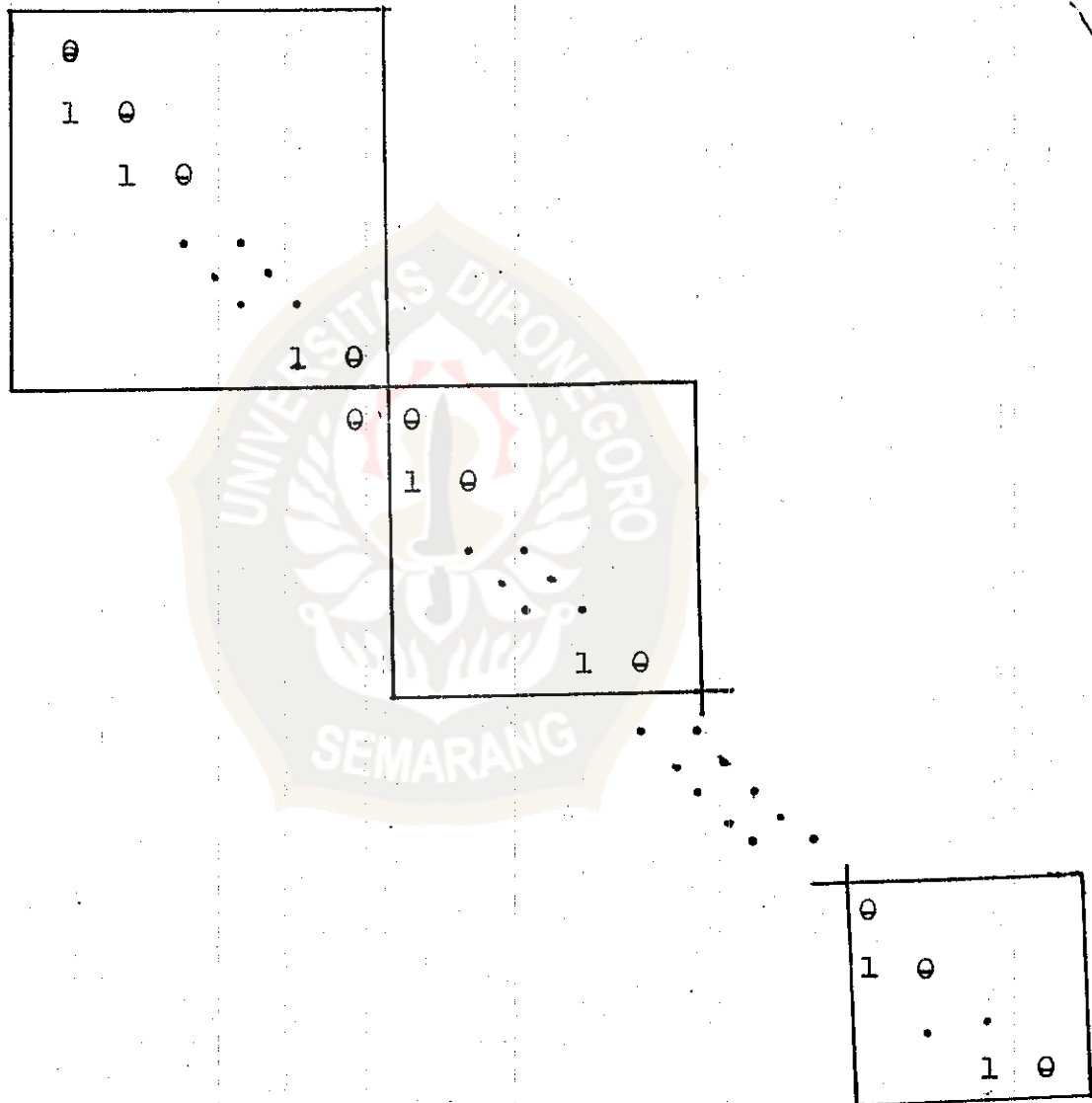
Pandang T transformasi Nilpoten (dibatasi) pada ruang invarian N_2 , $T: N_2 \longrightarrow N_2$ dengan indeks

nilpoten $k_3 \leq k_2$

Demikian seterusnya, dengan jalan yang sama teorema akan lengkap terbukti.

Teorema IV.2.4.

Setiap matriks Nilpoten similar dengan matriks berbentuk



Bukti :

Misal V ruang-vektor lewat lapangan F , dengan basis $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$.

Dan misal $T : V \longrightarrow V$ transformasi Nilpoten pada V .

