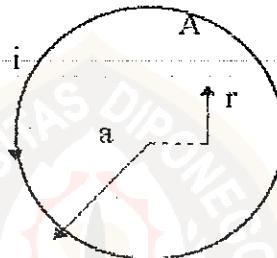


## Lampiran 1

### Penjabaran Vektor Potensial Elektrik dan Magnetik untuk Solenoida dengan Panjang $\sim$ (tak berhingga)

#### L. 1.1 Penjabaran Vektor Potensial Elektrik

Untuk kasus gangguan oleh solenoida dengan panjang tak berhingga (Wangness, 1986)



Gb.L.1-1. Tampang lintang solenoida ideal panjang tak berhingga. (Wangness, 1986)

$$A(r) = A_\varphi(r) \hat{\phi}$$

maka

$$\int A \cdot ds = \oint A \cdot \hat{\phi} r d\varphi = 2\pi r A_\varphi = \Phi$$

$$A_\varphi(r) = \frac{\Phi}{2\pi r} \quad (\text{L.1.1-1})$$

dengan  $\Phi$  adalah potensial skalar yang besarnya

$$\Phi = \int B_i \hat{Z} \cdot da \hat{Z} = \int \mu_0 n I \cdot da = \int \mu_0 n I \int da$$

$$\Phi = 2\pi \mu_0 n I \int r dr = \mu_0 n I \pi r^2 \quad (\text{L.1.1-2})$$

Maka persamaan L.1.1-1 berubah menjadi

$$A_{\varphi}(r) = \frac{\Phi}{2\pi r} = \frac{\mu_0 n I \pi r^2}{2\pi r} \quad (\text{L.1.1-3})$$

Untuk kasus vektor potensial di luar solenoida ( $r > a$ ), maka persamaan (L.1.1-3) dengan mengambil  $r = a$  pada persamaan (L.1.1-2):

$$A_{\varphi}(r) = \frac{\mu_0 n I \pi a^2}{2\pi r} = \frac{\mu_0 n I \pi}{2\pi} \left( \frac{a^2}{r} \right) = \frac{\mu_0 n I}{2} \left( \frac{a^2}{r} \right) \quad (\text{L.1.1-4})$$

Dengan menggunakan  $I$  yang gayut waktu, yaitu :

$$I_{(1)} = I_0 e^{i\omega t} \quad (\text{L.1.1-5})$$

maka persamaan (L.1.1-4) menjadi :

$$A_{\varphi(r)} = \frac{1}{2} \mu_0 n I_0 e^{i\omega t} \left( \frac{a^2}{r} \right) \quad (\text{L.1.1-6})$$

## L.1.2. Penjabaran Vektor Potensial Magnetik

Untuk kasus solenoida ideal dengan panjang  $\sim$ , rapat magnetisasinya :

$$\vec{M} = NSI \hat{Z} = nSI \hat{Z} \quad (\text{L.1.2-1})$$

Dalam bentuk skalar, rapat magnetisasi :

$$M = NSI \quad (\text{L.1.2-2})$$

Untuk  $I$  yang merupakan fungsi waktu, persamaan (L.1.2-2), menjadi :

$$M_{(1)} = NSI_0 e^{i\omega t} \quad (\text{L.1.2-3})$$

Maka dengan menggunakan persamaan (L.1.2-3), vektor potensial semu atau vektor potensial magnetik dapat dinyatakan sebagai :

$$\begin{aligned}
 \vec{A}_{\theta(r,t)} &= \vec{G}_{(r,t)} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\vec{M} \times \vec{r}}{r^2} = \frac{\mu_0 M \sin \theta}{4\pi r^2} \\
 &= \frac{\mu_0 n I S I e^{i\omega t} \sin \theta}{4\pi r^2}
 \end{aligned} \tag{L.1.2-4}$$

Sedangkan potensial skalar magnetiknya dinyatakan :

$$\begin{aligned}
 \vec{H}_{(t)} &= \frac{\vec{B}_i}{\mu_0} = nI \hat{Z} \\
 H_{(t)} &= nI_s e^{i\omega t} = -\nabla \Phi_m
 \end{aligned}$$

maka :

$$\begin{aligned}
 -\nabla \Phi_m &= nI_s e^{i\omega t} \\
 \Phi_m &= - \int nI_s e^{i\omega t} dr \\
 \Phi_m &= - nI_s e^{i\omega t} r
 \end{aligned} \tag{L.1.2-5}$$

**Lampiran 2**  
**PENJABARAN PERSAMAAN TEORI GANGGUAN**  
**GAYUT-WAKTU sampai dengan ORDE-3**

### L.2.1 Teori Gangguan Gayut Waktu Orde-1

Hamiltonian tak terganggu  $\hat{H}_0$  dengan fungsi pribadi  $\psi_m$  dan nilai pribadi  $K_m$  akan mempunyai bentuk

$$\hat{H}_0 \psi_m = K_m \psi_m \quad (\text{L.2.1-1})$$

Bila Hamiltonian tersebut mengalami gangguan, persamaannya akan berubah:

$$\hat{H} \psi = \hat{H}_0 \psi + \lambda \hat{H}' \psi \quad (\text{L.2.1-2})$$

dengan  $\lambda$  = parameter penggerak gangguan.

Dengan mengambil  $H = K$  akan diperoleh

$$(\hat{H}_0 + \lambda \hat{H}') \psi = K \psi \quad (\text{L.2.1-3})$$

Bila  $\psi$  dan  $K$  pada persamaan (L.2.1-3) diekspansikan dalam pangkat  $\lambda$

$$\begin{aligned} \psi &= \lambda^0 \psi_0 + \lambda^1 \psi_1 + \lambda^2 \psi_2 + \lambda^3 \psi_3 + \dots \\ &= \psi_0 + \lambda \psi_1 + \lambda^2 \psi_2 + \lambda^3 \psi_3 + \dots \end{aligned} \quad (\text{L.2.1-4a})$$

$$K = K_0 + \lambda K_1 + \lambda^2 K_2 + \lambda^3 K_3 + \dots \quad (\text{L.2.1-4b})$$

Dengan mensubstitusikan persamaan (L.2.1.4a-b) dalam (L.2.1.3) akan diperoleh

$$\begin{aligned} &(\hat{H}_0 + \lambda \hat{H}') (\psi_0 + \lambda \psi_1 + \lambda^2 \psi_2 + \lambda^3 \psi_3 + \dots) \\ &= (K_0 + \lambda K_1 + \lambda^2 K_2 + \lambda^3 K_3 + \dots) (\psi_0 + \lambda \psi_1 + \lambda^2 \psi_2 + \lambda^3 \psi_3 + \dots) \end{aligned} \quad (\text{L.2.1-5})$$

Bila persamaan (L.2.5) dikelompokkan dalam  $\lambda$  dengan pangkat yang sama akan diperoleh:

$$\hat{H}_0 \psi_0 = K_0 \psi_0 \quad (\text{L.2.1-6})$$

$$\hat{H}_0 \psi_1 + \hat{H}' \psi_0 = K_0 \psi_1 + K_1 \psi_0 \quad (\text{L.2.1-7})$$

$$\hat{H}_0 \psi_2 + \hat{H}' \psi_1 = K_0 \psi_2 + K_1 \psi_1 + K_2 \psi_0 \quad (\text{L.2.1-8})$$

$$\hat{H}_0 \psi_3 + \hat{H}' \psi_2 = K_0 \psi_3 + K_1 \psi_2 + K_2 \psi_1 + K_3 \psi_0 \quad (\text{L.2.1-9})$$

Persamaan (L.2.6) analog dengan persamaan (L.2.1), maka dapat diambil:

$$\psi_0 = \psi_m$$

$$K_0 = K_m \quad (\text{L.2.1-10})$$

yang merupakan Hamiltonian tanpa gangguan.

Bila  $\psi_1, \psi_2, \psi_3$  diekspansikan dalam  $\psi_n$ , akan diperoleh

$$\psi_1 = \sum_n a_n^{(1)} \psi_n \quad (\text{L.2.1-11})$$

$$\psi_2 = \sum_n a_n^{(2)} \psi_n \quad (\text{L.2.1-12})$$

$$\psi_3 = \sum_n a_n^{(3)} \psi_n \quad (\text{L.2.1-13})$$

Persamaan (L.2.11) disubstitusikan dalam (L.2.7), menjadi:

$$\sum_n a_n^{(1)} K_n \psi_n + \hat{H}' \psi_m = K_m \sum_n a_n^{(1)} \psi_n + K_1 \psi_m \quad (\text{L.2.1-14})$$

Bila persamaan (L.2.14) dikalikan dari kiri dengan  $\psi_k^*$  dan diintegralkan sedemikian rupa hingga  $\langle \psi_n | \psi_k \rangle = \delta_{km}$ , persamaan (L.2.14) menjadi:

$$K_k a_k^{(1)} + H'_{km} = K_m a_k^{(1)} + K_1 \delta_{km} \quad (\text{L.2.1-15})$$

Untuk  $k \neq m$ ,  $\delta_{km} = 0$

$$a_k^{(1)} = \frac{H'_{km}}{K_m - K_k} \quad (\text{L.2.1-16})$$

Untuk  $k = m$ ,  $\delta_{km} = 1$ , persamaan (L.2.15) menjadi:

$$K_1 = H_{mm} = \langle m | \hat{H}' | m \rangle \quad (\text{L.2.1-17})$$

Untuk Hamiltonian gayut waktu

$$K_1 = \int \langle m | \hat{H}' | m \rangle dt \quad (\text{L.2.1-18})$$

## L.2.2. Teori Gangguan Gayut Waktu Orde-2

Dengan mensubstitusikan persamaan (L.2.1.12) dalam persamaan (L.2.1.8), akan diperoleh

$$\hat{H}_0 \psi_2 + \hat{H}' \psi_1 = K_0 \psi_2 + K_1 \psi_1 + K_2 \psi_2$$

$$\sum_n a_n^{(2)} K_n \psi_n + \hat{H}' \sum_n a_n^{(1)} \psi_n = \sum_n a_n^{(2)} K_n \psi_n + K_1 \psi_1 + K_2 \psi_m \quad (\text{L.2.2-1})$$