Karena T transformasi Nilpoten, maka dapat ditemukan bilangan bulat positif t , dan t buah vektor dalam-

rang-vektor V $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_t$ dan t buah bilangan bulat positif $k_1 \geq k_2 \geq \dots \geq k_t$ sedemikian sehingga Untuk setiap $i, i = 1, 2, \dots, t$

$$M_i = [\alpha_i, T\alpha_i, \dots, T^{k_i-1}\alpha_i]$$

merupakan ruang-ruang bagian dari V yang invarian terhadap transformasi Nilpoten T .

Transformasi Nilpoten T (dibatasi) pada M_i akan diwakili oleh matriks

$$A_i = \begin{pmatrix} \theta & \theta & \theta & \dots & \theta & \theta \\ 1 & \theta & \theta & \dots & \theta & \theta \\ \theta & 1 & \theta & \dots & \theta & \theta \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ \theta & \theta & \theta & \dots & 1 & \theta \end{pmatrix}$$

untuk setiap $i, i = 1, 2, \dots, t$.

Matriks-matrik ini membentuk matriks representasi tereduksi penuh

$$\begin{pmatrix} \begin{array}{c|c} \theta & \\ \hline 1 & \theta \\ & 1 & \theta \\ & & \ddots \\ & & & 1 & \theta \\ & & & & \theta & \theta \\ & & & & & \begin{array}{c|c} \theta & \\ \hline 1 & \theta \\ & 1 & \theta \\ & & \ddots \\ & & & 1 & \theta \end{array} \\ & & & & & & \begin{array}{c|c} \theta & \\ \hline 1 & \theta \\ & 1 & \theta \\ & & \ddots \\ & & & 1 & \theta \end{array} \end{array} \end{pmatrix}$$

Teorema IV.2.5

V ruang-vektor berdimensi n lewat lapangan F .

Misal T dan S dua transformasi Nilpoten pada V ,

dimana T menentukan k buah bilangan bulat positif

$p_1 \geq p_2 \geq \dots \geq p_k$ dan S menentukan j buah

bilangan bulat positif $q_1 \geq q_2 \geq \dots \geq q_j$,

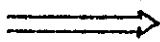
maka $k = j$ dan $p_i = q_i$ untuk $i = 1, \dots, k$

jika dan hanya jika dapat diketemukan transformasi

non-singular R pada V , sedemikian sehingga

$$S = R^{-1}TR.$$

Bukti :



$k = j$ dan $p_i = q_i$ untuk $i = 1, 2, \dots, k$.

T transformasi Nilpoten, maka berdasarkan teorema IV.2.3

dapat diketemukan k buah vektor $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k$

sedemikian sehingga

$$\{ \alpha_1, T\alpha_1, \dots, T^{p_1-1}\alpha_1, \alpha_2, T\alpha_2, \dots, T^{p_2-1}\alpha_2, \\ \dots, \alpha_k, T\alpha_k, \dots, T^{p_k-1}\alpha_k \}$$

merupakan basis ruang-vektor V .

Terhadap basis ini T diwakili oleh matriks

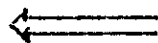
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

S transformasi Nilpoten, dan karena $k = j$ dan $p_i = q_i$

$$\{ \xi_1, S\xi_1, \dots, S^{p_1-1}\xi_1, \xi_2, S\xi_2, \dots, S^{p_2-1}\xi_2, \dots, \xi_k, S\xi_k, \dots, S^{p_k-1}\xi_k \}$$

merupakan basis ruang-vektor V , dan terhadap basis ini S akan diwakili oleh matriks yang sama dengan matriks yang mewakili T .

Jadi T dan S diwakili oleh matriks yang sama, dan berdasarkan teorema III.5.5. maka dapat diketemukan transformasi non-singular R sedemikian sehingga $S = R^{-1}TR$.



$$S = R^{-1}TR$$

S transformasi Nilpoten, berdasarkan teorema III.5.5. maka dapat diketemukan j buah vektor $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_j$ sedemikian sehingga

$$\{ \xi_1, S\xi_1, \dots, S^{q_1-1}\xi_1, \xi_2, S\xi_2, \dots, S^{q_2-1}\xi_2, \dots, \xi_j, S\xi_j, \dots, S^{q_j-1}\xi_j \} \tag{I}$$

merupakan basis ruang-vektor V .