Dengan mensubstitusikan persamaan (L.2.1.11) dalam (L.2.2.1) dan dikalikan dengan  $\psi_k^*$  dan diintegralkan diperoleh

$$a_k^{(2)} K_k + \sum_n a_n^{(1)} \hat{H}'_{kn} = a_k^{(2)} K_m + K_1 a_k^{(1)} + K_2 \delta_{mk} \quad (\text{L.2.2-2})$$

Untuk  $k = m$

$$\begin{aligned} K_2 &= \sum_n a_n^{(1)} \hat{H}'_{mn} - K_1 a_m^{(1)} \\ &= \sum_{n \neq m} a_n^{(1)} \hat{H}'_{mn} + a_m^{(1)} \hat{H}'_{mm} - K_1 a_m^{(1)} \end{aligned} \quad (\text{L.2.2-3})$$

Dengan menggunakan persamaan (L.2.1.16), persamaan (L.2.2.3) akan menjadi

$$K_2 = \sum_{n \neq m} \frac{|\hat{H}'_{mn}|^2}{K_m - K_n} = \sum_{n \neq m} \frac{\langle m | \hat{H}' | n \rangle \langle n | \hat{H}' | m \rangle}{K_m - K_n} \quad (\text{L.2.2-4})$$

Untuk  $k \neq m$ , dengan menggunakan persamaan (L.2.1.16) dan (L.2.1.17), persamaan (L.2.2.2) menjadi:

$$a_k^{(2)} = \sum_{k \neq m} \frac{H'_{km} H'_{mk}}{(K_m - K_n)(K_m - K_k)} - \frac{H'_{mn} H'_{km}}{(K_m - K_k)^2} \quad (\text{L.2.2-5})$$

Untuk Hamiltonian gayut waktu persamaan (L.2.2.4) berubah menjadi

$$K_2 = \int \sum_{n \neq m} \frac{|\hat{H}'_{mn}|^2}{K_m - K_n} dt \quad (\text{L.2.2-6})$$

### L.2.3. Teori Gangguan Gayut Waktu Orde-3

Dengan mensubstitusikan persamaan (L.2.1.13) dalam persamaan (L.1.2.1.9), akan diperoleh

$$\sum K_n a_n^{(3)} \psi_n + \sum a_n^{(2)} \hat{H}' \psi_n = \sum a_n^{(3)} K_m \psi_n + a_k^{(3)} K_1 + a_k^{(1)} K_2 + K_2 \sum a_n^{(3)} \psi_n \quad (\text{L.2.3-1})$$

Bila persamaan (L.2.3.1) dikalikan dengan  $\psi_k^*$  dari kiri dan diintegalkan, maka akan diperoleh:

$$a_k^{(3)} K_k + \sum a_n^{(2)} H'_{kn} = a_k^{(3)} K_m + K_1 a_k^{(1)} + K_2 a_k^{(1)} + K_2 \delta_{mk} \quad (\text{L.2.3-2})$$

Untuk  $k \neq m$

$$a_k^{(3)} (K_k - K_m) = K_1 a_k^{(1)} + K_2 a_k^{(1)} - a_n^{(2)} H_{kn}$$

$$a_k^{(3)} = \frac{-\hat{H}'_{kn} \hat{H}'_{mn}}{(K_m - K_k)^2} - \frac{\hat{H}'_{kn} \hat{H}'_{mn} \hat{H}'_{mp}}{(K_m - K_n)(K_m - K_k)^2} + \frac{\hat{H}'_{mn} \hat{H}'_{kn} \hat{H}'_{mp}}{(K_m - K_k)^3} \quad (\text{L.2.3-3})$$

Untuk  $m = 3$ , persamaan (L.2.3.2) menjadi

$$\begin{aligned} a_n^{(2)} \hat{H}'_{mn} &= a_m^{(2)} K_1 + a_n^{(1)} K_2 + K_3 \\ K_3 &= a_n^{(2)} \hat{H}'_{mn} - a_m^{(2)} - a_n^{(1)} K_2 \end{aligned} \quad (\text{L.2.3-4})$$

dengan mensubstitusikan persamaan (L.2.1.16) dan (L.2.2.5) dalam (L.2.3.4), diperoleh

$$\begin{aligned} K_2 &= \frac{\hat{H}'_{mk} \hat{H}'_{kn} \hat{H}'_{nm}}{(K_m - K_k)(K_m - K_n)} \\ &= \frac{\langle m | H' | k \rangle \langle k | H' | n \rangle \langle n | H' | m \rangle}{(K_m - K_k)(K_m - K_n)} \end{aligned} \quad (\text{L.2.3-5})$$

Untuk Hamiltonian gayut waktu, persamaan (L.2.3.5) menjadi:

$$K_3 = \int \frac{\langle m | H' | k \rangle \langle k | H' | n \rangle \langle n | H' | m \rangle}{(K_m - K_k)(K_m - K_n)} dt \quad (\text{L.2.3-6})$$

**Lampiran 3**  
**PENJABARAN NILAI HARAP TEORI GANGGUAN**  
**GAYUT-WAKTU sampai dengan ORDE-3**

Dengan menggunakan bentuk persamaan medan listrik dan medan magnet

$$\hat{E}_k = -\frac{\partial \hat{V}}{\partial x_k} = a \left( \frac{\partial \hat{A}_k}{\partial t} + i\hbar \left( \frac{\partial \hat{P}_k}{\partial t} - \hat{S}_k \right) \right) + (\nabla \times \hat{G})_k \quad (L.3-1a)$$

$$\hat{B}_k = -\frac{\partial \hat{W}}{\partial x_k} + g \left( \frac{\partial \hat{G}_k}{\partial t} - i\hbar \left( \frac{\partial \hat{R}_k}{\partial t} - \hat{T}_k \right) \right) + (\nabla \times \hat{A})_k \quad (L.3-1b)$$

dan dengan mengambil

$$a \langle [\hat{H}'(\hat{x}, t), \hat{A}(\hat{x}, t)] \rangle = i\hbar a \left( \frac{\partial \hat{P}_k}{\partial t} - \hat{S}_k \right) \quad (L.3-1c)$$

sebagai nilai harap gangguan elektrik dan

$$g \langle [\hat{H}'(\hat{x}, t), \hat{G}(\hat{x}, t)] \rangle = -i\hbar g \left( \frac{\partial \hat{R}_k}{\partial t} - \hat{T}_k \right) \quad (L.3-2)$$

sebagai nilai harap gangguan magnetik dan dengan menerapkan persamaan (L.1-2) dan (L.1-3) pada persamaan (L.3-1c) dan (L.3-2), dapat dihitung nilai harap gangguan elektrik dan magnetik sampai dengan orde ke-3.

### L.3.1. Penjabaran Gangguan Elektrik

Dengan menggunakan persamaan (L.3-1)

$$\langle [H', A] \rangle = i\hbar \left( \frac{\partial}{\partial t} P_k - S_k \right) = i\hbar \left( \frac{\partial}{\partial t} \langle A \rangle - \left\langle \frac{\partial}{\partial t} A \right\rangle \right) \quad (\text{L.3.1-1})$$

dapat dihitung nilai harap gangguan elektrik untuk:

Orde-I

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \langle A \rangle_1 &= \frac{\partial}{\partial t} P_k = \int \psi_n^* A \psi_1 dr , \quad \text{bila } n=1 \\ &= \int \psi_n^* A(r, t) \psi_n dr \\ &= \int N_n e^{-i(K_n t - p_r r)} \frac{1}{2} \mu_0 n I_0 \pi \frac{a^2}{r} e^{i\omega t} N_n e^{i(K_n t - p_r r)} dr \\ &= \frac{N_n^2}{2} \mu_0 n I_0 \pi a^2 e^{i\omega t} \int \frac{dr}{r} \\ &= \frac{N_n^2}{2} \mu_0 n I_0 \pi a^2 e^{i\omega t} \ln r \\ &= \frac{i}{2} N_n^2 A(r, t) r \ln r \end{aligned} \quad (\text{L.3.1-2})$$

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial}{\partial t} A \right\rangle &= S_k = \int \left( \int \psi_n^* \frac{\partial}{\partial t} A(r, t) \psi_n dr \right) dt \\ &= \int \left( \int N_n e^{-i(K_n t - p_r r)} \frac{\partial}{\partial t} \frac{1}{2} \mu_0 n I_0 \pi \frac{a^2}{r} e^{i\omega t} N_n e^{i(K_n t - p_r r)} dr \right) dt \\ &= \int \left( \frac{N_n^2}{2} \mu_0 n I_0 \pi a^2 e^{i\omega t} (K_n + \omega) \int \frac{dr}{r} \right) dt \\ &= \frac{N_n^2}{2} \mu_0 n I_0 \pi a^2 i(K_n + \omega) \ln r \int e^{i\omega t} dt \\ &= \frac{N_n^2}{2\omega} \mu_0 I_0 \pi n a^2 (K_n + \omega) \ln r e^{i\omega t} \\ &= \frac{N_n^2}{2} \mu_0 I_0 \pi n a^2 \ln r e^{i\omega t} (\hbar + 1) \\ &= \frac{N_n^2}{2} A(r, t) r \ln r (\hbar + 1) \end{aligned} \quad (\text{L.3.1-3})$$

Dengan mensubstitusikan (L.3.1-2) dan (L.3.1-3) pada persamaan (L.3.1-1)

$$\begin{aligned}\langle [H', A] \rangle &= i\hbar \left( \frac{N_n^2}{2} A(r, t) r \ln r - \frac{N_n^2}{2} A(r, t) r \ln r (\hbar + 1) \right) \\ &= i\hbar \left( \frac{-N_n^2}{2} \hbar A(r, t) r \ln r \right) \\ &= -\frac{i\hbar^2}{2} N_n^2 A(r, t) r \ln r\end{aligned}\quad (\text{L.3.1-4})$$