R transformasi non-singular pada V , maka R akan merubah vektor-vektor basis (I) menjadi vektor-vektor basis yang lain untuk ruang-vektor V .

$$RS^j\xi_i = (RS)S^{j-1}\xi_i = (RT)S^{j-1}\xi_i = T(RS^{j-1}\xi_i)$$

Ambil $\alpha_i = R\xi_i$, maka basis yang baru adalah

$$\{ \alpha_1, T\alpha_1, \dots, T^{q_1-1}\alpha_1, \alpha_2, T\alpha_2, \dots, T^{q_2-1}\alpha_2, \dots, \alpha_j, T\alpha_j, \dots, T^{q_j-1}\alpha_j \} \tag{II}$$

$$\text{Tetapi } TT^{q_i-1}\alpha_i = T^{q_i-1}TR\xi_i = T^{q_i-1}RS\xi_i = T^{q_i-2}RS^2\xi_i$$

$$= \dots = RS^{q_i}\xi_i = R0 = 0$$

Ini berarti T transformasi Nilpoten berindek q_i untuk $i = 1, 2, \dots, j$.

Basis (II) tidak lain adalah basis ruang-vektor V sebagaimana yang dinyatakan dalam Teorema IV.2.4. Ini berarti $k = j$ dan $p_i = q_i$ untuk $i = 1, 2, \dots, k$.
(terbukti).

V ruang-vektor berdimensi n lewat lapangan F dan $T : V \rightarrow V$ transformasi Nilpoten. Ambil $\alpha_1, T\alpha_1, \dots, T^{k_1-1}\alpha_1, \alpha_2, T\alpha_2, \dots, T^{k_2-1}\alpha_2, \dots, \alpha_t, T\alpha_t, \dots, T^{k_t-1}\alpha_t$ sebagai basis ruang-vektor V.

Pandang δ sebarang vektor dalam Kernel T. $\delta \in K_T$ & $K_T \subseteq V$ maka $\delta \in V$, sehingga

$$\begin{aligned} \delta &= a_{11}\alpha_1 + a_{12}T\alpha_1 + \dots + a_{1k_1}T^{k_1-1}\alpha_1 + \\ & a_{21}\alpha_1 + a_{22}T\alpha_2 + \dots + a_{2k_2}T^{k_2-1}\alpha_2 + \\ & \dots \\ & a_{t1}\alpha_1 + a_{t2}T\alpha_2 + \dots + a_{tk_t}T^{k_t-1}\alpha_t . \\ T\delta &= a_{11}T\alpha_1 + a_{12}T^2\alpha_1 + \dots + a_{1k_1-1}T^{k_1-1}\alpha_1 + \theta + \\ & a_{21}T\alpha_2 + a_{22}T^2\alpha_2 + \dots + a_{2k_2-1}T^{k_2-1}\alpha_2 + \theta + \\ & \dots \\ & a_{t1}T\alpha_t + a_{t2}T^2\alpha_t - \dots - a_{tk_t-1}T^{k_t-1}\alpha_t + \theta . \\ & = \theta . \end{aligned}$$

Karena $T\alpha_1, T^2\alpha_1, \dots, T^{k_1-1}\alpha_1, T\alpha_2, T^2\alpha_2, \dots, T^{k_2-1}\alpha_2, \dots, T\alpha_t, T^2\alpha_t, \dots, T^{k_t-1}\alpha_t$

This document is Undip Institutional Repository Collection. The author(s) or copyright owner(s) agree that UNDIP-IR may, without changing the content, translate the submission to any medium or format for the purpose of preservation. The author(s) or copyright owner(s) also agree that UNDIP-IR may, without changing the content, copy, disseminate, distribute, or publicly display the submission for the purpose of preservation. <http://eprints.undip.ac.id/>

himpunan-bagian bebas-linier maka $a_{ij} = 0$, untuk $i = 1, 2, \dots, t$ dan $j = 1, 2, \dots, k_t-1$.

Sehingga

$$\begin{aligned}
\delta &= 0 \cdot \alpha_1 + 0 \cdot T\alpha_1 + \dots + a_{1k_1} T^{k_1-1} \alpha_1 + \\
& 0 \cdot \alpha_2 + 0 \cdot T\alpha_2 + \dots + a_{2k_2} T^{k_2-1} \alpha_2 + \\
& \dots + \\
& 0 \cdot \alpha_t + 0 \cdot T\alpha_t + \dots + a_{tk_t} T^{k_t-1} \alpha_t. \\
&= a_{1k_1} T^{k_1-1} \alpha_1 + a_{2k_2} T^{k_2-1} \alpha_2 + \dots + a_{tk_t} T^{k_t-1} \alpha_t.
\end{aligned}$$

δ sebarang-vektor dalam K_T ternyata merupakan kombinasi linier dari $T^{k_1-1} \alpha_1, T^{k_2-1} \alpha_2, \dots, a_{tk_t} T^{k_t-1} \alpha_t$ ini berarti $\{T^{k_1-1} \alpha_1, T^{k_2-1} \alpha_2, \dots, a_{tk_t} T^{k_t-1} \alpha_t\}$ merupakan sistim-generator K_T dan karena bebas-linier maka merupakan basis dari K_T .