### Orde-2

$$\langle [H', A] \rangle_2 = \frac{\langle n | [H', A] | l \rangle \langle l | [H', A] | n \rangle}{K_n - K_l} \quad (\text{L.3.1-5})$$

dengan

$$\langle n | [H', A] | l \rangle = \frac{\partial}{\partial t} \langle n | A | l \rangle - \left\langle n \left| \frac{\partial}{\partial t} A \right| l \right\rangle = \frac{\partial}{\partial t} P_k - S_k \quad (\text{L.3.1-6})$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial}{\partial t} P_k &= \frac{\partial}{\partial t} \langle n | A | l \rangle \\ &= \int N_n e^{-i(K_n t - P_k r)} \frac{1}{2} \mu_o n I_0 e^{i\omega t} \pi \left( \frac{a^2}{r} \right) N_l e^{i(K_l t - P_l r)} dr \\ &= \frac{N_n N_l}{2} \mu_o n I_0 \pi a^2 e^{i(-K_n + K_l + \omega)t} \int \frac{e^{-i(-P_k + P_l)r}}{r} dr\end{aligned}\quad (\text{L.3.1-7})$$

dengan merujuk pada tabel integral (Gradshteyn dan Ryzhik, 1965)

$$\int \frac{e^{-i(P_1 + P_n)r}}{r} dr = \ln r + \frac{(-i(P_1 - P_n)r)}{1 \cdot 1!} + \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^2}{2 \cdot 2!} + \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^3}{3 \cdot 3!} + \dots \\ = \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^n}{n \cdot n!} \right) \quad (\text{L.3.1-8})$$

dengan mensubstitusikan (L.3.1-6) ke (L.3.1-5) diperoleh

$$\frac{\partial}{\partial t} F_{K_1} = \frac{iN_n N_1}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 e^{i(K_1 - K_n + \omega)t} \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right) \quad (\text{L.3.1-9})$$

$$S_{K_1} = \left\langle n \left| \frac{\partial}{\partial t} A \right| 1 \right\rangle \\ = \int \left( i N_n e^{-i(K_n t - P_n r)} \frac{\partial}{\partial t} \frac{1}{2} \mu_0 n l_0 \pi \left( \frac{a^2}{r} \right) e^{i\omega t} N_1 e^{i(K_1 t - P_1 r)} dr \right) dt \\ = \int \left( i N_n e^{-i(K_n t - P_n r)} \frac{1}{2} \mu_0 n l_0 \pi \left( \frac{a^2}{r} \right) i(K_1 + \omega) n e^{i\omega t} N_1 e^{i(K_1 t - P_1 r)} dr \right) dt \\ = \int \left( \frac{iN_n N_1}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 (K_1 + \omega) \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right) e^{i(-K_n + K_1 + \omega)t} \right) dt \\ = \frac{N_n N_1 \mu_0 n l_0 \pi a^2 (K_n + \omega)}{2(-K_n + K_1 + \omega)} \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right) e^{i(-K_n + K_1 + \omega)t} \quad (\text{L.3.1-10})$$

Persamaan (L.3.1-9) dan (L.3.1-10) disubstitusikan dalam (L.3.1-6) akan diperoleh

$$\langle n | [H', A] | 1 \rangle = \frac{N_1 N_n}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 e^{i(K_1 - K_n + \omega)t} \left( \ln r + \Sigma \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^n}{n + n!} \right) \right) \left( 1 - \frac{K_1 + \omega}{K_1 - K_n + \omega} \right) \quad (\text{L.3.1-11})$$

dan persamaan lainnya:

$$\langle 1 | [H', A] | n \rangle = \frac{\partial}{\partial t} \langle 1 | A | n \rangle - \left\langle 1 \left| \frac{\partial}{\partial t} A \right| n \right\rangle \quad (\text{L.3.1-12})$$

dengan

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \langle 1 | A | n \rangle &= \frac{\partial}{\partial t} P_k, \\ &= \int N_1 e^{-i(K_1 t - P_1 r)} \frac{1}{2} \mu_0 n l_0 \pi \left( \frac{a^2}{r} \right) e^{i\omega t} N_n e^{i(K_n t - P_n r)} dr \quad (\text{L.3.1-13}) \\ &= \frac{N_1 N_n}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 e^{i(K_1 - K_n + \omega)t} \int \frac{e^{-i(P_1 - P_n)r}}{r} dr \end{aligned}$$

dengan mensubstitusikan persamaan (L.3.1-8) dalam persamaan (L.3.1-13) diperoleh

$$\frac{\partial}{\partial t} \langle 1 | A | n \rangle = \frac{N_1 N_n}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 e^{i(K_n - K_1 + \omega)t} \left( \ln r + \Sigma \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n + n!} \right) \right) \quad (\text{L.3.1-14})$$

dan

$$\begin{aligned} \left\langle 1 \left| \frac{\partial}{\partial t} A \right| n \right\rangle &= S_{k_2} \\ &= I \left( \int N_1 e^{-i(K_1 t - P_1 r)} \frac{\partial}{\partial t} \frac{\mu_0}{2} n l_0 \pi \left( \frac{a^2}{r} \right) e^{i\omega t} N_n e^{i(K_n t - P_n r)} dr \right) dt \quad (\text{L.3.1-15}) \\ &= I \left( \int \frac{N_1 N_n}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 i(K_1 + \omega) e^{i(K_n - K_1 + \omega)t} \int \frac{-i(P_n - P_1)r}{r} dr \right) dt \end{aligned}$$

dengan mensubstitusikan persamaan (L.3.1-8) dalam (L.3.1-5) diperoleh

$$s_{K_2} = \frac{\frac{N_1 N_n}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 (K_n + \omega) e^{i(K_n - K_1 + \omega)t}}{2(K_n - K_1 + \omega)} \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n + n!} \right) \right) \quad (\text{L.3.1-16})$$

dengan mensubstitusikan persamaan (L.3.1-4) dan (L.3.1-16) ke dalam persamaan (L.3.1-12) diperoleh

$$\langle [H', A]_n \rangle = \frac{\frac{N_n N_1}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 e^{i(K_n - K_1 + \omega)t}}{2(K_n - K_1 + \omega)} \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n + n!} \right) \right) \left( 1 - \frac{K_n + \omega}{K_n - K_1 + \omega} \right) \quad (\text{L.3.1-17})$$

Dengan mensubstitusikan (L.3.1-11) dan (L.3.1-17) dalam (L.3.1-5) diperoleh gangguan orde-2

$$\frac{\langle a [H', A]_1 \rangle \langle [H', A]_n \rangle}{K_n - K_1} = \frac{i\hbar \left( \frac{\frac{N_n N_1}{2} \mu_0 n l_0 \pi a^2 e^{i\omega t}}{2(K_n - K_1)} \right)^2 \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^n}{n + n!} \right) \right) \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n + n!} \right) \right) (K_n K_1)}{(K_n - K_1) \left( -K_n^2 - K_1^2 + 2K_n K_1 + \omega^2 \right)} \quad (\text{L.3.1-18})$$

### Orde-3

Analog dengan orde-2, untuk orde-3

$$\frac{\langle n | [H', A]_B \rangle \langle l | [H', A]_l \rangle \langle l' | [H', A]_{l'} \rangle}{(K_n - K_l)(K_l - K_{l'})} = i\hbar \frac{(N_n N_l N_{l'})^2}{2} \left( \mu_0 \epsilon_0 \pi r^2 e^{i\omega t} \right)^3 \cdot \\ \frac{\left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_l - P_n)x)^n}{n+n+l} \right) \right) \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_{l'} - P_l)x)^n}{n+n+l} \right) \right) \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_{l'}))x^n}{n+n+l} \right) \right)}{8(K_l - K_n + \omega)(K_{l'} - K_l + \omega)(K_n - K_{l'} + \omega)} (-K_n K_l K_{l'})$$

### L.3.2. Penjabaran Gangguan Magnetik

Dengan menggunakan persamaan (L.3-2)

$$\langle [H', G] \rangle = i\hbar \left( \frac{\partial}{\partial t} R_k - S_k \right) = i\hbar \alpha \left( \frac{\partial}{\partial t} \langle G \rangle - \left\langle \frac{\partial}{\partial t} G \right\rangle \right) \quad (\text{L.3.2-1})$$

dapat dihitung nilai harap gangguan magnetik untuk:

Orde-1

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \langle G \rangle_1 &= \frac{\partial}{\partial t} R_k = \int \psi_n^* A \psi_l dr, \quad \text{bil} \alpha n=1 \\ &= \int N_n e^{-i(K_n t - P_n r)} \frac{\mu_0 n l S I_\theta e^{i\omega t} \sin \theta}{4\pi r^2} N_{l'} e^{i(K_{l'} t - P_{l'} r)} dr \\ &= \frac{N_n^2 \mu_0 n l S I_\theta \sin \theta e^{i\omega t}}{4\pi} \int \frac{dr}{r^2} \\ &= \frac{-N_n^2 \mu_0 n l S I_\theta \sin \theta e^{i\omega t}}{4\pi r} \\ &= -N_n^2 G(r, t) r \end{aligned} \quad (\text{L.3.2-2})$$

$$\begin{aligned}
 \left\langle \frac{\partial}{\partial t} G \right\rangle &= I_K = \int \left( \int \Psi_n^* \frac{\partial}{\partial t} G \Psi_n dr \right) dt \\
 &= \int \left( \int N_n e^{-i(K_n t - P_n r)} \frac{\partial}{\partial t} \frac{\mu_0 n 13 I_0 e^{i\omega t} \sin \theta}{4\pi r^2} N_n e^{i(K_n t - P_n r)} dr \right) dt \\
 &= \int \left( \frac{N_n^2 \mu_0 n 13 I_0 \sin \theta e^{i\omega t}}{4\pi} i(K_n + \omega) \int \frac{dr}{r} \right) dt \quad (\text{L.3.2-3}) \\
 &= \int \frac{-N_n^2 \mu_0 n 13 I_0 \sin \theta e^{i\omega t} i(K_n + \omega)}{4\pi r} dt \\
 &= \frac{-N_n^2 \mu_0 n 13 I_0 e^{i\omega t} \sin \theta (\lambda + 1)}{4\pi} \\
 &= -N_n^2 G(r, t)(\lambda + 1)r
 \end{aligned}$$

Dengan mensubstitusikan persamaan (L.3.2-2) dan (L.3.2-3) dalam (L.3.2-1) akan diperoleh gangguan orde-1

$$\begin{aligned}
 \langle [H', A] \rangle &= i\hbar \left( N_n^2 G(r, t) r - N_n^2 G(r, t) r (\lambda + 1) \right) \quad (\text{L.3.2-4}) \\
 &= i\hbar^2 N_n^2 G(r, t) r
 \end{aligned}$$

### Orde-2

$$\langle [H', G] \rangle = \frac{\langle n [H', G] \rangle \times 1 [H', G] n \rangle}{K_n - K_1} \quad (\text{L.3.2-5})$$

dengan

$$\langle n [H', G] \rangle = \frac{\partial}{\partial t} \langle n |G| l \rangle - \left\langle n \left| \frac{\partial}{\partial t} G \right| l \right\rangle = \frac{\partial}{\partial t} R_k - T_k \quad (\text{L.3.2-6})$$

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial}{\partial t} R_{k_1} &= \frac{\partial}{\partial t} \langle n | G | l \rangle \\
 &= \int N_n e^{-i(K_n t - P_n r)} \frac{\mu_0 n I S I_0 e^{i\omega t} \sin \theta}{4\pi r^2} N_l e^{i(K_l t - P_l r)} dr \\
 &= \frac{N_n N_l \mu_0 n I S I_0 \sin \theta e^{i(K_l - K_n + \omega)t}}{4\pi} \int \frac{e^{-i(P_l - P_n)r}}{r} dr
 \end{aligned} \tag{L.3.2-7}$$

Dengan menggunakan tabel integral (Gradshteyn dan Ryzhik, 1965)

$$\int \frac{e^{-i(P_l - P_n)r}}{r} dr = \frac{-e^{-i(P_l - P_n)r}}{r} + (-i(P_l - P_n)r) \int \frac{e^{-i(P_l - P_n)r}}{r} dr \tag{L.3.2-8}$$

dan mensubstitusikan persamaan (L.3.1-8) dalam (L.3.2-8), akan diperoleh

$$\frac{\partial}{\partial t} R_{k_1} = \frac{N_n N_l \mu_0 n I S I_0 \sin \theta e^{i(K_l - K_n + \omega)t}}{4\pi} \left\{ \frac{-e^{-i(P_l - P_n)r}}{r} - i(P_l - P_n) \left( \ln r + \Sigma \left( \frac{(-i(P_l - P_n)r)^n}{n+1} \right) \right) \right\} \tag{L.3.2-9}$$

$$\begin{aligned}
 I_{k_1} &= \left\langle n \left| \frac{\partial}{\partial t} G \right| l \right\rangle = \int \left( \int \psi_n^* \frac{\partial}{\partial t} G(r, t) \psi_l dr \right) dt \\
 &= \int \left( \int N_n e^{-i(K_n t - P_n r)} \frac{\partial}{\partial t} \frac{\mu_0 n I S I_0 \sin \theta e^{i\omega t}}{4\pi r^2} N_l e^{i(K_l t - P_l r)} dr \right) dt \\
 &= \frac{N_n N_l \mu_0 n I S I_0}{4\pi} \int \left( \int e^{-i(K_n t - P_n r)} e^{i(K_l t + \omega t - P_l r)} dr \right) dt \\
 &\approx \frac{N_n N_l \mu_0 n I S I_0 i(K_1 + \omega)}{4\pi} \int \left( \int e^{i(K_1 - K_n + \omega)t} \int \frac{e^{-i(P_l - P_n)r}}{r^2} dr \right) dt
 \end{aligned} \tag{L.3.2-10}$$

dengan menggunakan persamaan (L.3.2-8) dan (L.3.1-8) pada persamaan (L.3.2-10) akan diperoleh

$$I_{k_1} = \frac{N_n N_1 \mu_0 n S I_0 \sin \theta (K_1 + \omega) e^{i(K_1 - K_n + \omega)t}}{4\pi(K_1 - K_n + \omega)} \left\{ \frac{-e^{-i(P_1 - P_n)r}}{r} - i(P_1 - P_n) \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right) \right\} \quad (\text{L.3.2-11})$$

Dengan mensubstitusikan persamaan (L.3.2-9) dan (L.3.2-11) dalam (L.3.2-6) akan diperoleh

$$\langle n | [H', G] | n \rangle = \frac{N_n N_1 \mu_0 n S I_0 \sin \theta e^{i(K_1 - K_n + \omega)t}}{4\pi} \left\{ \frac{-e^{-i(P_1 - P_n)r}}{r} - i(P_1 - P_n) \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right) \right. \\ \left. \left( 1 - \frac{K_1 + \omega}{K_1 - K_n + \omega} \right) \right\} \quad (\text{L.3.2-12})$$

Sementara itu persamaan

$$\langle l | [H', G] | n \rangle = \frac{\partial}{\partial t} \langle l | G | n \rangle - \left\langle l \left| \frac{\partial}{\partial t} G \right| n \right\rangle = \frac{\partial}{\partial t} R_{k_l} - T_{k_l} \quad (\text{L.3.2-13})$$

dapat dijabarkan:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} R_{k_l} &= \frac{\partial}{\partial t} \langle l | G | n \rangle = \int \psi_1^* G(r, t) \psi_n dr \\ &= \int N_1 e^{-i(K_1 t - P_1 r)} \frac{\mu_0 n l S I_0 e^{i\omega t} \sin \theta}{4\pi r^2} N_n e^{i(K_1 t - P_1 r)} dr \end{aligned} \quad (\text{L.3.2-14})$$

Dengan menggunakan persamaan (L.3.1-8) dan (L.3.2-8), persamaan (L.3.2-14) akan menjadi

$$\frac{\partial}{\partial t} R_{k_2} = \frac{N_n N_1 \mu_0 n S I_0 \sin \theta e^{i(K_n - K_1 + \omega)t}}{4\pi} \left\{ \frac{-i(P_n - P_1)r}{r} - i(P_n - P_1) \left( \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right) \right\} \quad (\text{L.3.2-15})$$

$$\begin{aligned}
 \left\langle i \left| \frac{\partial}{\partial t} G(r, t) \right| n \right\rangle &= I_{K_2} = \int \left( i \psi_1^* \frac{\partial}{\partial t} G(r, t) \psi_n dr \right) dt \\
 &= \int \left( i N_1 e^{-i(E_1 t - P_1 r)} \frac{\partial}{\partial t} \frac{\mu_0 n \pi S I_0 e^{i \omega t}}{4 \pi r^2} \sin \theta N_n e^{i(K_n t - P_n r)} dr \right) dt \\
 &= \int \left( i \frac{N_1 N_n \mu_0 n \pi S I_0}{4 \pi} \sin \theta e^{i(K_n - K_1 + \omega)t} i(K_1 + \omega) \left[ \frac{e^{-i(P_n - P_1)r}}{r} dr \right] \right) dt
 \end{aligned} \tag{L.3.2-16}$$

Dengan menggunakan persamaan (L.3.1-8) dan (L.3.2-8), persamaan (L.3.2-16) akan menjadi

$$I_{K_2} = \frac{N_n N_1 \mu_0 n \pi S I_0 (K_n + \omega) \sin \theta e^{i(K_n - K_1 + \omega)t}}{4 \pi (K_n - K_1 + \omega)} \left\{ \frac{-e^{-i(P_n - P_1)r}}{r} - i(P_n - P_1) \left[ \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right] \right\} \tag{L.3.2-17}$$

Bila persamaan (L.3.2-15) dan (L.3.2-17) disubstitusikan dalam (L.3.2-13), akan diperoleh

$$\begin{aligned}
 \left\langle i \left[ H', G \right] n \right\rangle &= \frac{N_n N_1 \mu_0 n \pi S I_0 e^{i(K_n - K_1 + \omega)t}}{4 \pi} \sin \theta \left\{ \frac{-e^{-i(P_n - P_1)r}}{r} - i(P_n - P_1) \left[ \ln r + \sum \left( \frac{(-i(P_n - P_1)r)^n}{n \cdot n!} \right) \right] \right. \\
 &\quad \left. \left( 1 - \frac{K_n + \omega}{K_n - K_1 + \omega} \right) \right\}
 \end{aligned} \tag{L.3.2-18}$$

Gangguan orde-2 diperoleh dengan mensubstitusikan persamaan (L.3.2-12) dan (L.3.2-18), sehingga diperoleh persamaan:

$$\begin{aligned}
 & \frac{\langle n | [H', \alpha]_1 \rangle \langle 1 | [H', \alpha]_n \rangle}{K_n - K_1} \\
 & = \frac{i\hbar K_n K_1 \left( \frac{N_n N_1 \mu_0 n S I_0 e^{i\omega t} \sin \theta}{4\pi} \right)^2 \left\{ \frac{-e^{-i(P_1 - P_n)x}}{x} - i(P_1 - P_n) \left( \ln x + \Sigma \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)x)^n}{n+1} \right) \right) \right\}}{(K_n - K_1)(-K_n^2 - K_1^2 + 2K_n K_1 + \omega^2)} \\
 & \quad \cdot \left\{ \frac{-e^{-i(P_n - P_1)x}}{x} - i(P_n - P_1) \left( \ln x + \Sigma \left( \frac{(-i(P_n - P_1)x)^n}{n+1} \right) \right) \right\} \\
 & \quad (L.3.2-19)
 \end{aligned}$$

### Orde-3

Analog dengan orde-2, untuk orde-3

$$\begin{aligned}
 & \frac{\langle n | [H', \alpha]_1 \rangle \langle 1 | [H', \alpha]_r \rangle \langle r | [H', \alpha]_n \rangle}{(K_n - K_1)(K_1 - K_r)} \\
 & = \frac{i\hbar (N_n N_1 N_r)^2 \left( \frac{\mu_0 n S I_0 \sin \theta_a e^{i\omega t}}{4\pi} \right)^3 (-K_n K_1 K_r) \left\{ \frac{-e^{-i(P_1 - P_n)x}}{x} - i(P_1 - P_n) \left( \ln x + \Sigma \left( \frac{(-i(P_1 - P_n)x)^n}{n+1} \right) \right) \right\}}{(K_n - K_1)(K_1 - K_r)} \\
 & \quad \cdot \left\{ \frac{-e^{-i(P_r - P_1)x}}{x} - i(P_r - P_1) \left( \ln x + \Sigma \left( \frac{(-i(P_r - P_1)x)^n}{n+1} \right) \right) \right\} \left\{ \frac{-e^{-i(P_n - P_r)x}}{x} - i(P_n - P_r) \left( \ln x + \Sigma \left( \frac{(-i(P_n - P_r)x)^n}{n+1} \right) \right) \right\} \\
 & \quad (K_r - K_1 + \omega)(K_n - K_r + \omega)(K_1 - K_n + \omega) \\
 & \quad (L.3.2-20)
 \end{aligned}$$